

التحكم الإلكترونيوماتيكي وتطبيقاته

إعداد

م. أحمد عبد المتعال

الكتاب : التحكم الإلكترونيوماتيكي وتطبيقاته

(سلسلة التحكم العملية - ٤)

المؤلف : م. أحمد عبد المتعال

رقم الطبعة : الثانية

تاريخ الإصدار : ١٤٢٥ هـ - ٢٠٠٤ م

حقوق الطبع : محفوظة للناشر

الناشر : دار النشر للجامعات

رقم الإيداع : ٩٥/٢٤٢٣

الترقيم الدولي : I.S.B.N: 977-5526-23-X

الكمود : ٢/٤٢

تذير : لا يجوز نسخ أو استعمال أى جزء من هذا

الكتاب بأى شكل من الأشكال أو بأية وسيلة من

الوسائل (المعروفة منها حتى الآن أو ما يستجد

مستقبلاً) سواء بالتصوير أو بالتسجيل على

أشرطة أو أقراص أو حفظ المعلومات

واسترجاعها دون إذن كتابي من الناشر...



دار النشر للجامعات - مصر

ص.ب (١٣٠) محمد فريد القاهرة ١١٥١٨

تليفون: ٤٥٠٢٨١٢ - تليفاكس: ٤٥٠٢٨١٢

التحكم الإلكترونيوماتيكي وتطبيقاته

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

سَمِيعُ الْخَيْرِ الرَّحْمَنُ

مقدمة الكتاب

عزيزى القارئ...

إليك الكتاب الرابع من سلسلة التحكم العملية وهو (التحكم الالكترونيوماتيكي وتطبيقاته)، وذلك إيفاء لوعدى لك فى بداية السلسلة بعرض نظم التحكم المختلفة بصورة عملية إن شاء الله.

ولقد حرصت فى هذا الكتاب على أن أسلك نفس المسار الذى اتبعته فى الكتب السابقة ألا وهو التمهيد للقارئ المبتدئ، وتدريب القارئ المتخصص، وإشباع القارئ المحترف.

ولقد بدأت هذا الكتاب باستعراض عناصر التحكم النيوماتيكية والالكترونيوماتيكية، ثم عناصر التحكم الكهربية، ثم أتيت ذلك بالدوائر الأساسية الالكترونيوماتيكية وتطبيقات على التحكم الالكترونيوماتيكي، ولم يفتنى فى هذا الكتاب أن القى الضوء على أجهزة التحكم المبرمج PLC'S وتطبيقاتها فى النظم النيوماتيكية. وأخيراً أرجو من الله أن ينفعنى وإياكم بالعلم النافع وأن يوفقنى فى إثراء المكتبة العربية للحاق بركب التكنولوجيا الحديثة فى التحكم.

المؤلف



بسم الله الرحمن الرحيم

﴿رَبِّ أَوْزِعْنِي أَنْ أَشْكُرَ نِعْمَتَكَ الَّتِي أَنْعَمْتَ عَلَيَّ وَعَلَىٰ وَالِدَيَّ وَأَنْ أَعْمَلَ صَالِحًا تَرْضَاهُ
وَأَصْلِحْ لِي فِي دُرِّيهِ إِنَّي نَبْتُ إِلَيْكَ وَإِنِّي مِنَ الْمُسْلِمِينَ﴾ [الاحقاف : ١٥] .

صدق الله العظيم

شكر وتقدير

أتقدم بخالص الشكر للمهندس عماد عبد النبي محمد - المهندس بالهيئة العربية
للتصنيع على تعاونه الصادق البناء، وكذلك أتقدم بخالص الشكر لكل من ساهم
معنا في إعداد هذا الكتاب، راجياً المولى العليّ القدير أن يثيب الجميع على حسن
تعاونهم وجزاهم الله خيراً.

المؤلف

المحتويات

الموضوع	الصفحة
الباب الأول	
عناصر التحكم النيوماتيكية والإلكترونيوماتيكية	
١ / ١ - مقدمة	١٧
٢ / ١ - الضواغط الهوائية	١٨
١ / ٢ / ١ - الضواغط الترددية	١٩
٣ / ١ - عناصر تخفيف الهواء المضغوط	٢٠
٤ / ١ - خطوط الهواء	٢٢
٥ / ١ - أدوات التوصيل	٢٤
٦ / ١ - الأسطوانات الهوائية	٢٦
٧ / ١ - المحركات الهوائية	٢٩
٨ / ١ - الصمامات اللازمية والصمامات الحانقة ومخفضات صوت العادم ..	٣٠
٩ / ١ - صمامات التحكم في الضغط	٣٢
١٠ / ١ - وحدة الخدمة	٣٣
١١ / ١ - وحدة الرفع بالتفريغ	٣٤
١٢ / ١ - الصمامات الاتجاهية	٣٥
١ / ١٢ / ١ - البوبينات الكهربائية	٣٨
٢ / ١٢ / ١ - أنواع الصمامات الاتجاهية حسب التصميم	٤٠
الباب الثاني	
عناصر التحكم الكهربى	
١ / ٢ - مقدمة	٤٩

٤٩	٢/٢- عناصر التشغيل الكهربائية
٥١	٣/٢- أجهزة نقل البيانات
٥١	١/٣/٢- مفاتيح نهاية المشوار الميكانيكية
٥٢	٢/٣/٢- مفاتيح الضغط والخلخلة
٥٣	٣/٣/٢- المفاتيح التقاربية
٥٥	٤/٣/٢- الخلايا الضوئية
٥٥	٥/٣/٢- أجهزة الوقاية
٥٧	٤/٢- أجهزة معالجة البيانات
٥٧	١/٤/٢- الريلهاط الكهربومغناطيسية
٥٨	٢/٤/٢- المؤقتات الزمنية
٦٠	٣/٤/٢- العدادات الكهربوميكانيكية
٦١	٥/٢- أجهزة التحكم فى القدرة
٦٣	٦/٢- أجهزة مخاطبة نظام التحكم
٦٥	٧/٢- الحروف الدالة على نظام الترقيم لأجهزة التحكم
٦٦	٨/٢- المخططات الكهربائية
٦٨	٩/٢- نظرية تشغيل الكونناكتور أو الريلاى
٦٨	١/٩/٢- التشغيل والفصل بمفتاح له وضعى تشغيل
٦٩	٢/٩/٢- التشغيل والفصل بضغط يدوى
٧١	١٠/٢- التشغيل الأتوماتيكى أو اليدوى لضغط الهواء

الباب الثالث

الدوائر الأساسية الإلكترونية

٧٩	١/٣- التحكم فى الأسطوانات الهوائية
٧٩	١/١/٣- التحكم فى الأسطوانات الأحادية الفعل
٨١	٢/١/٣- التحكم فى الأسطوانات ثنائية الفعل

٨٥	٣ / ١ - التحكم فى الاسطوانات من مكانين مختلفين
٨٧	٣ / ٢ - تقليل سرعة الاسطوانات
٨٧	٣ / ٢ / ١ - خنق هواء الدخل
٩٠	٣ / ٢ / ٢ - خنق هواء العادم
٩٠	٣ / ٢ / ٣ - خنق هواء المصدر
٩٢	٣ / ٣ - زيادة سرعة الاسطوانات
٩٤	٣ / ٤ - التحكم فى الاسطوانات باستخدام مفاتيح نهايات المشوار
٩٦	٣ / ٥ - التحكم فى الاسطوانات باستخدام المؤقتات الزمنية
٩٨	٣ / ٦ - التحكم فى الاسطوانات باستخدام العدادات الكهربائية
١٠٠	٣ / ٧ - التشغيل التتابعى للأسطوانات
١٠١	٣ / ٧ / ١ - التشغيل التتابعى المعتمد على الموضع
١٠٣	٣ / ٧ / ٢ - التشغيل التتابعى المعتمد على الضغط
١٠٤	٣ / ٨ - التحكم فى المنفاخ الهوائى
١٠٥	٣ / ٩ - التحكم فى وحدة الرقع بالتفريغ
١٠٦	٣ / ١٠ - التحكم فى المحركات الهوائية

الباب الرابع

تطبيقات على التحكم الإلكترونيوماتيكي

١١١	٤ / ١ - وحدة تعبئة الأرز السائب
١١٥	٤ / ٢ - بوابة الجراج الأفقية
١١٨	٤ / ٣ - وحدة جلفنة المواسير الصلب
١٢٠	٤ / ٤ - وحدة ختم المشغولات البلاستيكية
١٢٣	٤ / ٥ - جهاز تشكيل ألواح الصاج على شكل حرف L
١٢٦	٤ / ٦ - جهاز تشكيل ألواح الصاج على شكل حرف U
١٣١	٤ / ٧ - وحدة ختم العملات المعدنية

١٣٥ ٨/٤ - وحدة توزيع المنتج النهائي على صوامع التعبئة

الباب الخامس

أجهزة التحكم المبرمج PLC's

١٤٣ ١/٥ - مقدمة
١٤٦ ٢/٥ - مصطلحات فنية
١٥٠ ٣/٥ - لغات أجهزة التحكم المبرمج
١٥٠ ١/٣/٥ - أجهزة البرمجة
١٥٢ ٤/٥ - العمليات الثنائية
١٥٢ ١/٤/٥ - بوابة AND
١٥٣ ٢/٤/٥ - بوابة OR
١٥٤ ٣/٤/٥ - بوابة النفي NOT
١٥٥ ٤/٤/٥ - دائرة مركبة من بوائتين AND وبوابة OR
١٥٦ ٥/٤/٥ - دائرة مركبة تتكون من بوائتين OR وبوابة AND
١٥٨ ٦/٤/٥ - دائرة مركبة تتكون من ست بوابات
١٥٩ ٧/٤/٥ - القلاب R-S
١٦٢ ٥/٥ - المؤقتات الزمنية
١٦٣ ١/٥/٥ - المؤقت الزمني الذي يؤخر عند التوصيل
١٦٤ ٢/٥/٥ - المؤقت الزمني النبضي
١٦٦ ٣/٥/٥ - المؤقت الزمني الذي يؤخر عند الفصل
١٦٧ ٤/٥/٥ - المؤقت الزمني النبضي الممتد
١٦٧ ٥/٥/٥ - المؤقت الزمني الذي يؤخر عند التوصيل بإمساك
١٦٧ ٦/٥ - العدادات
١٦٩ ٧/٥ - عمليات المقارنة
١٧١ ٨/٥ - خريطة التشغيل التتابعي

١٧٢ ١ / ٨ / ٥ - بدون تخزين (NS)
١٧٢ ٢ / ٨ / ٥ - بتخزين (S)
١٧٣ ٣ / ٨ / ٥ - بتخزين وتأخير زمني (SD)
١٧٤ ٤ / ٨ / ٥ - بتخزين لمدة زمنية محددة (ST)
١٧٥ ٥ / ٨ / ٥ - الخطوة Step

الباب السادس

تطبيقات على التحكم الإلكترونيوماتيكي

باستخدام PLC

١٧٩ ١ / ٦ - التمرين الأول
١٨٢ ٢ / ٦ - التمرين الثاني
١٨٥ ٣ / ٦ - التمرين الثالث
١٨٧ ٤ / ٦ - التمرين الرابع
١٨٨ ٥ / ٦ - التمرين الخامس
١٩٠ ٦ / ٦ - التمرين السادس
١٩٢ ٧ / ٦ - التمرين السابع
١٩٣ ٨ / ٦ - التمرين الثامن
١٩٥ ٩ / ٦ - التمرين التاسع
١٩٦ ١٠ / ٦ - التمرين العاشر
١٩٨ ١١ / ٦ - التمرين الحادي عشر
١٩٩ ١٢ / ٦ - التمرين الثاني عشر
٢٠١ ١٣ / ٦ - التمرين الثالث عشر
٢٠٥ ١٤ / ٦ - التمرين الرابع عشر
٢١٠ ١٥ / ٦ - التمرين الخامس عشر
٢١٣ ١٦ / ٦ - التمرين السادس عشر

٢١٦	١٧/٦- التمرين السابع عشر
٢٢٠	١٨/٦- التمرين الثامن عشر
٢٢٤	١٩/٦- التمرين التاسع عشر
٢٢٧	٢٠/٦- التمرين العشرون
٢٣٣	٢١/٦- التمرين الواحد والعشرون
٢٣٩	٢٢/٦- التمرين الثاني والعشرون
٢٤٦	٢٣/٦- التمرين الثالث والعشرون

الباب السابع

الصيانة الوقائية واكتشاف الأعطال

٢٥٣	١/٧- الصيانة الوقائية لأجهزة التحكم الكهربائية
٢٥٤	٢/٧- اكتشاف الأعطال الكهربائية وإصلاحها
٢٥٧	٣/٧- مشاكل أجهزة التحكم الكهربائية (أسبابها - طرق إصلاحها)
٢٥٧	١/٣/٧- الكونتاكتورات والريلهات الكهربومغناطيسية
٢٦٠	٢/٣/٧- المتممات الحرارية والمؤقتات الزمنية ومفاتيح نهايات المشوار
٢٦١	٤/٧- الصيانة الوقائية لأجهزة التحكم الهوائية
٢٦٣	١/٤/٧- صيانة ضواغط الهواء
٢٦٤	٥/٧- صيانة وحدات الخدمة وصمامات التصريف والخطوط الهوائية
٢٦٦	٦/٧- صيانة الأسطوانات الهوائية والصمامات
٢٧١	ملحق ١- الوحدات المستخدمة
٢٧٢	ملحق ٢- رموز أجهزة التحكم الكهربائية
٢٧٦	ملحق ٣- الرموز النيوماتيكية
٢٨١	ملحق ٤- المصطلحات الفنية النيوماتيكية
٢٨٧	المراجع

الباب الأول

العناصر النيوماتيكية والإلكترونيوماتيكية

العناصر النيوماتيكية والإلكترونيوماتيكية

١ / ١ - مقدمة :

إن كلمة نيوماتيك Pneumatic مشتقة من الكلمة الإغريقية Puma وتعنى هواء - رياح - تنفس، وتعرف بأنها علم هندسى يهتم بدراسة الهواء المضغوط وتدفقه، وبالتالي فإن Electro Pneumatic تعنى التحكم فى عناصر الفعل النيوماتيكية مثل الأسطوانات النيوماتيكية (الهوائية) مستخدما عناصر تحكم نيوماتيكية، وعناصر تحكم إلكترونيوماتيكية وكذلك عناصر تحكم كهربية.

أى أن النظم الإلكترونيةنيوماتيكية تحتوى على ثلاثة عناصر مختلفة وهى :

عناصر نيوماتيكية، عناصر إلكترونيوماتيكية، عناصر كهربية.

وحتى نتمكن من دراسة هذه النظم يجب أولاً التعرف على هذه العناصر، وسوف نتناول العناصر النيوماتيكية والإلكترونيوماتيكية فى هذا الباب بشئ من الإيجاز.

أما العناصر النيوماتيكية فيندرج تحتها ما يلى :

١ - وحدات إعداد الهواء المضغوط الجاف والتنظيف والتى تشتمل على :

١ - الضواغط الهوائية.

ب - عناصر تجفيف الهواء المضغوط.

ج - وحدات الخدمة.

٢ - عناصر نقل القدرة النيوماتيكية وتشتمل على :

١ - خطوط التوصيل.

ب - أدوات التوصيل.

٣ - عناصر الفعل (الحركة) وتنقسم إلى :

- أ - الأسطوانات الهوائية .
- ب - المحركات الهوائية .
- ج - عناصر الرفع بالتفريغ .
- د - المنفاخ الهوائى .
- ٤ - عناصر التحكم النيوماتيكية وتنقسم إلى :
 - أ - صمامات التحكم فى التدفق .
 - ب - صمامات التحكم فى الضغط .
 - ج - الصمامات اللارجعية وكواتم صوت العادم .
- أما العناصر الإلكترونيةنيوماتيكية فتتركز فى الصمامات الاتجاهية بأنواعها المختلفة .
- ولقد وجد بالتجربة أن التحكم الإلكترونيوماتيكي أفضل من التحكم النيوماتيكي فى عدة نقاط مثل :
 - ١ - سهولة تصميم العمليات التتابعية .
 - ٢ - أقل تكلفة فعناصر التحكم الكهربائية أرخص من عناصر التحكم النيوماتيكية .
 - ٣ - سهولة عمل تغيير فى النظام .
- عدا أن التحكم النيوماتيكي يفضل استخدامه فى الأماكن الخطرة مثل الأماكن المعرضة للانفجارات كما هو الحال فى المصانع الكيماوية ومصانع تكرير البترول، وهذه الأماكن لا تتحمل حدوث أى شرر كهربى فيها خوفاً من حدوث الانفجارات والحرائق بها .

١ / ٢ - الضواغط الهوائية Air Compressors

الضواغط الهوائية : هو القلب النابض لى نظام تحكم إلكتروهوائى، ويقوم الضاغط بتوليد الهواء المضغوط اللازم فى عمليات التحكم الهوائية حيث يدخل الهواء الجوى من خط السحب للضاغط بالضغط الجوى ويساوى (Kg / Cm^2) 1bar، ويخرج الهواء المضغوط المستخدم فى التحكم الإلكترونيهوائى من خط الطرد

للمضاغط بضغوط تتراوح ما بين (5: 10 bar) ويستخدم الهواء المضغوط في تشغيل عناصر الفعل الهوائية مثل: الأسطوانات والمحركات الهوائية... إلخ وهذه العناصر موجودة في الماكينات العاملة بالهواء المضغوط.

وتدار الضواغط الهوائية عادة بالمحركات الكهربائية وهناك أنواع مختلفة من الضواغط الهوائية أكثرها انتشاراً الضواغط الترددية Reciprocating Compressors.

١ / ٢ / ١ - الضواغط الترددية Reciprocating Compressors

يتكون الضاغط الترددي من أسطوانة أو أكثر، وتحتوي كل أسطوانة على مكبس يتحرك حركة ترددية لسحب الهواء الجوي ثم ضغطه بالضغط المطلوب، وتحتوي كل أسطوانة في قاعدتها على صمامين أحدهما: يسمى صمام السحب حيث يفتح في شوط السحب للمكبس لدخول الهواء الجوي، والثاني: يسمى صمام الطرد حيث يفتح في شوط الضغط لخروج الهواء المضغوط.

وهناك عدة أنواع للضاغط الترددية وهي كما يلي:

١ - ضواغط ترددية بمرحلة واحدة.

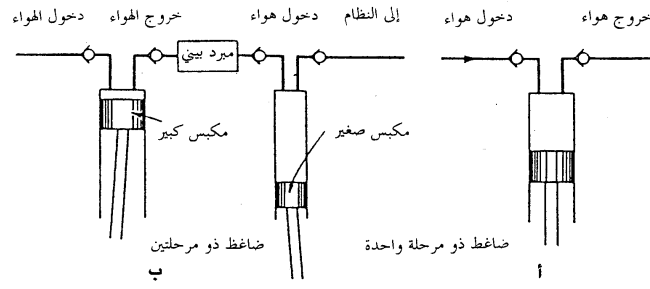
٢ - ضواغط ترددية بمرحلتين.

٣ - ضواغط ترددية متعددة المراحل.

أما الضواغط الترددية ذات المرحلة الواحدة فتقوم بضغط الهواء الجوي داخل أسطوانة واحدة.

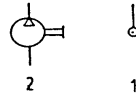
في حين أن الضواغط الترددية ذات المرحلتين تقوم بضغط الهواء الجوي داخل أسطوانة، ثم يسمح لخرج الأسطوانة بضغطه مرة أخرى في أسطوانة ثانية، علماً بأن خرج الأسطوانة الأولى يتم تبريده لدرجة حرارة الهواء الجوي بواسطة مبرد بيني Inter Coller وذلك قبل دخوله الأسطوانة الثانية.

وفي الشكل (١ - ١) رسومات توضيحية لضواغط ترددي بمرحلة واحدة وآخر بمرحلتين.



الشكل (١ - ١)

وفيما يلي رمز مصدر الضغط 1 والضاغط الهوائي 2:



١/ ٣ - عناصر تجفيف الهواء المضغوط:

للحفاظ على سلامة العناصر العاملة بالهواء المضغوط يجب تجفيف الهواء المضغوط من الرطوبة بحيث لا يزيد محتوى الماء في المتر المكعب عن $(0.001g/m^3)$.

ويتم تجفيف الهواء المضغوط بخفض درجة حرارته، وذلك لتكثيف بخار الماء منه، وهناك عدة طرق لتجفيف الهواء المضغوط أهمها:

١ - المبرد البيني Inter Coller:

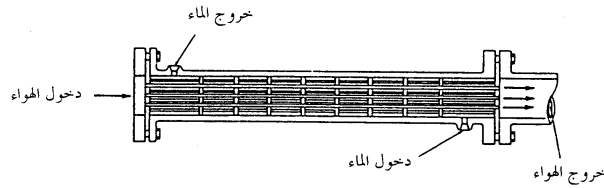
ويوجد بين المراحل المختلفة للضاغط الترددية وهو بداخل الضاغط، انظر الشكل (١-١ ب).

٢ - خزان الهواء Air reciever :

يقوم خزان الهواء بتجميع الهواء المضغوط والقادم من الضاغط في أوقات الأحمال الخفيفة لاستخدامه وقت الذروة، وكذلك يقوم بتبريد الهواء المضغوط، وذلك لأن درجة حرارة الهواء المضغوط القادم من الضاغط عادة تكون أكبر من درجة حرارة الهواء الجوى، ولذلك يحدث انتقال حرارى بواسطة الإشعاع من الهواء المضغوط الموجود فى الخزان إلى الهواء الجوى مما يؤدي لخفض درجة حرارة الهواء المضغوط وتكاثف بخار الماء فى قاع الخزان، ولذلك يجب على القائمين بأعمال الصيانة بتصريف الماء المتكاثف فى قاع الخزان بواسطة محبس التصريف اليدوى من حين لآخر إذا لم يكن هناك صمام تصريف أوتوماتيكي موصول بالخزان.

٣ - مبرد الإعادة After Cooler :

يوضع مبرد الإعادة بين الضاغط والخزان، ويقوم هذا المبرد بتبريد الهواء المضغوط نتيجة لمرور ماء بارد حول خط الهواء المضغوط فى قمصان تبريد معدة لذلك، وينتج عن ذلك تكاثف بخار الماء والشكل (١ - ٢) يعرض نموذجاً لمبرد إعادة.

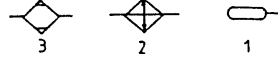


الشكل (١ - ٢)

٤ - وحدات التبريد بالفریون Refrigeration units :

وهي تستخدم لتبريد الهواء المضغوط إذا تعذر استخدام مبرد الإعادة، أو إذا لم يكن مبرد الإعادة قادراً على الوصول لحتوى مائى أقل من أو يساوى 0.001g/m^3 .

وفيما يلى رموز كل من خزان الهواء 1 والمبرد 2 والمخفف 3 :



١ / ٤ - خطوط الهواء Air Lines :

تعرف خطوط الهواء المضغوط المستخدم في النظم النيوماتيكية أو الإلكترونية نيوماتيكية بأنها خطوط إمداد الهواء المضغوط من وحدة توليد الهواء المضغوط بالمنشأة إلى جميع الآلات التي تعمل بالهواء المضغوط . وهناك ثلاثة أنواع للخطوط الهوائية وهي :

١ - مواسير صلبة: وهي تصنع من الصلب المجلفن، وهناك عنصران هامان لاختيار هذه المواسير هما: القطر الخارجى OD، والقطر الداخلى ID، وهذه المواسير تشبه تلك المستخدمة فى شبكات الماء.

٢ - أنابيب شبه صلبة: وتصنع من النحاس والإستانلستيل وتحتاج هذه الأنابيب إلى عدد قليل من أدوات التوصيل لإمكانية ثنيها.

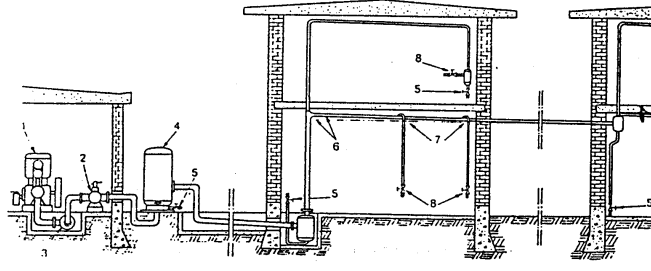
٣ - الخرطوم المرنة: وتستخدم عند الحاجة لمرونة خطوط التوصيل على سبيل المثال وصلات الأسطوانة المتحركة وأيضاً فى الأماكن التى تتعرض لاهتزازات شديدة. وتصنع هذه الخرطوم من المطاط والبلاستيك.

وتتواجد هذه الخرطوم فى صورتين:

أ - خرطوم بمقاسات محددة يثبت بها الوصلات اللازمة من قبل الشركة المصنعة.

ب - خرطوم فى صورة لفات طويلة حيث تقطع حسب الطلب، ويقوم فنى التركيبات ب تثبيت الأدوات اللازمة فيها.

والشكل (١ - ٣) يبين طريقة تمديد الخطوط الهوائية تبعاً لتوصيات شركة (Atlas Copco).



الشكل (١-٣)

حيث إن:

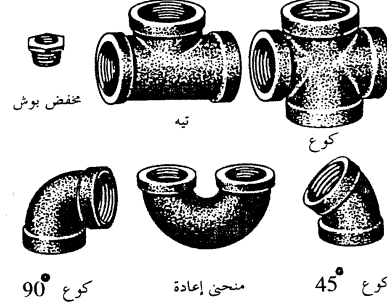
- 1 الضاغط
 - 2 مبرد الإعادة
 - 3 مخمد اهتزازات خط السحب
 - 4 خزان الضغط
 - 5 محبس تصريف الماء المتكاثف في الخزان
 - 6 إمالة الخطوط الهوائية بميل 1% على الأفقى في اتجاه التدفق
 - 7 مأخذ الأحمال وتكون من خلال كوع لاعلى الخط
 - 8 محبس مأخذ الأحمال
- وهناك اعتبارات عامة تؤخذ عند عمل الشبكات الهوائية وهى كما يلى:
- ١ - ميل الخطوط الرئيسية يساوى 1% على الأفقى في اتجاه تدفق الهواء المضغوط.
 - ٢ - يوصل خط الحمل مع الخط الرئيسى بواسطة كوع نصف قطر دائرته يساوى خمس مرات قطر خط الحمل.
 - ٣ - يسمح بارتخاء الخراطيم المرنة أثناء تمديدتها لتعويض النقص الناشئ عن مرور الهواء المضغوط والذي قد يصل إلى 5% من طولها.
 - ٤ - يجب ألا يقل نصف قطر انحناء الخراطيم المرنة عن خمس مرات من القطر الخارجى لها.

٥ / ١ - أدوات التوصيل Fittings :

يعتمد نوع أدوات التوصيل المستخدمة على نوع الخطوط المستخدمة وفيما يلي أهم الأدوات المستخدمة.

أولاً: أدوات التوصيل المقلوطة Threaded Connectors :

وتستخدم هذه الأدوات مع مواسير الصلب، وفي هذه الحالة تكون أدوات التوصيل مقلوطة، وكذلك فإن أطراف المواسير تكون مقلوطة، وعادة تستخدم شرائط إحكام رباط مع هذه الوصلات حيث توضع حول الطرف المقلوط للماسورة، وتصنع الأدوات المقلوطة من الصلب أو سبائك النحاس. والشكل (١ - ٤) يعرض بعض هذه الأدوات.

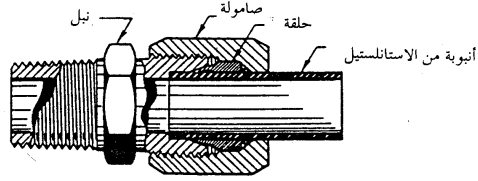


الشكل (١ - ٤)

ثانياً: أدوات التوصيل الانضغاطية Compression Connectors :

وتستخدم هذه الأدوات مع الأنابيب شبه الصلبة (نحاس - إستانلسستيل)، وتتكون الوصلة الانضغاطية من نبيل وجلبة أو حلقة وصامولة. حيث توضع الأنبوبة شبه الصلبة داخل الصامولة، ثم بعد ذلك توضع الجلبة المسلوكة داخل الصامولة، وبعد ذلك يتم تجميع الصامولة مع النبيل فيضغط النبيل على الحافة المشطوفة للجلبة

أو الحلقة فتتسلخ الحافة الثانية للجلبة لتدخل في الفراغ المحصور بين التخويش الأسطوانى للنبل والمحيط الخارجى للأنبوبة، وتؤدي قوة ضغط الصامولة على شطف الجلبة إلى تثبيت الوصلة جيداً. والشكل (٥ - ١) يعرض قطاعاً في وصلة انضغاطية.



الشكل (٥ - ١)

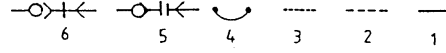
ثالثاً: الوصلات السريعة Quick Connect Couplings :

وتستخدم هذه الأدوات دائماً مع الخراطيم المرنة، وتتميز بسرعة تجميعها وفكها بدون إحداث تسرب للهواء المضغوط. وأكثر الوصلات السريعة المستخدمة في النظم الهوائية تحتوى على صمام لارجعى يكون مفتوحاً عندما تكون الوصلة مجمعة والعكس بالعكس، وبالتالي تمنع تسرب الهواء المضغوط إلى الخارج عند فكها. والشكل (٦ - ١) يعرض وصلة سريعة.



الشكل (٦ - ١)

وفيما يلى رمز خط الضغط 1، وخط العادم 2، وخط التحكم 3، والوصلة المرنة 4، ووصلة سريعة مفكوكة 5 ووصلة سريعة مجمعة 6.

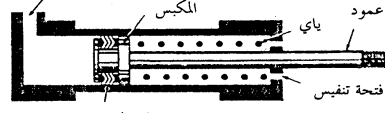


٦ / ١ - الأسطوانات الهوائية : Pneumatic Cylinders

تعد الأسطوانات الهوائية أهم عناصر الفعل المستخدمة للحصول على حركة في خط مستقيم أو حركة ترددية أو حركة زاوية. وبالرغم من وجود اختلافات كثيرة في تصميم الأسطوانات وتطبيقاتها إلا أنه يمكن تقسيم الأسطوانات إلى نوعين رئيسيين وهما:

١ - أسطوانات أحادية الفعل : Single acting Cylinder

فتحة دخول الهواء المضغوط



الشكل (١ - ٧)

وهي أسطوانات قادرة على إعطاء قوة دفع في اتجاه الذهاب فقط. والشكل (١ - ٧) يعرض قطاعاً في

أسطوانة أحادية الفعل بياى إرجاع، وتحتوى هذه الأسطوانة على فتحة واحدة لدخول الهواء أو خروجه، فعند وصول الهواء المضغوط من فتحة الأسطوانة يندفع المكبس الموجود داخل الأسطوانة للأمام، وعند انقطاع الهواء المضغوط عن فتحة الأسطوانة يعود المكبس للخلف بفعل ياي الإرجاع.

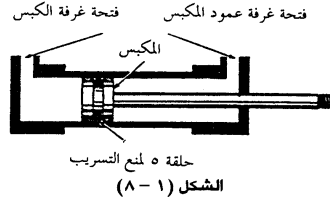
ويلاحظ وجود فتحة تنفيس في غرفة عمود المكبس لتجنب مقاومة الهواء الموجود بداخلها في شوط الذهاب وفي المقابل رمز الأسطوانة الأحادية الفعل.



٢ - الأسطوانة الثنائية الفعل : Double acting Cylinder

وهي أسطوانات تعطى قوة دفع للأحمال في اتجاه الذهاب والعودة، وتعد هذه الأسطوانات هي أكثر الأسطوانات انتشاراً. والشكل (١ - ٨) يعرض قطاعاً في أسطوانة ثنائية الفعل، وتحتوى هذه الأسطوانات على فتحتين وهما: فتحة غرفة

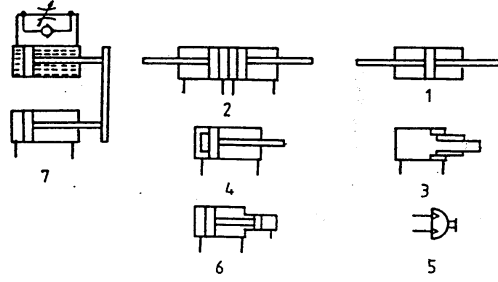
المكبس، وفتحة غرفة العمود، فعند دخول الهواء المضغوط من فتحة غرفة المكبس تتقدم الأسطوانة للأمام ليخرج الهواء الموجود أمام المكبس من فتحة غرفة العمود. وعند دخول الهواء المضغوط من فتحة غرفة العمود تتراجع الأسطوانة للخلف ليخرج الهواء الموجود خلف المكبس من فتحة غرفة المكبس.



وفيما يلي رمز الأسطوانة ثنائية الفعل:



ويوجد تصميمات خاصة للأسطوانات، وفيما يلي رموز الأنواع المختلفة لهذه التصميمات:



وفيما يلي عرض سريع لهذه الأنواع وهي كما يلي :

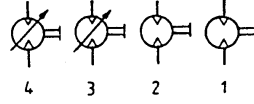
- ١ - الرمز 1 لاسطوانة ثنائية الفعل بذراعى دفع على جانبيها، وهي تستخدم للحصول على دفع مزدوج فى شوطى الذهاب والعودة .
- ٢ - الرمز 2 لاسطوانة متعددة المواضع حيث تستخدم للحصول على أكثر من موضع للتشغيل، وذلك بتثبيت أحد ذراعى الاسطوانة والتحكم فى تدفق الهواء المضغوط، فعند تقدم ذراع واحد للاسطوانة نحصل على وضع التشغيل الأول. وعند تقدم ذراعى الاسطوانة نحصل على وضع التشغيل الثانى، وعند تراجع ذراعى الاسطوانة للخلف نحصل على وضع التشغيل الثالث .
- ٣ - الرمز 3 لاسطوانة تلسكوبية وهي تستخدم للحصول على أشواط كبيرة فعند السماح للهواء المضغوط بالدخول من مدخل غرفة المكابس تتقدم المكابس المتداخلة الأكبر فالأصغر لنحصل على شوط كبير . أما عند السماح للهواء المضغوط بالدخول من فتحة غرفة الأعمدة تتراجع المكابس الأصغر فالأكبر .
- ٤ - الرمز 4 لاسطوانة بخمد فى اتجاه الذهاب، وتتميز هذه الاسطوانة بانخفاض سرعتها فى نهاية شوط الذهاب، وبالتالي تمنع حدوث تصادم المكبس مع جسم الاسطوانة ويوحد أسطوانات بخمد فى مشوار الذهاب أو العودة أو كليهما معاً .
- ٥ - الرمز 5 لاسطوانة دوارة وتعطى هذه الاسطوانة زوايا دورانية أقل من 360° فى الاتجاهين، ويعتمد اتجاه دوران الاسطوانة على اتجاه تدفق الزيت المضغوط .
- ٦ - الرمز 6 لاسطوانة تكبير الضغط وتستخدم هذه الاسطوانات فى الاستخدامات التى تحتاج لضغط كبير جداً مع معدل تدفق صغير، فعند دخول الهواء المضغوط من فتحة غرفة المكبس الكبير يتقدم المكبس الكبير دافعاً معه المكبس الصغير فنحصل على ضغط عالٍ جداً من فتحة غرفة المكبس الصغير يتناسب مع النسبة بين مساحتى المكسبين .
- ٧ - الرمز 7 لاسطوانة هيدروليكية نيوماتيكية وتستخدم هذه الاسطوانة فى آلات الورش للحصول على تغذية رأسية وأفقية كما هو الحال فى الفرايز والمقاشط . إلخ بسرعة منخفضة جداً عند الذهاب وسرعة عادية عند العودة .

وتتكون من أسطوانتين ثنائيتين الفعل، إحداهما هوائية، والثانية زيتية، أما الأسطوانة الزيتية فهي مملوءة بالزيت ويوصل مدخلا الأسطوانة معاً من خلال صمام خافق لارجعى (سوف نتناوله في الفقرة ١ - ٨) يقوم بخنق الزيت المار به في اتجاه واحد.

١ / ٧ - المحركات الهوائية Air motors :

يفضل استخدام المحركات الهوائية عن المحركات الكهربائية في ميادين كثيرة خصوصاً في القدرات الصغيرة والتي لا تتعدى 30 HP للأسباب التالية:

- ١ - سعرها منخفض نسبياً.
 - ٢ - تكاليف تشغيلها منخفضة نسبياً.
 - ٣ - أكثر أماناً خصوصاً في الأماكن الخطرة التي لا تتحمل حدوث شرر كهربى فيها.
 - ٤ - لا تحتاج لحماية ضد زيادة الأحمال عليها كما أن عزم بدئها كبير.
 - ٥ - ذات أحجام وأوزان صغيرة نسبياً ويسهل صيانتها.
 - ٦ - يمكن بسهولة جداً التحكم في سرعاتها بالصمامات الخافقة اللارجعية.
 - ٧ - تستخدم كبادئات لبعض محركات الديزل والتوربينات الغازية بدلاً من استخدام البطاريات.
- وأكثر المحركات الهوائية انتشاراً المحركات الترددية. وهناك أنواع أخرى من المحركات الهوائية مثل المحركات الريشية، علماً بأن تركيب المحركات الهوائية لا يختلف كثيراً عن تركيب الضواغط الهوائية، حيث إن الاختلاف فقط في مبدأ التشغيل، فالمحركات الهوائية تغذى بالهواء المضغوط للحصول على حركة دورانية. أما الضواغط فتدار للحصول على هواء مضغوط، وفيما يلي رموز الأنواع المختلفة للمحركات الهوائية حسب الوظيفة.



فالرمز 1 لحرك هوائى بسرعة ثابتة، ويدور فى اتجاه واحد .

والرمز 2 لحرك هوائى بسرعة ثابتة ويدور فى اتجاهين .

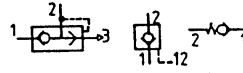
والرمز 3 لحرك هوائى بسرعة متغيرة ويدور فى اتجاه واحد .

والرمز 4 لحرك هوائى بسرعة متغيرة ويدور فى اتجاهين .

٨ / ١ - الصمامات اللارجعية والصمامات الخانقة ومخفضات صوت العادم:

أولاً: الصمامات اللارجعية Check Valves :

وتقوم هذه الصمامات بالسماح بمرور الهواء المضغوط فى اتجاه واحد، وتمنع سريانه فى الاتجاه الآخر، وفيما يلى رموز الأنواع المختلفة للصمامات اللارجعية وهى كما يلى:



– الرمز 1 لصمام لارجعى بىأى حيث يسمح هذا الصمام بمرور الهواء المضغوط فى الاتجاه 2 → 1 فقط، وتسمى الفتحة 1 بفتحة الدخول والفتحة 2 بفتحة الخروج .

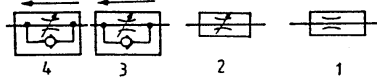
– الرمز 2 لصمام لارجعى بإشارة تحكم، ويحتوى هذا الصمام على ثلاث فتحات وهى: فتحة دخول 1 وفتحة خروج 2 وفتحة تحكم 12، بحيث يسمح هذا

الصمام بمرور الهواء فى الاتجاه 2 → 1، ولكن عند وصول إشارة ضغط عند المدخل 12 يسمح بمرور الهواء المضغوط فى الاتجاه 1 → 2.

– الرمز 3 لصمام تصريف سريع Quick exhaust Valve، ويتكون هذا الصمام من صمام لارجعى عادى، وصمام لارجعى بإشارة تحكم موصلين معاً كما هو واضح من رمز الصمام، ولهذا الصمام ثلاث فتحات وهى: 1, 2, 3 حيث يمكن للهواء المضغوط أن يمر فى المسار 2 → 1 أو المسار 3 → 2 فقط.

ثانياً: الصمامات الخانقة Restrictors:

وتقوم هذه الصمامات بخنق مرور الهواء المضغوط وفيما يلى رموز هذه الصمامات.



وهى كما يلى:

أ – الصمامات الخانقة العادية: وتقوم هذه الصمامات بتقليل معدل تدفق الهواء المضغوط، وهى تتكون من: أنبوبة معدنية بها مكان ضيق لخنق مرور الهواء المضغوط، وتوجد أنواع بخنق ثابت (الرمز 1)، وأخرى بخنق يمكن معايرته بوسيلة يدوية (الرمز 2).

ب – الصمامات الخانقة اللارجعية: وهى صمامات تقوم بخنق تدفق الهواء المضغوط فى اتجاه واحد فقط، وتستخدم لتقليل سرعة الأسطوانة أو المحركات الهوائية فى اتجاه واحد فقط، وتتكون هذه الصمامات من صمام خانق موصل بالتوازي مع صمام لارجعى، وتوجد أنواع بخنق ثابت (الرمز 3)، وأخرى بخنق يمكن معايرته بوسيلة يدوية (الرمز 4) حيث يمر الهواء المضغوط فى الاتجاه المبين بالرمز بدون خنق.

ثالثاً : مخفضات صوت العادم Silencers :

وتقوم هذه المخفضات بتقليل سرعة هواء العادم، وبالتالي تنخفض الضوضاء الناتجة عن خروج هواء العادم، ويراعى استخدام مخفضات صوت العادم ذات الحجم المناسب حتى لا يخنق حركة الهواء العادم، والتأكد دائماً بعدم انسداد ثقب المخفضات، وفيما يلي رمز مخفض صوت العادم.

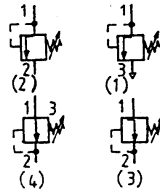


٩ / ١ - صمامات التحكم في الضغط Pressure Control Valves :

وتقوم هذه الصمامات بالتحكم في ضغط الهواء المضغوط. وفيما يلي رموز الأنواع المختلفة لهذه الصمامات وهي كما يلي :

١ - صمامات الأمان (تصريف الضغط) Relief Valves :

وتقوم هذه الصمامات بتحديد القيم العظمى للضغط وتستخدم عادةً في خزانات الهواء المضغوط لمنع زيادة الضغط داخل الخزان لحدود غير آمنة (الرمز 1).



حيث تمرر هذه الصمامات الهواء المضغوط في المسار 1 → 3 عند زيادة الضغط عند المدخل 1 للقيمة المعاييرة عليها علماً بأنه يمكن ضبط هذه الصمامات عند الضغط المطلوب بوسيلة يدوية معدة لذلك.

٢ - الصمامات المتتالية Sequence Valves :

وتقوم هذه الصمامات بالسماح بمرور الهواء المضغوط في المسار 1 → 2، وذلك عند وصول الضغط عند المدخل 1 للحد المعايير عليه الصمام المتتالي. وتشابه الصمامات المتتالية وصمامات الأمان في التصميم لحد كبير مع اختلاف وظيفة كل منهما (الرمز 2).

٣ - صمامات تنظيم الضغط Pressure regulators :

وتقوم هذه الصمامات بتقليل ضغط الهواء الداخل من الفتحة 1 والخارج من الفتحة 2، وهناك نوعان من هذه الصمامات وهما :

أ - صمام تنظيم ضغط بدون فتحة تصريف : ويقوم هذا الصمام بتقليل ضغط الهواء المضغوط الداخل من 1 والخارج من الفتحة 2، أما إذا زاد الضغط عن الفتحة 2 (نتيجة لتوقف استهلاك الهواء المضغوط عند الحمل) فيقوم الصمام بقطع تدفق الهواء المضغوط في المسار 2 → 1، ويسمح بمرور الهواء من الحمل إلى الهواء الجوى في المسار 3 → 2، وبذلك يحدث استقرار للضغط عند الحمل بدون قفزات للضغط .

١ / ١٠ - وحدة الخدمة Service Unit :

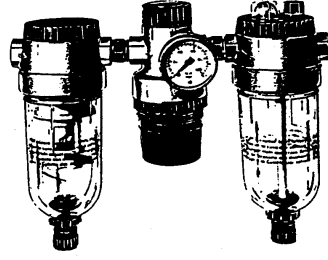
توضع وحدة الخدمة فى مدخل الهواء المضغوط عند كل آلة أو معدة، وتقوم هذه الوحدة بإعادة تنظيف وترشيح الهواء المضغوط، وذلك بترشيح الهواء المضغوط من الأتربة العالقة به، وفصل الماء الموجود فيه، وتقوم أيضاً بتنظيم ضغوط الهواء المضغوط عند الأحمال مهما تغيرت ظروف الأحمال .

وأخيراً تقوم بتشبيح الهواء المضغوط ببخار الزيت من أجل تزييت الأجزاء المنزلقة داخل عناصر التحكم الهوائية لحمايتها من التآكل .

وتتكون وحدة الخدمة من أربعة عناصر وهى :

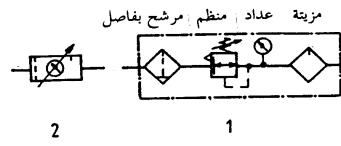
١ - مرشح هواء بفواصل ماء	Filter/ Separator
٢ - صمام تنظيم الضغط	Pressure regulator
٣ - عداد قياس ضغط	Pressure gauge
٤ - مزيتة	Oiler

والشكل (٩ - ١) يعرض صورة لوحدة خدمة من صناعة شركة Spirax Sarco



الشكل (٩-١)

وفيما يلي رمز وحدة الخدمة كرمز مفصل (الرمز 1) وكرمز مختصر (الرمز 2).



١١ / ١ - وحدة الرفع بالتفريغ Suction Lifter :

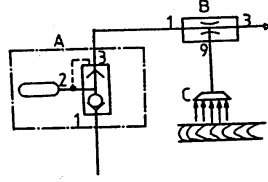
تتكون وحدة الرفع بالتفريغ من :

- ١ - منفاخ هوائي . Impulse ejector
- ٢ - فونية سحب . Suction nozzle
- ٣ - كأس سحب . Suction Cup

أما المنفاخ الهوائي : فيتكون هو الآخر من خزان هواء صغير، وصمام تصريف

سريع، ويقوم المنفاخ الهوائي بإمرار شحنة الخزان كدفعة واحدة، وذلك عند انقطاع دخول الهواء المضغوط من الفتحة 1 ليصل إلى الفتحة 1 لفونية السحب، فتقوم بإحداث تفريغ هوائي عند الفتحة 9 وبالتالي يحدث تفريغ عند كاس السحب، فيتمكن هذا الكاس من رفع أى جسم قريب منه نتيجة للتفريغ الحادث. وفيما يلي الرمز المفصل لوحدة الرفع بالتفريغ حيث إن:

المنفاخ الهوائي A فونية السحب B كاس السحب C



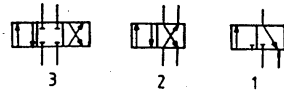
١٢ / ١ - الصمامات الاتجاهية Direction Valves :

تصمم الصمامات الاتجاهية لتوجيه الهواء المضغوط عند الوقت اللازم بالطريقة التي تسمح بتشغيل أو إيقاف عناصر الفعل على سبيل المثال دوران محرك هوائي أو حركة مكبس أسطوانة للأمام أو الخلف وهكذا.

ويتم تسمية الصمام الاتجاهي تبعاً لعدد فتحاته، وكذلك تبعاً لعدد مواضع التشغيل. وعادة يرمز لكل صمام اتجاهي بمستطيل مقسم إلى عدد من المربعات كل مربع يسمى وضع تشغيل، ويوضع على المحيط الخارجي لكل وضع تشغيل (مربع) أطراف التوصيل (فتحات) الصمام، ثم يحدد مسارات التدفق في كل موضع بمجموعة من الأسهم التي تدل على اتجاه التدفق، ونستخدم حرف T للإشارة إلى أن الفتحة مغلقة وعدم مرور الهواء المضغوط فيها.

وعادة توصل خطوط رأسية بأطراف التوصيل للصمام في الو. وفيما يلي رموز ثلاثة أنواع

من ٤ حل بحسب



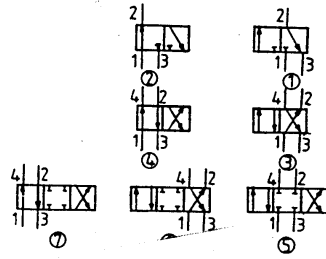
- فالرمز 1 لصمام بوضعي تشغيل وثلاث فتحات ويسمى هذا الصمام بصمام اتجاهي 3/2.
 - والرمز 2 لصمام بوضعي تشغيل وأربع فتحات ويسمى هذا الصمام بصمام اتجاهي 4/2.
 - والرمز 3 لصمام بثلاثة أوضاع تشغيل وأربع فتحات ويسمى بصمام اتجاهي 4/3.
- وهناك طريقتان لترقيم أطراف توصيل الصمام، إما باستخدام رموز حرفية (طريقة قديمة)، أو باستخدام رموز عددية (طريقة حديثة) والجدول (١ - ١) يعرض الرموز المستخدمة لهذه الطرق.

الجدول (١ - ١)

نوع أطراف التوصيل	الترقيم الحرفي	الترقيم العددي
أطراف توصيل الأسطوانات.	A, B, C,	2, 4, 6, ...
طرف توصيل مصدر الهواء	P	1
أطراف التصريف (العام)	R, S, T, W	3, 5, 7,
أطراف التحكم	X, Y, Z	12, 14, 16,

وفيما يلي رموز ثلاثة أنواع مختلفة من الصمامات في الوضع الابتدائي وأوضاع التشغيل مستخدماً الطريقة الحديثة للترقيم حيث إن:

- الرمز 1 لصمام اتجاهي 3/2
- 2 يعمل على الوضع الأيمن وفيه الفتحة 1 مغلقة والمسار 3 → 2 مفتوح.
- الرمز 2 يعرض رمز صمام اتجاهي 3/2 يعمل على سير وفيه



2 → 1 مفتوح .

- الرمز 3 لصمام اتجاهي 4/2 يعمل على الوضع الأيمن ومسارات التدفق في هذا الوضع كما يلي : 2 → 1, 3 → 4 .

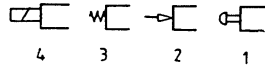
- الرمز 4 لصمام اتجاهي 4/2 يعمل على الوضع الأيسر ومسارات التدفق في هذا الوضع كما يلي : 4 → 1, 3 → 2 .

- الرمز 5 لصمام اتجاهي 4/3 يعمل عند الوضع المركزي (التعادل) وفيه جميع فتحات الصمام مغلقة .

- الرمز 6 لصمام اتجاهي 4/3 يعمل عند الوضع الأيمن ومسارات التدفق فيه , 2 → 1
3 → 4 .

- الرمز 7 لصمام اتجاهي 4/3 يعمل عند الوضع الأيسر ومسارات التدفق فيه , 4 → 1
3 → 2 .

ملاحظة : يوضع على جانبي المستطيل المعبر عن الصمام وسائل تشغيل الصمام ورموزها كما يلي :



- تشغيل الصمام بضغوط يدوي (رمز 1) .

- تشغيل الصمام بإشارة ضغط هوائية (رمز 2) .

- عودة الصمام بياى إرجاع (رمز 3) .

- تشغيل الصمام بملف كهربى (رمز 4) .

وسوف نتناول فى الفقرات القادمة البوابينات الكهربائية (الملفات الكهربائية) المستخدمة فى تشغيل الصمامات الاتجاهية الكهروهوائية، وكذلك الأنواع المختلفة للصمامات الاتجاهية الكهروهوائية حسب التصميم .

١ / ١٢ / ١ - البوبينات الكهربية Electrical Solenoids :

تتكون البوبينات الكهربية بصفة عامة من قلب مغناطيسى وملف كهربي ويمكن الحصول على قوة دفع وقوة جذب من البوبينات الكهربية، وهناك نوعان من البوبينات الكهربية أحدهما يعمل بالتيار المستمر، والآخر يعمل بالتيار المتردد.

أولاً: بوبينات التيار المتردد:

تصمم هذه البوبينات بحيث يكون قلبها المغناطيسى على شكل حرف T لتقليل التيار المسحوب من المصدر الكهربي مما يزيد من عمر البوبينة.

وفيما يلي أهم أسباب تلف بوبينات التيار المتردد:

١ - وجود مشكلة ميكانيكية في الصمام الاتجاهي تمنع حركة القلب المغناطيسى للبوبينة.

٢ - وصول تيار كهربي لبوبينتي الصمام الاتجاهي ذي البوبينتين في لحظة واحدة.

٣ - وصول عدد مرات تشغيل البوبينة لحوالي 15000 مرة تقريباً.

ثانياً: بوبينات التيار المستمر:

وفيما يلي أهم مميزات بوبينات التيار المستمر:

١ - لا تحترق عند توقف القلب المغناطيسى لها في منتصف الشوط؛ نتيجة لمشكلة ميكانيكية في الصمام الاتجاهي.

٢ - لا تحترق عند وصول تيار كهربي لبوبينتي الصمام الاتجاهي ثنائي البوبينة في آن واحد.

٣ - يتراوح عمر هذه البوبينات لحوالي 25000 مرة تشغيل تقريباً.

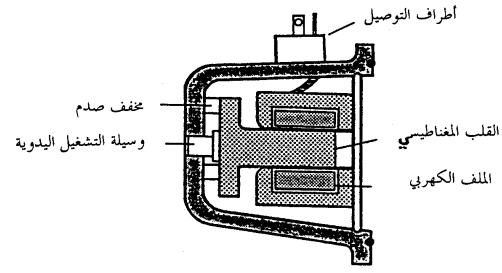
أما عيوب هذه البوبينات فيمكن تلخيصها في النقاط التالية:

١ - مكلفة عند التصميم.

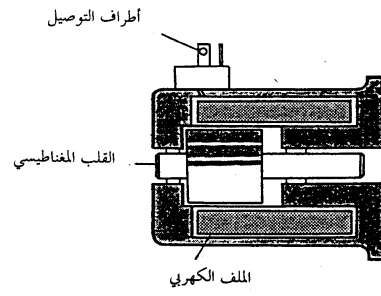
٢ - تحتاج لمصدر كهربي خاص.

٣ - زمن استجابتها كبير مقارنة بزمن استجابة بوبينات التيار المتردد.

والشكل (١ - ١٠) يعرض قطاعاً في بوبينة تيار متردد (١) وقطاعاً في بوبينة تيار مستمر (ب).



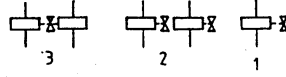
١



ب

الشكل (١ - ١٠)

وفيما يلي رموز بومينات الصمامات الاتجاهية، فالرمز 1 لبومينة صمام بملف واحد والرمز 2، وكذلك الرمز 3 لبومينة صمام بملفين.



١/٢٢/٢ - أنواع الصمامات الاتجاهية حسب التصميم:

تنقسم الصمامات الاتجاهية حسب تصميمها إلى:

أ - صمامات اتجاهية قفازة Poppet Valves.

ب - صمامات اتجاهية منزلقة Sliding Spool Valves.

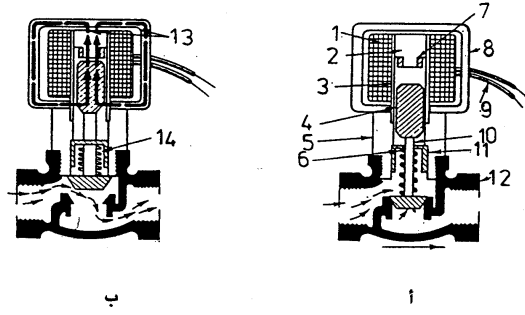
أولاً: الصمامات الاتجاهية القفازة:

تفضل الصمامات الاتجاهية القفازة في الدوائر النيوماتيكية ذات التدفقات الكبيرة التي تحتاج لسرعة استجابة عالية عند الفتح والغلق، وعادة فإن هذه الصمامات تكون صمامات 3/2 أو 2/2، وتتميز هذه الصمامات بخلوها من التسربات وطول أعمارها، وعدم حاجتها للتزييت. ولكن يعاب عليها بكون أحجامها، وعدم تنوع تصميماتها، وذلك لطبيعة عملها. والشكل (١ - ١١) يعرض قطاعين لصمام قفاز 2/2 يعمل بملف ويأى أحدهما في الوضع الابتدائي (أ)، والثاني في وضع التشغيل أي عند وصول تيار كهربى لملف الصمام (ب).

حيث إن:

- | | |
|---|-------------------------------|
| 1 | ملف كهربى |
| 2 | القلب المغناطيسى الثابت |
| 3 | أنبوبة يوضع بها القلب المتحرك |
| 4 | القلب المغناطيسى المتحرك |

5	غطاء
6	ياى إرجاع
7	ملف كهربي مظلّل
8	جسم الملف
9	أطراف الملف الكهربي
10	عمود دفع
11	غلاف ياى الإرجاع
12	جسم الصمام
13	مسار الفيض المغناطيسي
14	ياى الإرجاع (مضغوط)

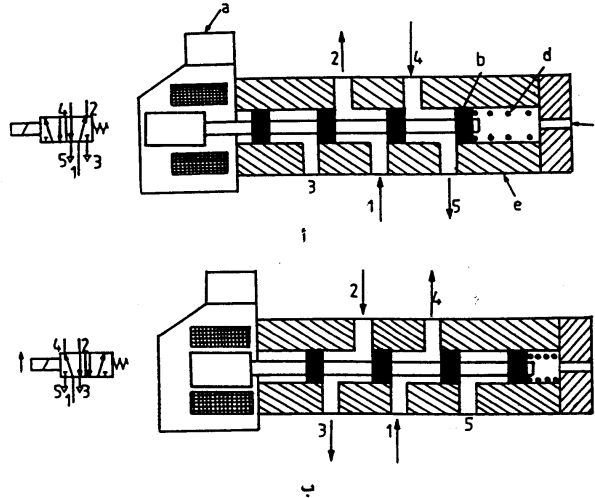


الشكل (١١-١)

ثانياً : الصمامات الاتجاهية المنزقة :

تعد الصمامات الاتجاهية المنزقة هي أكثر الصمامات الاتجاهية انتشاراً لتصميماتها المتنوعة، ولكن يعاب عليها حدوث تسربات عند أوضاع التشغيل ذات الفتحات المغلقة؛ وذلك نتيجة للخلوصات الموجودة بين العنصر المنزلق للصمام وجسم الصمام

والتي تصل إلى (5: 15 μm)، علماً بأنه قد عملت تصميمات خاصة للعنصر المنزلق لمنع التسريبات ويسمى هذا النوع Packed Spool. وفي الشكل (١ - ١٢) قطاعان لصمام اتجاهي منزلق 5/2 بملف وياى فى الوضع الطبيعي (١)، وعند وصول تيار كهربي لبوبينة الصمام (ب) وفي الشكل ذاته رمز الصمام فى الوضع الطبيعي، والرمز عند وصول تيار لبوبينة الصمام ويشار لذلك بسهم بجوار البوبينة.

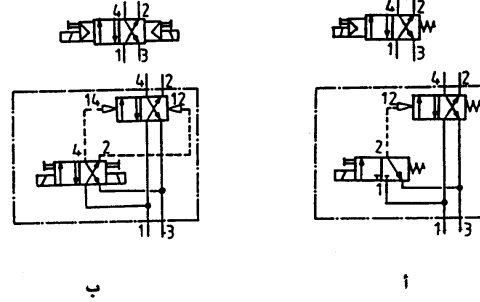


الشكل (١ - ١٢)

حيث إن:

- a البوبينة الكهربية (بوبينة تيار مستمر)
- b العنصر المنزلق Spool
- c فتحة تصريف المتسرب لغرفة ياى الإرجاع
- d ياى الإرجاع
- e جسم الصمام

ففى الوضع الطبيعى تكون مسارات التدفق فيه $2 \rightarrow 1, 5 \rightarrow 4$ ، وفى وضع التشغيل تكون مسارات التدفق فيه $4 \rightarrow 1, 3 \rightarrow 2$. علماً بأنه كلما زاد حجم الصمام الاتجاهى ازدادت القوة اللازمة لتحريك العنصر المنزلق للصمام، لذلك عادة تصمم الصمامات الاتجاهية ذات التدفقات الكبيرة (والتي تحتوى على عنصر منزلق ذى حجم كبير) بتحكم مسبق، حيث تتكون هذه الصمامات من صمامين: أحدهما صمام إشارة، ويكون صغير الحجم، ويتم التحكم فيه بالملفات الكهربائية الصغيرة، والآخر صمام رئيسى، ويكون بحجم كبير، ويمر فيه التدفقات الكبيرة للهواء المضغوط، ويتم التحكم فيه بإشارات ضغط قادمة من صمام الإشارة. وفى الشكل (١ - ١٣) الرمز المختصر والمفصل لصمام 4/2 سابق التحكم بملف ويأى وبوسيلة يدوية (أ)، والرمز المختصر والمفصل لصمام 4/2 سابق التحكم بملفين كهربيين ووسيلتين يدويتين (ب).



الشكل (١ - ١٣)

أولاً: الصمام 4/2 سابق التحكم ذو الملف واليأى والمزود بوسيلة يدوية:

فهذا الصمام يتكون داخلياً من صمام إشارة 4/2 بملف، ووسيلة يدوية ويأى إرجاع وآخر رئيسى 4/2 بإشارة ضغط ويأى إرجاع.

فكرة عمل الصمام:

عند وصول تيار كهربى لملف صمام الإشارة يتغير وضع صمام الإشارة إلى الوضع الأيسر، وفيه يمر الهواء المضغوط فى المسار 4 → 1 ليصل لمدخل التحكم 12 للصمام الرئيسى، فيتغير وضع التشغيل للصمام الرئيسى إلى الوضع الأيسر. وعند انقطاع التيار الكهربى عن ملف الصمام يعود صمام الإشارة إلى الوضع الأيمن بفعل يائ الإرجاع فتتقطع إشارة الضغط عن فتحة التحكم 12 للصمام الرئيسى، فيعود هو الآخر للوضع الأيمن بفعل يائ الإرجاع.

ثانياً: الصمام 4/2 سابق التحكم الذى يعمل بملفين كهربيين ووسيلتين يدويتين:

وهو يتكون من صمام إشارة 4/2 بملفين ووسيلتين يدويتين، وكذلك صمام رئيسى 4/2 بإشارتى ضغط.

فكرة عمل الصمام:

عند وصول تيار كهربى لملف صمام الإشارة الأيسر يتغير وضع الصمام إلى الوضع الأيسر، فيمر الهواء المضغوط عبر المسار 4 → 1 ليصل لمدخل التحكم 14 للصمام الرئيسى فيتغير وضع التشغيل للصمام الرئيسى إلى الوضع الأيسر. وبالمثل عند وصول تيار كهربى لملف صمام الإشارة الأيمن، يعود الصمام لوضع التشغيل الأيمن فيمر الهواء المضغوط عبر المسار 2 → 1 ليصل لمدخل التحكم 12 للصمام الرئيسى، فيعود الصمام الرئيسى لوضعه الأيمن وهكذا. وبذلك يمكن التحكم فى صمام كبير الحجم بملف كهربى صغير وهذا أفضل من ناحية استهلاك القدرة الكهربائية.

وفى الشكل (١ - ١٤) صورة مجسمة لصمام اتجاهى 5/2 سابق التحكم بملف ويائ.

حيث إن:

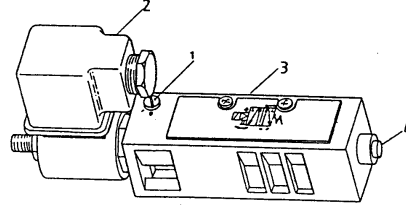
- 1 وسيلة يدوية للتشغيل فعند وضع حز المسار فى مقابلة الوضع 0؛ فإن الصمام يعمل فقط عند وصول تيار كهربى للملفه، أما عند وضع حز المسار فى مقابلة الوضع 1 (بواسطة مفك يدوى)؛ فإن الصمام ينتقل للوضع الأيسر ليعمل

بصفة مستديمة فى هذا الوضع إلى أن يعاد هذا المسمار لوضع 0، وتستخدم هذه الوسيلة اليدوية فى أعمال الصيانة.

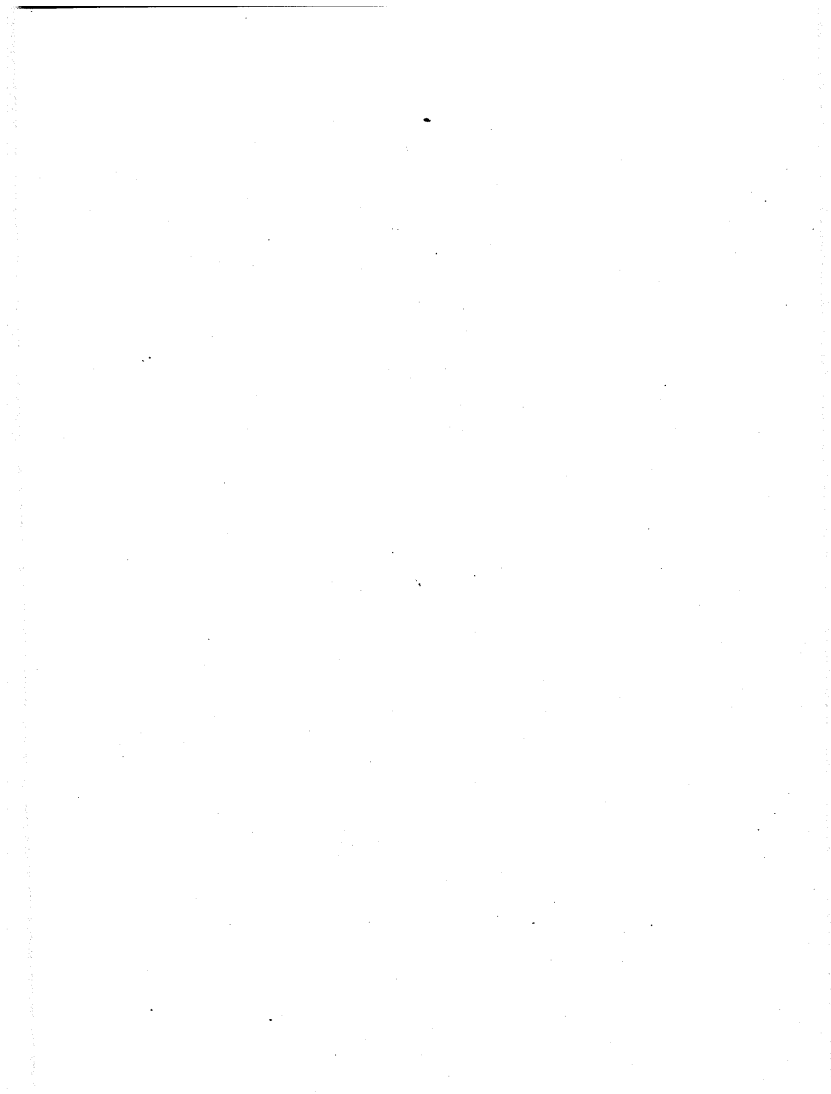
2 الملف الكهبرى.

3 جسم الصمام.

4 غطاء زجاجى بعلم يكون لونه أحمر عند عمل الصمام أى عند وصول تيار كهبرى للملف الصمام أو عند وضع الوسيلة اليدوية على وضع 1.



الشكل (١ - ١٤)



الباب الثاني

عناصر التحكم الكهربى

عناصر التحكم الكهربى

١ / ٢ - مقدمة :

لكى نتمكن من دراسة النظم الكهروهوائية سواء كانت تقليدية أو حديثة يجب أولاً أن نتعرف على مكونات أى نظام تحكم وهى :

أ - عناصر التشغيل : مثل المحركات الكهربائية بأنواعها المختلفة .

ب - أجهزة التحكم الكهربائية والتي تنقسم إلى :

١ - أجهزة نقل البيانات مثل : مفاتيح نهاية المشوار، مفاتيح الضغط، المفاتيح التقاربية، الخلايا الضوئية، مفاتيح درجة الحرارة، أجهزة الوقاية ... إلخ .

٢ - أجهزة معالجة البيانات التقليدية مثل : الريلهات الكهرومغناطيسية والمؤقتات الزمنية بأنواعها المختلفة، وكذلك العدادات الكهروميكانيكية .

٣ - أجهزة التحكم فى القدرة مثل الكونتاكتورات .

٤ - أجهزة مخاطبة نظام التحكم مثل : الضواغط، المفاتيح اليدوية، ولمبات البيان وأبواق الإنذار الصوتية .

وسوف نتناول هذه الأجهزة فى الفقرات القادمة .

٢ / ٢ - عناصر التشغيل الكهربائية :

وهذه العناصر هى المسئولة عن تشغيل أى معدة، وأهم عناصر تشغيل المحركات الكهربائية .

فالمحركات الكهربائية تستخدم لإدارة الضاغط الهوائى للحصول على هواء مضغوط، لذلك سنتناول المحركات الكهربائية فى هذه الفقرة بطريقة موجزة وبمبسطة، وتنقسم المحركات الكهربائية حسب تيار التشغيل إلى :

محركات تيار مستمر - محركات تيار متردد .

وسوف نتناول محركات التيار المتردد خصوصاً المحركات الاستنتاجية ذات القفص السنجاى لما لها من انتشار عظيم فى الصناعة .

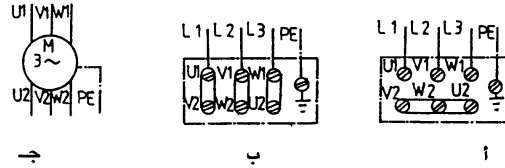
فتتواجد المحركات الاستنتاجية ذات القفص السنجابي في عدة صور أهمها المحركات الاستنتاجية نجما دلنا Y/Δ ، حيث يتم توصيل الملفات الثلاثة لهذه المحركات على شكل Δ للعمل على جهد U ، أو نجما (Y) للعمل على جهد $\sqrt{3}U$ ، فإذا كان جهد تشغيل المحرك عند توصيله 220 V ؛ فإن جهد تشغيل المحرك عند توصيله Y وهو 380 V .

وتحتوي هذه المحركات على ست نقاط توصيل رموزهم كالتالي:

$$(U_2, V_2, W_2) - (U_1, V_1, W_1)$$

حيث إن الملف الأول أطرافه U_1, U_2 والملف الثاني أطرافه V_1, V_2 والملف الثالث أطرافه W_1, W_2 .

والشكل (١ - ٢) يعرض طريقة توصيل روزنة (صندوق أطراف المحرك) المحرك نجما Y مع المصدر الكهربى (١) ودلنا مع المصدر الكهربى (ب) والرمز العالمى لمحرك نجما - دلنا (ج).



الشكل (١ - ٢)

حيث إن L_1, L_2, L_3 هي الأوجه الثلاثة للمصدر الكهربى ثلاثى الأوجه، PE هو خط الأرضى للمصدر الكهربى علماً بأن المحركات الكهربائية عادة تكون مزودة بنقطة توصيل إضافية لخط الأرضى، وعند توصيل هذه النقطة بخط الأرضى للمصدر الكهربى تمنع حدوث صعقة كهربية للأشخاص عند ملامسة جسم المحرك وذلك عند انهيار عزل المحرك.

ملاحظة: لمعرفة المزيد عن المحركات الكهربائية استعن بالجزء الأول من سلسلة التحكم العملية (دوائر التحكم فى الآلات الكهربائية والأنظمة الأوتوماتيكية).

٢ / ٣ - أجهزة نقل البيانات Data acquisition devices :

وهذه الأجهزة بمثابة الحواس الخمسة لنظام التحكم، حيث تقوم هذه الأجهزة بإعطاء معلومات عن ظروف تشغيل الماكينة أو العملية الصناعية، مثل: إعطاء معلومات عن درجة الحرارة، والضغط، ومنسوب السوائل في الخزانات... إلخ وسوف نتناول أهم أجهزة نقل البيانات في الفقرات القادمة.

٢ / ٣ / ١ - مفاتيح نهاية المشوار الميكانيكية Limit switches :

وتستخدم هذه المفاتيح في التحكم في الأجسام المتحركة أو الحركة المكررة، ويعمل مفتاح نهاية المشوار الميكانيكي نتيجة ضغط عنصر الفعل له ففتحول ريش تلامسه المفتوحة طبيعياً NO إلى مغلقة، والمغلقة طبيعياً NC إلى مفتوحة، ويوجد عدة أشكال لرأس عنصر الفعل بالمفتاح مثل: خابور من الصلب، أو من البلاستيك، أو عجلة الصلب لها حرية في اتجاه واحد أو الاتجاهين... إلخ ويتم تثبيت كامات في الأجسام المتحركة حتى تتمكن من الضغط على عنصر الفعل للمفتاح.

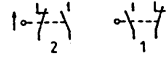
والشكل (٢ - ٢) يعرض الأشكال المختلفة لمفاتيح نهايات المشوار الميكانيكية والتي لها رؤوس عناصر فعل مختلفة وهي كالآتي:

- مفتاح نهاية مشوار بذراع تدفع باليد في أى اتجاه (أ).
- مفتاح نهاية مشوار بعجلة يمكن رفعها وخفضها وتدفع بكامة تتحرك يميناً ويساراً (ب).
- مفتاح نهاية مشوار بعجلة تدفع بكامة تتحرك يميناً ويساراً (ج).
- مفتاح نهاية مشوار بعجلة تدفع بكامة تتحرك لأعلى أو أسفل (د).
- مفتاح نهاية مشوار بكامة تدفع بكامة تتحرك يميناً (ه).



الشكل (٢ - ٢)

وفيما يلي رمز مفتاح نهاية مشوار بريشتين: أحدهما - مفتوحة طبيعياً NO والثانية - مغلقة طبيعياً NC مرة في الوضع الطبيعي (الرمز 1)، وعند قيام جسم متحرك بالضغط على عنصر الفعل للمفتاح ويشار على ذلك بسهم يشير لأعلى بجوار رمز المفتاح (الرمز 2).



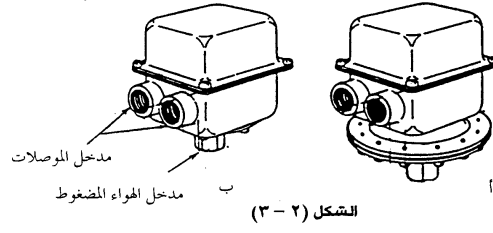
٢ / ٣ / ٢ - مفاتيح الضغط والخلخلة Pressure and vacuum switches

صممت هذه المفاتيح لتنظيم ومراقبة الضغط والخلخلة في دوائر الموائع (سوائل - غازات)، وتحتوي هذه المفاتيح إما على ريش تلامس كالمستخدمة في مفاتيح نهاية المشوار الميكانيكية، أو تحتوي على ريش تلامس رئيسية لوصل وفصل المخركات مباشرة، وتعمل مفاتيح الضغط والخلخلة على عكس ريش تلامسها فتتحول ريش التلامس المفتوحة NO إلى مغلقة والمغلقة طبيعياً NC إلى مفتوحة، وعند انخفاض الضغط عن حد المعايير بقيم فرقية معينة (تعتمد على تصميم المفتاح) تعود ريش التلامس لوضعها الطبيعي.

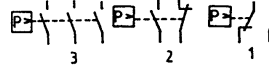
ويوجد نوعان من هذه المفاتيح تبعاً لطريقة عملها: الأولى تعمل نتيجة لدفع المائع لغشاء مطاطي، أما الثانية تعمل نتيجة لدفع المائع لمكبس.

والشكل (٢ - ٣) يعرض نموذجين مختلفين لهذه المفاتيح كما يلي:

- مفتاح ضغط بغشاء مطاطي رمزود بريشة قلاب (الشكل أ).
- مفتاح ضغط بمكبس وله ثلاثة أقطاب (الشكل ب). علماً بأن هذه المفاتيح تكون مزودة بوسيلة يدوية لضبط الضغط الأقصى.



وفيما يلي الرموز الكهربائية للأنواع المختلفة لمفاتيح الضغط.



فالرمز 1 لريشة قلاب والرمز 2 لريشتين أحدهما مفتوحة والأخرى مغلقة والرمز 3 لثلاث ريش رئيسية مفتوحة.

٢ / ٣ / ٣ - المفاتيح التقاربية Proximity switches

تقوم المفاتيح التقاربية بعكس حالة ريشة تلامسها عند تقارب الأجسام منها وتصل مسافة إحساسها ما بين 0:40 mm، ولكل مفتاح تقاربى مسافة إحساس تعتمد على تصميمه، وتنقسم هذه المفاتيح إلى ثلاثة أنواع تبعاً لنظرية عملها وهي:

النوع الأول: يبني عملها على توليد مجال مغناطيسي يتغير عند اقتراب جسم معدني منها، ومن ثم ينعكس حالة ريش تلامسها فتصبح الريشة المفتوحة طبيعياً NO مغلقة، والمغلقة طبيعياً NC مفتوحة، لذلك تسمى بمفاتيح تقاربية حثية.

النوع الثاني: يبني عملها على توليد مجال كهربي يتغير عند اقتراب جسم عازل كهربي منها، ومن ثم ينعكس حالة ريش تلامسها فتصبح الريشة مفتوحة طبيعياً NO مغلقة، والعكس بالعكس، لذلك تسمى بمفاتيح تقاربية سعوية.

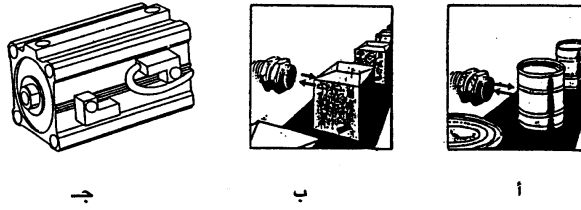
النوع الثالث: ينعكس حالة ريش تلامسها عند مرور مغناطيس دائم بجوارها، ويستخدم هذا النوع عادة في تتبع حركة أسطوانة هوائية والتي يثبت بمكبسها مغناطيس دائم، وتسمى هذه المفاتيح بالمفاتيح التقاربية المغناطيسية.

وعادة تستخدم المفاتيح التقاربية الحثية Inductive proximity switches للإحساس بتقارب الأجسام المعدنية.

أما المفاتيح التقاربية السعوية Capacitive proximity switches فتستخدم للإحساس بتقارب الأجسام العازلة كهريباً.

أما المفاتيح التقاربية المغناطيسية magnetic proximity switches فتستخدم للإحساس بموضع الأسطوانات الهوائية المزودة بمغناطيس دائم مثبت بمكبسها.

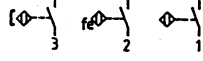
والشكل (٢ - ٤) يعرض صورة لمفتاح حثي يستخدم في دائرة لعد البراميل المصنعة من الحديد (أ). وصورة لمفتاح سعوي يستخدم في دائرة لعد صناديق الكرتون (ب). وصورة لاسطوانة هوائية مثبت عليها مفتاحين تقاربين لتحديد مكان مكبس الاسطوانة (ج).



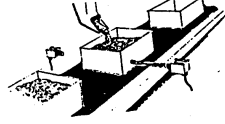
الشكل (٢-٤)

وفيما يلي الرموز العالمية للمفاتيح التقاربية بأنواعها المختلفة:

فالرمز 1 لمفتاح سعوي بريشة مفتوحة، والرمز 2 لمفتاح حثي بريشة مفتوحة والرمز 3 لمفتاح مغناطيسي بريشة مفتوحة.



٢/٣ - الخلايا الضوئية Photo-electric detectors :



الشكل (٥-٢)

تتميز الخلايا الضوئية عن المفاتيح التقاربية بمدى التشغيل الكبير الذى يتراوح ما بين عدة ملليمترات إلى عدة مترات، كما أنها تعمل مع أى نوع من الأجسام سواء كانت عازلة كهربياً أو موصلة كهربياً، وتقوم الخلايا الضوئية بعكس حالة ريشة تلامسها عند قطع جسم غريب للشعاع الضوئى لها. والشكل (٥-٢) يعرض صورة لوحدة ملء صناديق تستخدم خلية ضوئية للتحكم فى عملية الملء.

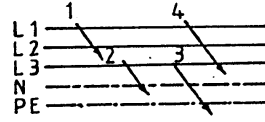
وفيما يلى رمز الخلية الضوئية (غير قياسى)



٢/٣ - ٥ أجهزة الوقاية Protection devices :

يوجد أنواع مختلفة من أجهزة الوقاية والمستخدمة لحماية الدوائر الكهربائية من :

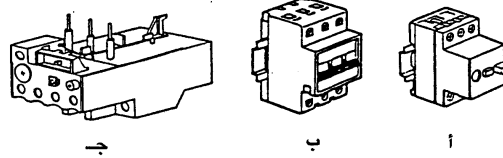
١- القصر : وهو اتصال أوجه المصدر الكهربى معاً، أو اتصال أحد الأوجه أو أكثر من وجه مع الأرض PE، أو مع خط التعادل N ويزداد التيار المار فى الدائرة لحظة القصر ليصل عدة مرات من قيمته الأصلية، ويعتمد ذلك على جهد التشغيل ومكان القصر ومساحة مقطع الاسلاك. والشكل (٢ - ٦) يعرض أربعة أشكال مختلفة للقصر علماً بأنه يستخدم المصهرات الكهربائية Fuses أو قواطع الدائرة الاتوماتيكية miniatures لحماية الدائرة من القصر.



الشكل (٦-٢)

ب- زيادة الحمل: وهو زيادة تيار التشغيل للمحركات إلى مرة ونصف أو أكثر من قيمته الأصلية؛ وينتج ذلك من حمل زائد على الآلة المدارة بالمحرك، وتستخدم المتحكمات الحرارية Thermal overloads أو قواطع المحركات mcb's لحماية المحركات من زيادة الحمل.

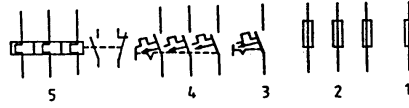
والشكل (٧ - ٢) يعرض صورة لقواطع محركات ذى قدرة صغيرة (أ) وقاطع دائرة ثلاثى القطب (ب) ومتعم حرارى (ج).



الشكل (٧-٢)

وفيما يلى الرموز الكهربائية لأجهزة الوقاية:

حيث إن الرمز 1 لمصهر قطب واحد، والرمز 2 لمصهر ثلاثة أقطاب، والرمز 3 لقاطع دائرة قطب واحد، والرمز 4 لقاطع دائرة ثلاثة أقطاب، والرمز 5 لمتعم حرارى.



٢ / ٤ - أجهزة معالجة البيانات Data processing devices :

يوجد نوعان من هذه الأجهزة وهما :

أ- الأجهزة التقليدية، مثل الريلهاث الكهرومغناطيسية، والمؤقتات الزمنية، والعدادات... إلخ، وتقوم هذه الأجهزة بإعطاء أوامر التشغيل، والفصل للكونتاكتورات والصمامات الاتجاهية، وذلك تبعاً لظروف تشغيل العملية الصناعية وكذلك تبعاً لطريقة توصيلها.

ب- أجهزة التحكم المبرمج: وتقوم هذه الأجهزة بالتحكم في تشغيل أو فصل الكونتاكتورات والصمامات الاتجاهية، ولبات البيان... إلخ تبعاً لظروف تشغيل العملية الصناعية وكذلك تبعاً لبرنامج التشغيل، وسوف نتناول أجهزة التحكم المبرمج واستخدامها في التحكم في النظم الهوائية بالتفصيل في الباب الخامس والسادس.

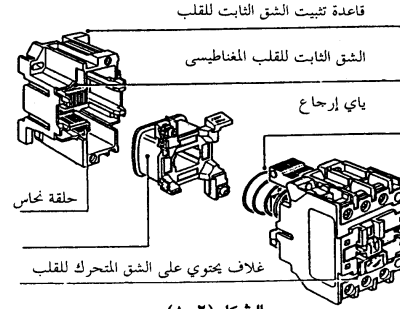
٢ / ٤ / ١ - الريلهاث الكهرومغناطيسية Electromagnetic relays :

تتشابه الريلهاث الكهرومغناطيسية والكونتاكتورات (سوف نتناولها فيما بعد في الفقرة (٢ - ٥) لحد كبير فكلاهما مفاتيح كهرومغناطيسية تعمل بال مجال المغناطيسي الناشئ عن مرور التيار الكهربى فى البوبينة (ملف التشغيل)، وتتكون المفاتيح المغناطيسية بصفة عامة من قلب مغناطيسى مصنوع من رقائق من الصلب السليكونى، علماً بأن هذا القلب مشقوق إلى شقين: أحدهما ثابت والآخر متحرك، ويوجد حول الشق الثابت البوبينة، أما الشق المتحرك فيحمل ريشة التلامس.

والفرق الجوهرى بين الريلاى الكهرومغناطيسى والكونتاكتور . هو أن الريلاى لا يحتوى على ريش تلامس رئيسية (وهى ريش تتحمل تيارات تشغيل كبيرة وتقوم بوصل وفصل المحركات) بل ريش تحكم فقط (وهى ريش تتحمل تياراً لا يزيد عن 10 A)، وتستخدم هذه الريش فى دوائر التحكم التى سوف نتناولها فيما بعد لعمل بعض الوظائف المساعدة فى عمليات التحكم.

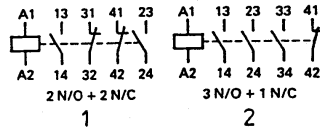
أما الكونتاكتورات فتحتوى على ريش تلامس رئيسية وكذلك ريش تلامس مساعدة (ريش تحكم).

والشكل (٨-٢) يبين تركيب المفتاح الكهرومغناطيسي بصفة عامة سواء كان ريلاي أو كونتاكتور فالرمز 1 لريلاي يحتوى على ريشتين مفتوحتين طبيعياً وريشتين مغلقتين طبيعياً 2NO + 2NC والرمز 2 لريلاي يحتوى على ثلاث ريش مفتوحة وريشة مغلقة 3NO + NC علمًا بأن A1, A2 هما طرفى بوبينة المفتاح الكهرومغناطيسى ولحظة اكتمال مسار التيار للبوبينة ينعكس حالة ريش تلامس المفتاح الكهرومغناطيسى فتصبح الريشة المفتوحة طبيعياً NO مغلقة والعكس بالعكس.



الشكل (٨-٢)

وفيما يلى الرموز الكهربائية للريليهات الكهرومغناطيسية :



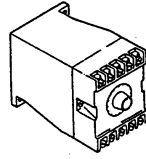
٢ / ٤ / ٢ - المؤقتات الزمنية Timers :

يوجد أنواع مختلفة للمؤقتات الزمنية مثل : المؤقتات الإلكترونية، والمؤقتات ذو المحرك، والمؤقتات الهوائية، وسوف نتناول فى هذه الفقرة المؤقتات الإلكترونية فقط والتي تنقسم بدورها إلى ثلاثة أنواع حسب نظرية عملها :

١- المؤقت الزمني الذي يؤخر عند التوصيل ON Delay Timer فعند اكتمال مسار التيار لبوبينة المؤقت ينعكس حالة ريش تلامسه (بعد تأخير زمني t يعتمد على زمن معايرة المؤقت)، فتصبح الريشة المفتوحة طبيعياً NO مغلقة والعكس بالعكس. ولكن بمجرد انقطاع مسار التيار الكهربى لبوبينة تعود ريش التلامس للمؤقت لوضعها الطبيعي في الحال.

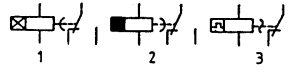
٢- المؤقت الزمني الذي يؤخر عند الفصل Off Delay Timer، فعند اكتمال مسار التيار لبوبينة المؤقت ينعكس حالة ريش تلامسه في الحال، ولكن عند انقطاع مسار التيار لبوبينة تعود ريش التلامس للمؤقت لوضعها الطبيعي بعد تأخير زمني t (يعتمد على زمن المعايرة للمؤقت).

٣- المؤقت الزمني الرعاش Flashing Timer فعند اكتمال مسار التيار لبوبينة المؤقت ينعكس حالة ريش تلامس المؤقت t_1 ، ثم تعود ريش التلامس لوضعها الطبيعي لمدة t_2 ، ويتكرر ذلك طوال فترة اكتمال مسار التيار لبوبينة المؤقت، ولكن بمجرد انقطاع مسار التيار تعود ريش المؤقت لوضعها الطبيعي علماً بأن هذه المؤقتات لها مكانين لضبط زمن التوصيل t_1 وزمن الفصل t_2 . والشكل (٢ - ٩) يعرض صورة مؤقت زمني إلكترونى.



الشكل (٢ - ٩)

وفيما يلى رموز المؤقتات الزمنية المختلفة.



فالرمز 1 لمؤقت زمني يؤخر عند التوصيل بريشة قلاب، والرمز 2 لمؤقت زمني يؤخر عند الفصل بريشة قلاب، والرمز 3 لمؤقت زمني رعاش بريشة قلاب.

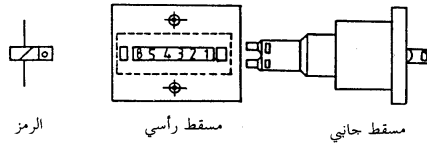
٢ / ٣ - العدادات الكهروميكانيكية Electro mechanical counters :

تنقسم العدادات الكهروميكانيكية لنوعين أساسيين وهما :

١ - العدادات المجمعة Totalising counters :

وتستخدم هذه العدادات كعدادات ساعة لعد زمن التشغيل للمعدات بالساعة، ويزداد العدد المعروض في العداد بمقدار واحد كلما وصلت له نبضة كهربية حتى يصل قيمة العدد المعروض إلى 99999، ثم يعود للصفر من جديد ويبدأ العد من جديد وهكذا.

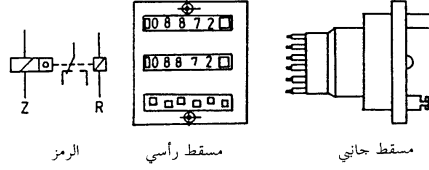
والشكل (٢ - ١٠) يعرض المسقط الرأسي والجانبى لهذا النوع من العدادات ورمزه (غير قياسى).



الشكل (١٠ - ٢)

٢- العدادات سابقة التحميل Predetermining counters :

وتزود هذه العدادات بوسيلة يدوية لتحميل العداد بعدد معين، وتحتوى هذه العدادات فى العادة على شاشتين للعرض : أحدهما : ليعرض العدد المحمل به العداد، والثانية : ليعرض القيمة الجارية للعداد. وفى البداية تكون قراءة العداد مساوية للصفر؛ ولكن كلما وصل للعداد نبضة كهربية ازدادت القراءة بمقدار 1 إلى أن تصبح قراءة العداد مساوية للعدد المحمل به العداد. وفى الحالة يقوم العداد بعكس حالة ريشه فتصبح الريشة المفتوحة طبيعياً مغلقة والمغلقة طبيعياً مفتوحة. ويمكن تحرير القيمة الجارية للعداد وإعدادتها للصفر وذلك عند وصول إشارة كهربية لملف التحرير R للعداد أو بوسيلة يدوية معدة لذلك. وفى الشكل (٢-١١) مسقط جانبي وآخر رأسي لهذا العداد وكذلك رمز العداد (غير قياسى).

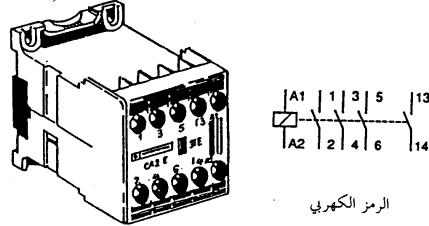


الشكل (٢-١١)

٢/٥ - أجهزة التحكم فى القدرة Power control devices :

وهذه الأجهزة مسئولة عن تنفيذ أوامر التشغيل المرسلة إليها من أجهزة معالجة البيانات، ويوجد الكثير من أجهزة التحكم فى القدرة أهمها: الكونتاكتورات الكهربية. ولقد سبق أن أشرنا إلى أن تركيب ونظرية عمل الكونتاكتورات لا تختلف عن الريلهات إلا فى وظيفتها فالكونتاكتورات تستخدم فى وصل وفصل الأحمال، والريلهات تستخدم فى معالجة البيانات القادمة إليها تبعاً لطريقة توصيلها (انظر الفقرة ٤-٥-١).

والشكل (٢ - ١٢) يعرض صورة لكونتاكتور ورمزه الكهربى .



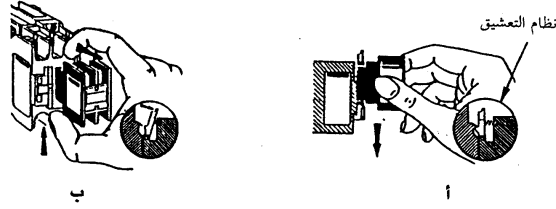
الرمز الكهربى

الشكل (٢ - ١٢)

وتثبت المتتمات الحرارية عادة أسفل الكونتاكتورات وتوصل معها كهربياً لحماية المحركات من زيادة الحمل .

وفى بعض الاحيان يلزم الأمر زيادة عدد ريش التلامس الإضافية (ريش التحكم) الخاصة بالكونتاكتور ، ولتحقيق ذلك تضاف وحدات تلامس إضافية تثبت على وجه الكونتاكتور وهذه الوحدات تحتوى على ريشتين أو أربع ريش تحكم بتنظيمات مختلفة فهناك أنواع مختلفة من هذه الوحدات على سبيل المثال :

وحدات مزودة بريشتين مفتوحتين (2NO) ، وأخرى مزودة بريشتين مغلقتين (2NC) ، وأخرى مزودة بأربع ريش مفتوحة (4NO) وهكذا . والشكل (٢ - ١٣) يعرض طريقة تثبيت وحدة إضافية تحتوى على ريشتين على وجه كونتاكتور (أ) وكذلك طريقة نزعها من على الكونتاكتور (ب) .



الشكل (٢ - ١٣)

٢ / ٦ - أجهزة مخاطبة نظام التحكم : man machine dialogue

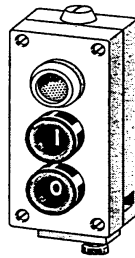
وهذه الأجهزة تجعل الإنسان قادراً على مخاطبة نظام التحكم، أو الآلة بمعنى إعطاء أوامر للنظام، وأيضاً متابعته في نفس الوقت، وذلك من خلال مجموعة من الضوابط ومفاتيح التشغيل ولبيات البيان وأجهزة الإنذار الصوتي مثل الأبواق . إلخ، وتعتبر ألوان لمبات البيان والضوابط في غاية الأهمية بالنسبة للمشغلين، وذلك لتجنب الفهم الخاطئ عند إعطاء الأوامر، ومتابعة النظام والجدول الآتي يوضح الألوان الخاصة بالضوابط واستخدامها .

اللون	الاستخدام
أحمر	إيقاف (Stop)، فصل Off، طوارئ Emergency
أخضر وأسود	بدء Start، تشغيل ON
أصفر	إعادة دورة التشغيل للعملية الصناعية إلى بدايتها .
أبيض أو أزرق فاتح	التحكم في العمليات الثانوية التي لا ترتبط بدورة التشغيل للنظام .

أما الجدول التالي فيوضح الألوان الخاصة بلمبات البيان ومدلولها :

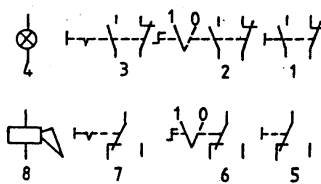
اللون	الاستخدام
أحمر	توقف الماكينة ناتج عن خلل مثل زيادة الحمل عليها (حالة غير طبيعية) .
أصفر	انتباه كاقتراب كمية معينة كالتيار، أو درجة الحرارة، أو الضغط للقيمة القصوى أو الصغرى لها، أو تحذير من حدوث شيء غير طبيعي .
أخضر	الماكينة تعمل، أو الماكينة جاهزة للبدء أو ضغط الهواء مناسب للعمل .
أبيض	المفتاح الرئيسي في وضع التشغيل (الدائرة عند جهد التشغيل المعتاد) .
أزرق	وظائف مختلفة عما سبق ذكره .

والشكل (٢-١٤) يعرض وحدة تحكم تحتوى على لمبة بيان وضغط تشغيل I وضغط إيقاف 0.



الشكل (٢-١٤)

وفيما يلى الرموز الكهربائية لأجهزة مخاطبة الآلة.



حيث إن:

الرمز 1 لضغط بريشتين NO+NC.

الرمز 2 لمفتاح دوار بوضعين 0, 1 ويحتوى على ريشتين NO+NC.

الرمز 3 لفتح بزر انضغاطى ويحتوى على ريشتين NO+NC.

الرمز 4 للعبة بيان.

الرمز 5 لضغط بريشة قلاب CO.

الرمز 6 لفتح دوار بريشة قلاب CO.

الرمز 7 لفتح بزر انضغاطى بريشة قلاب CO.

الرمز 8 لهورن (إنذار صوتى).

٢ / ٧ - الحروف الدالة على نظام الترقيم لأجهزة التحكم:

الجدول التالى يعرض الحروف الدالة على رموز التحكم المختلفة.

الحرف	جهاز التحكم	الحرف	جهاز التحكم
KT,D	المؤقت الزمنى	M	المحركات
Y	الصمام الاتجاهى	S	الضواغط اليدوية ومفاتيح نهاية
H	لمبات البيان والابواق		المشوار
T	المحولات	B	مفتاح الضغط ودرجة الحرارة ..
G	المولدات		إلخ
Q	المفاتيح ذات المواضع المختلفة	K	الريلاي الكهرومغناطيسى
		KM	الكونتاكطور

وترقم أجهزة التحكم بالأسلوب التالى:

١- ترقم الأقطاب الرئيسية لأجهزة التحكم مثل: الكونتاكطورات والمتممات الحرارية

وقواطع المحركات وقواطع الدائرة والسكاكين والمصهرات كما يلى:

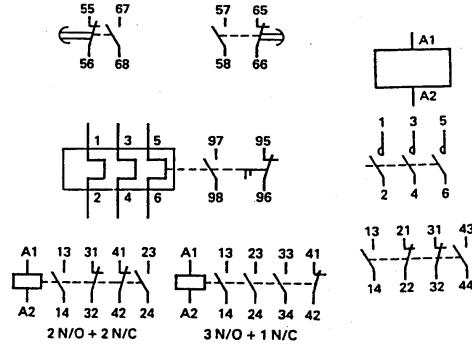
القطب الأول (L_1-T_1) أو (1-2)

القطب الثانى (L_2-T_2) أو (3-4)

القطب الثالث (L_3-T_3) أو (5-6)

٢- ترقيم ريش التحكم لاجهزة التحكم مثل الكونتاكتورات، والضواغط، والمفاتيح المختلفة والمتصمات الحرارية، والقواطع، والمؤقتات الزمنية، ... إلخ بعددين: العدد الموجود جهة اليمين يدل على نوع الريشة، والموجود جهة اليسار يدل على ترتيب الريشة داخل الجهاز، ويختلف العدد الموجود جهة اليمين حسب نوع الريشة مفتوحة أو مغلقة؛ وأيضاً حسب نوع الجهاز فريش التحكم المفتوحة للكونتاكتورات والضواغط والمفاتيح المختلفة تأخذ الأعداد 3-4، والمغلقة تأخذ الأعداد 1-2، أما ريش التحكم المفتوحة للمؤقتات الزمنية والمتصمات الحرارية؛ فتأخذ الأعداد 7-8 والمغلقة تأخذ الأعداد 5-6.

٣- ترقيم أطراف البوينات ذات الملف الواحد بالرموز A1-A2 وذات الملفين بالرموز (A1-A2), (B1-B2) والشكل (٢ - ١٥) يوضح نظام الترقيم لاجهزة التحكم تبعاً للنظام العالمي.



الشكل (٢ - ١٥)

٢ / ٨ - المخططات الكهربائية:

تتكون المخططات الكهربائية لنظم التحكم من:

- ١- دوائر التحكم.
- ٢- الدوائر الرئيسية.

أولاً: دوائر التحكم Control Circuits :

هذه الدوائر توضح مسار التيار لبوينات (ملفات التشغيل) الكونتاكتورات، والريلهات الكهرومغناطيسية، والمؤقتات الزمنية، والعدادات، ولبات البيان والابواق والصمامات الاتجاهية. وعادة فإن جهد دائرة التحكم يساوى جهد الوجه للمصدر الكهربى أو جهد صغير يتم الحصول عليه من محولات التحكم. وفيما يلى الجهود القياسية لدوائر التحكم.

24, 48, 110, 127, 220 V

وهذه الجهود إما مستمرة، أو متغيرة، وعادة ترسم ريش التحكم لأجهزة التحكم المستخدمة مثل: الكونتاكتورات، أو الريلهات والمؤقتات الزمنية، والضواغط... إلخ فى وضعها الطبيعى فالمفتوحة طبيعياً No ترسم مفتوحة والمغلقة طبيعياً Nc ترسم مغلقة إلا فى حالات قليلة حيث يوضع سهم يشير لأعلى بجوار أى عنصر من عناصر دائرة التحكم ليدل على أنه تحت تأثير مؤثر خارجى.

وتستخدم المصهرات وقواطع الدائرة الأتوماتيكية لحماية دوائر التحكم من القصر، ولكن إذا زاد حجم دائرة التحكم بحيث يكون عدد البوينات الموجودة أكثر من 5 بوينات يلزم استخدام محول تحكم بالإضافة إلى وسائل الحماية الأخرى، وذلك لتقليل تيار القصر عند حدوثه نتيجة للمقاومة الكبيرة للمحولات ومحولات التحكم تشبه المحول الكهربى العادى ذا الملفين المنفصلين عدا أن سعة محولات التحكم صغيرة ولا تتعدى فى العادة (1000 VA).

ويجب ملاحظة أن جهود البوينات الموجودة فى أى دائرة تحكم يجب أن تتساوى وتساوى جهد المصدر الكهربى لدائرة التحكم.

ثانياً: الدوائر الرئيسية Power Circuits :

وهذه الدوائر توضح مسار التيار للأحمال الكهربائية مثل: المحركات الكهربائية، والسخانات، ولبات الإضاءة. إلخ، ويظهر فى هذه الدوائر الاقطاب الرئيسية لأجهزة التحكم (الكونتاكتورات، والقواطع الأتوماتيكية، وقواطع المحركات، والمتنمات الحرارية... إلخ) فى وضعها الطبيعى. وتستخدم المصهرات الكهربائية

والقواطع الاتوماتيكية عادة في حماية هذه الدوائر من القصر، وتستخدم المتتمات الحرارية لحماية المحركات من زيادة الحمل، وتستخدم قواطع المحركات لحماية المحركات من القصر وزيادة الحمل، وترسم القواطع الاتوماتيكية وقواطع المحركات في وضع Off، وتكون جميع أقطابها مفتوحة.

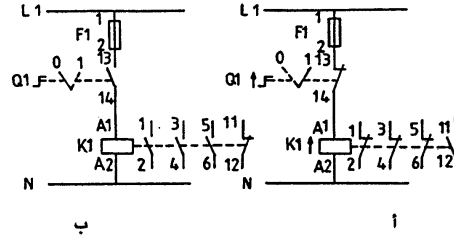
٩ / ٢ - نظرية تشغيل الكونتاكتور أو الريلاى :

يمكن تشغيل الكونتاكتور أو الريلاى بمفتاح له وضعى تشغيل، أو بضغوط يدوى ولكل طريقة تشغيل خصائص مميزة لها، ستوضح فى الفقرات التالية، علماً بأن التركيب الداخلى للكونتاكتور أو الريلاى مبين فى الشكل (٢ - ٨).

١ / ٩ / ٢ - التشغيل والفصل بمفتاح له وضعى تشغيل :

الشكل (٢ - ١٦) يعرض دائرة تحكم تحتوى على بوبينة الكونتاكتور K1 ومفتاح التشغيل Q1 ومصهر الحماية FI.

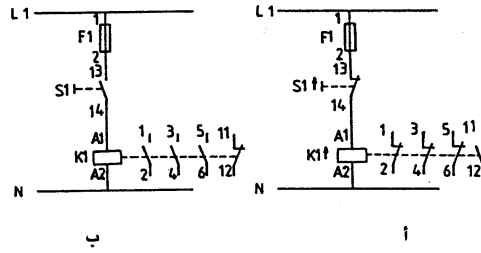
فالرسم (١) يعرض دائرة التحكم فى الحالة المعتادة عندما يكون وضع المفتاح Q1 على وضع 0، بينما الرسم (ب) يعرض دائرة التحكم عندما يكون المفتاح Q1 على وضع 1 وفى هذا الوضع فإن ريشة المفتاح Q1 المفتوحة ستصبح مغلقة؛ وبالتالي يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور K1 فتتمغنط وينجذب الشق المتحرك للقلب المغناطيسى تجاه الشق الثابت، ويتغير وضع ريشة التلامس للكونتاكتور، ويقال إن الكونتاكتور فى حالة تشغيل وتصبح الأقطاب الرئيسية للكونتاكتور مغلقة بدلاً من كونها مفتوحة، ويتغير وضع ريش التحكم للكونتاكتور فتصبح الريشة المفتوحة طبيعياً NO مغلقة والعكس بالعكس، علماً بأن الكونتاكتور K1 يظل على هذه الحالة إلى أن يتم إعادة المفتاح Q1 إلى وضع 0، فينقطع مسار التيار لبوبينة وتعود جميع ريش التلامس (رئيسية وتحكم) إلى وضعها الطبيعى ويقال إن الكونتاكتور فى حالة فصل.



الشكل (٢-١٦)

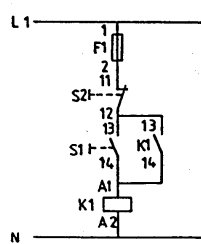
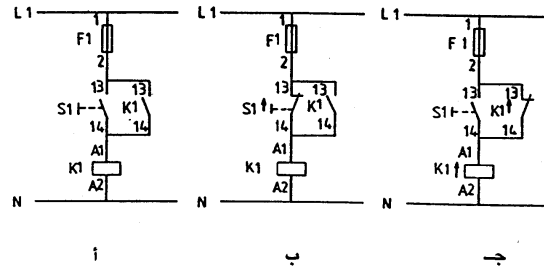
٢ / ٩ / ٢ - التشغيل والفصل بضغط يدوي :

الشكل (٢-١٧) يعرض دائرة التحكم لتشغيل الكونتاكطور K1 باستخدام الضاغطة اليدوي S1. فالرسم (ا) يعرض دائرة التحكم في الحالة المعتادة، بينما الرسم (ب) يعرض دائرة التحكم عندما يكون الضاغطة S1 تحت تأثير ضغط يدوي، والفرق بينهما يشبه تماماً الفرق بين الرسمين (٢-١٦، ب)، ولكن هناك ملاحظة وهي أنه للمحافظة على استمرارية تشغيل الكونتاكطور K1 عند استخدام ضاغطة يدوي يلزم استمرارية الضغط على الضاغطة S1 وهذا بالطبع يمثل مشكلة في الحياة العملية.



الشكل (٢-١٧)

وحتى يمكن التغلب على هذه المشكلة استخدمت ريشة تحكم من الكونتاكتور K_1 حيث يتم توصيل هذه الريشة بالتوازي مع الضاغط S_1 كما هو موضح بالشكل (٢ - ١٨)، ففي الرسم (أ) دائرة التحكم لتشغيل الكونتاكتور K_1 بضاغط تشغيل يدوي وريشة إيقاف ذاتي في الحالة المعتادة وفي الرسم (ب) دائرة التحكم ولكن لحظة الضغط على الضاغط اليدوي S_1 ، وفي الرسم (ج) دائرة التحكم لحظة تحرير الضاغط اليدوي S_1 . ويتضح من ذلك أن ريشة التحكم للكونتاكتور K_1 عملت على الإبقاء الذاتي لمرور التيار الكهربائي ببوبينة الكونتاكتور K_1 بعد إزالة الضغط على الضاغط اليدوي S_1 ، ولكن بهذه الطريقة ظهرت مشكلة، وهو عدم إمكانية فصل الكونتاكتور.



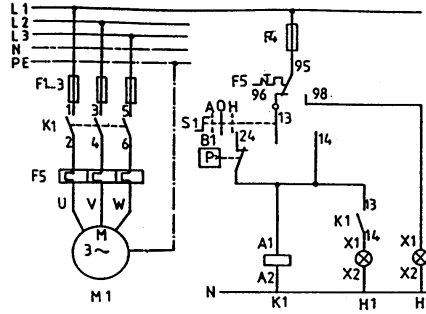
الشكل (٢ - ١٨)

وللتغلب على هذه المشكلة يضاف ضاغط آخر للإيقاف كما هو موضح بالشكل (٢ - ١٩) حيث إن S_1 هو ضاغط التشغيل، S_2 هو ضاغط الإيقاف، الريشة $K_1/13-14$ هي ريشة الإمساك الذاتي لمسار التيار، وهي إحدى ريش الكونتاكتور K_1 .

الشكل (٢ - ١٩)

٢ / ١٠ - التشغيل الأتوماتيكي أو اليدوي لضغط الهواء :

فى الشكل (٢ - ٢٠) المخطط الكهربى لتشغيل محرك استنتاجى ذى قفص سنجابى، يدير ضاغطاً هوائياً، بحيث يمكن تشغيل المحرك أتماتيكياً Aut أو يدوياً Man.



الشكل (٢ - ٢٠)

محتويات المخطط الكهربى :

- ١ - ثلاثة مصهرات أحادية القطب (F1, F2, F3) لحماية الدائرة الرئيسية من القصر.
- ٢ - الكونتاكتر K1: والذي يقوم بفصل ووصل التيار الكهربى عن المحرك M1
- ٢ - المتعم الحرارى F5: والذي يقوم بحماية المحرك M1 من زيادة الحمل.
- ٤ - مصهر أحادى القطب F4: والذي يقوم بحماية دائرة التحكم للمحرك من القصر.
- ٥ - مفتاح اختيار بثلاثة مواضع S1 وهذه المواضع كما يلى Aut-O-Man.
- ٦ - لمبة بيان التشغيل H1 (لمبة لونها أخضر).

٧- لمبة بيان زيادة الحمل H2 (لمبة لونها أحمر).

٨- مفتاح ضغط B1 لفصل ووصل محرك الضاغط تبعاً لضغط الهواء في خزان الهواء المضغوط.

نظرية التشغيل:

١ - التشغيل الأتوماتيكي:

عند وضع مفتاح الاختيار S1 على وضع Aut تنغلق الريشة Si/13-24 فيكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور K1، فتتمغنط بوبينة الكونتاكتور K1، ويعمل الكونتاكتور على عكس ريشه الرئيسية وريش التحكم. فيدور محرك الضاغط، وأيضاً تضيء اللبة H1، وعند ارتفاع ضغط الهواء داخل خزان الهواء تفتح ريشة مفتاح الضغط B1/11-12، فينقطع مسار التيار عن بوبينة الكونتاكتور K1 فيتوقف المحرك M1 وتنطفئ لمبة البيان H1، وعند انخفاض الضغط في خزان الهواء عن الضغط المعايير عليه مفتاح الضغط B1 تعود الريشة B1/11-12 مغلقة مرة أخرى فيعمل المحرك M1 من جديد وهكذا.

٢ - التشغيل اليدوي:

عند وضع مفتاح الاختيار S1 على وضع Man تنغلق الريشة Si/13-14 فيكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور K1 وتتمغنط البوبينة وتباعاً يعمل الكونتاكتور K1 على عكس ريشه الرئيسية وريش التحكم، ويدور محرك الضاغط وتضيء اللبة H1 ويستمر محرك الضاغط في حالة تشغيل مستمر.

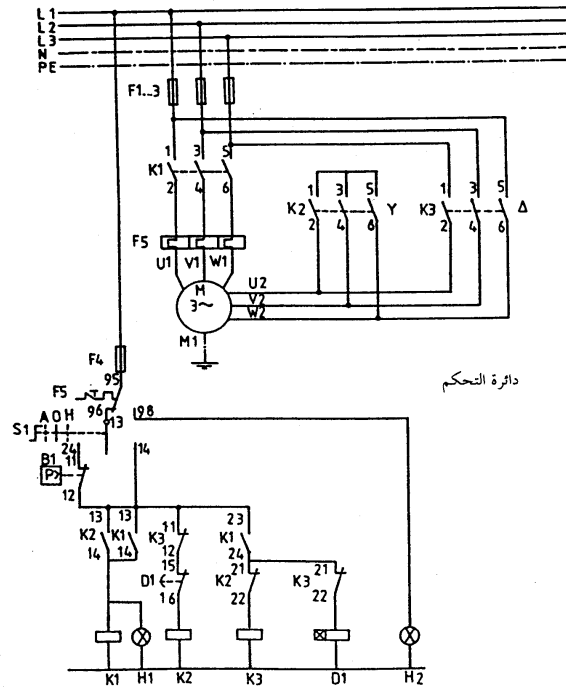
٣ - إيقاف المحرك:

عند وضع المفتاح S1 على وضع 0 ينقطع مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور K1 ويتوقف المحرك في الحال وكذلك تنطفئ لمبة التشغيل H1.

وعند حدوث زيادة في الحمل على المحرك سواء كان المحرك يعمل يدوياً Man، أو أوماتيكياً Aut، تفتح ريش المتسم الحراري Fs/95-96، وتغلق الريشة Fs/95-98 فيتوقف المحرك وتضيء لمبة البيان الحمراء H2.

وفي الشكل (٢-٢١) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم للتحكم في محرك ضاغط هواء مضغوط يبدأ حركته نجماً وبعد 3 ثواني يعمل دلتا وذلك لتقليل تيار البدء للمحرك، ويتم ذلك إما يدوياً أو أوماتيكياً.

الدائرة الرئيسية



دائرة التحكم

الشكل (٢ - ٢١)

محتويات المخطط الكهربى:

- ١- ثلاثة مصهرات أحادية القطب $F1, F2, F3$ لحماية الدائرة الرئيسية من القصر.
- ٢- ثلاثة كونتاكتورات $K1, K2, K3$.
- ٣- المتتم الحرارى $F5$: والذي يقوم بحماية المحرك $M1$ من زيادة الحمل.
- ٤- مصهر أحادى القطب $F4$: والذي يقوم بحماية دائرة التحكم للمحرك من القصر.
- ٥- مفتاح اختيار بثلاثة مواضع $S1$ وهذه المواضع كالآتى: Aut, O, Man .
- ٦- مؤقت زمنى $D1$ يؤخر عند التوصيل وهذا المؤقت معايير على 3 ثوانى.
- ٧- مفتاح ضغط $B1$ لفصل ووصل محرك المضاغطة تبعاً لضغط الهواء فى الخزان.
- ٨- لمبة بيان التشغيل $H1$ (لونها أخضر).
- ٩- لمبة بيان زيادة الحمل $H2$ (لونها أحمر).

نظرية التشغيل:

١ - التشغيل الأتوماتيكى:

عند وضع مفتاح الاختيار $S1$ على وضع التشغيل الأتوماتيك Aut يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور $K2$ ، فتغلق الريشة $K2/13-14$ ، فيكتمل مسار التيار للكونتاكتور $K1$ فيدور المحرك $M1$ وملفاته موصلة نجماً، حيث إن الكونتاكتور $K2$ يقوم بعمل قصر على أطراف المحرك $(u2, v2, w2)$. وفى نفس الوقت تضىء لمبة البيان $H1$. ويكتمل مسار التيار لبوبينة المؤقت $D1$ لغلق الريشة $K1/23-24$ ، وبعد انتهاء الزمن المعايير عليه المؤقت الزمنى $D1$ (ثلاث ثوانى) يقوم المؤقت بعكس حالة ريشه فتفتح الريشة $D1/15-16$ فينقطع مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور $K2$ ، وفى نفس الوقت يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور $K3$ لعودة الريشة $K2/21-22$ مغلقة مرة أخرى (نتيجة لفصل الكونتاكتور $K2$)، ويدور المحرك وملفاته موصلة دلتا Δ . وعند ارتفاع الضغط فى خزان الهواء المضغوط يقوم مفتاح الضغط $B1$ بفتح ريشته المغلقة $B1/11-12$ فينقطع مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور $K1$ و $K3$ فيتوقف

المحرك، وبعد استهلاك الهواء المضغوط عند الأحمال وانخفاض الضغط داخل الخزان يقوم مفتاح الضغط B1 بفتح ريشته B1/11-12 ويبدأ المحرك من جديد حركته نجما ثم دلتا بنفس الطريقة المشروحة سالفاً .

٢ - التشغيل اليدوي :

عند وضع مفتاح الاختيار S1 على وضع التشغيل اليدوي Man يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتر K2، وتباعاً لبوبينة الكونتاكتر K1، ويدور المحرك وملفاته موصلة نجما وفي نفس الوقت تضيء لمبة البيان H1 ويكتمل مسار التيار لبوبينة المؤقت D1، وبعد انتهاء زمن البدء 3S (وهو الزمن المعايير عليه المؤقت D1) يقوم المؤقت بعكس حالة ريشته فتفتح الريشة D1/15-16 فينقطع مسار التيار لبوبينة الكونتاكتر K2 وفي نفس اللحظة يكتمل مسار التيار لبوبينة K3 ويدور المحرك وملفاته موصلة دلتا .

٣ - الإيقاف :

عند وضع مفتاح الاختيار S1 على وضع 0 ينقطع مسار التيار لكل من K1, K3 ويتوقف المحرك وتنطفئ اللمبة H1 . وعند زيادة الحمل على المحرك أثناء دورانه اتوماتيكياً أو يدوياً تفتح الريشة Fs/95-96 فينقطع مسار التيار عن K1, K3 فيتوقف المحرك وفي نفس اللحظة تغلق الريشة Fs/95-98 فتضيء لمبة الخطأ H2 . وبعد إزالة سبب زيادة الحمل على محرك الضاغط يعاد المحرك للخدمة وذلك بعد التحرير اليدوي لمتعم زيادة الحمل Fs بواسطة زر أحمر معد لذلك في المتعم الحراري .

الباب الثالث

الدوائر الأساسية الإلكترونية

الدوائر الأساسية الإلكترونية

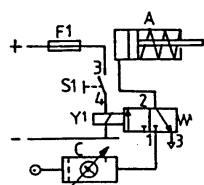
٣ / ١ - التحكم في الأسطوانات الهوائية:

عادة فإن دوائر التحكم الإلكترونية في نيو ماتيكية تحتوى على جزء نيو ماتيكية وجزء كهربى وتختلف كل من الدوائر الهوائية ودوائر التحكم الكهربى من تطبيق إلى آخر وسوف نتناول فى الفقرات القادمة الطرق المختلفة للتحكم فى الاسطوانات الهوائية.

٣ / ١ / ١ - التحكم في الأسطوانات الأحادية الفعل:

الشكل (٣ - ١) يعرض مخططاً إلكترونيو ماتيكيًا للتحكم في أسطوانة أحادية الفعل مستخدماً صمام 3/2 بملف ويأي.

محتویات المخطط الإلكتروني وماتيكى:

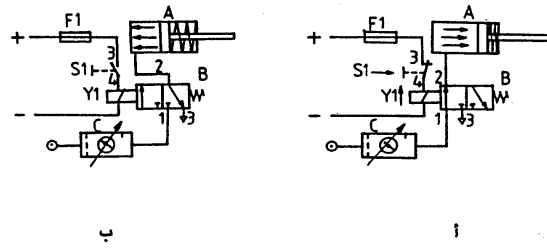


- | | |
|----------------|--|
| A | أسطوانة أحادية الفعل |
| B | صمام 3/2 بملف ويأي |
| C | وحدة الخدمة |
| F ₁ | مصهر حماية الدائرة الكهربائية من القصر |
| S ₁ | ضاغط التشغيل اليدوي |
| Y ₁ | ملف الصمام الاتجاهي |

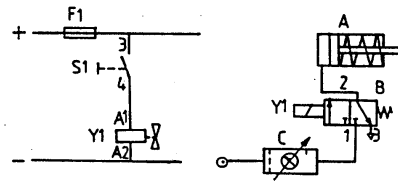
نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط اليدوي S1 تغلق الريشة 4 - S1/3 فيكتمل مسار التيار للبوينة Y1 فتتمغنط فيتغير وضع التشغيل للصمام الاتجاهي B إلى الوضع الأيسر فيمر الهواء المضغوط في المسار 2 → 1 وصولاً للأسطوانة A فتتقدم الأسطوانة A للامام. وبمجرد إزالة الضغط عن الضاغط S1 تعود الريشة 4 - S1/3 مفتوحة مرة أخرى فينقطع مسار التيار للبوينة Y1 ويعود الصمام B لوضع التشغيل الأيمن له

وفي الشكل (٣-٢) حالتان مختلفتان للمخطط الإلكترونيوماتيكي السابق هما لحظة وصول تيار كهربي ملف Y_1 (أ) ولحظة انقطاع التيار الكهربي عن Y_1 (ب).



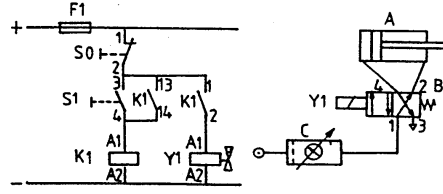
وتفصل الدائرة النيوماتيكية (الدائرة الهوائية) عادة عن دائرة التحكم الكهربائية من أجل التبسيط. وفي الشكل (٣ - ٣) الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية والمكافئتين للمخطط الإلكتروني ماتيكي المبين بالشكل (٣ - ١).



人。

٣ / ١ / ٢ - التحكم فى الأسطوانة ثنائية الفعل :

الشكل (٣ - ٤) يعرض الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية للتحكم فى تشغيل أسطوانة ثنائية الفعل مستخدماً صمام 4/2 بملف وياى .



الشكل (٣ - ٤)

محتويات الدائرة الهوائية :

- A أسطوانة ثنائية الفعل
- B صمام اتجاهى 4/2 بملف وياى
- C وحدة الخدمة

محتويات دائرة التحكم الكهربائية :

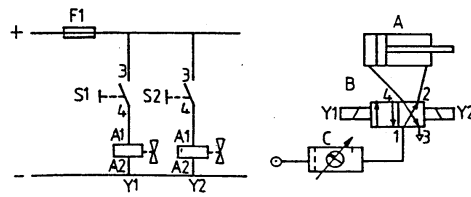
- F₁ مصهر حماية دائرة التحكم من القصر
- S₀ ضاغط العودة
- S₁ ضاغط الذهاب
- K₁ كونتاكتور كهربى
- Y₁ ملف الصمام الاتجاهى B

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 تغلق الريشة 4 - 3/1 S1 فيكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتر K1 ، وتباعداً تغلق الريشة 2 - 1 / K1 ، فيكتمل مسار التيار للبوبينة Y1 ، فيتغير وضع التشغيل للصمام B للوضع الأيسر فيمر الهواء المضغوط من وحدة الخدمة عبر الصمام B في المسار 4 → 1 وصولاً للأسطوانة A ، فتتقدم الأسطوانة A للأمام ويعود هواء العادم من الأسطوانة عبر الصمام B في المسار 3 → 2 إلى الهواء الجوى .

وعند إزالة الضغط عن S1 يظل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتر K1 مكتملاً؛ نتيجة لغلقة ريشة الإمساك الذاتي 14 - 13 / K1 . أما عند الضغط على الضاغط S0 تفتح الريشة 2-1 S0 فينقطع مسار التيار لكل من K1 ، Y1 فيعود الصمام B لوضعه الأيمن بفعل ياي الإرجاع، فتتغير مسارات الهواء في الصمام لتصبح 2 → 1 ، 3 → 4 فتراجع الأسطوانة A للخلف .

والشكل (٣ - ٥) يعرض الدائرة الهوائية ودوائر التحكم الكهربائية للتحكم في أسطوانة ثنائية الفعل باستخدام صمام اتجاهي 4/2 بملفين كهربيين .



الشكل (٣ - ٥)

محتويات الدائرة الهوائية:

A	أسطوانة ثنائية الفعل
B	صمام 4/2 بملفين كهربيين
C	وحدة الخدمة

محتويات دائرة التحكم الكهربائية:

F ₁	مصهر حماية دائرة التحكم من القصر
S ₁	ضاغط الذهاب
S ₂	ضاغط العودة
Y ₁	ملف الذهاب
Y ₂	ملف العودة

نظرية التشغيل:

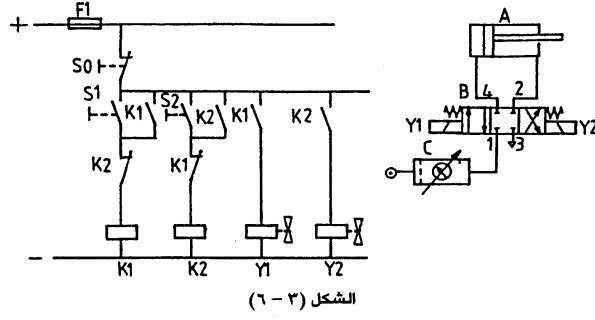
عند الضغط على الضاغط S₁ يكتمل مسار التيار للبويينة Y₁ ، فيتغير وضع التشغيل للصمام B للوضع الأيسر، فيمر الهواء المضغوط من وحدة الخدمة C عبر الصمام B في المسار 4 → 1 ، ويمر هواء العادم من الأسطوانة A عبر الصمام B في المسار 3 → 2 ، فتتقدم الأسطوانة A للأمام. وعند إزالة الضغط على الضاغط S₁ ينقطع مسار التيار للملف Y₁ ، ولكن يظل الصمام الاتجاهي على وضع التشغيل الأيمن. وعند الضغط على الضاغط S₂ يكتمل مسار التيار للبويينة Y₂ ، فيتغير وضع التشغيل للصمام B للوضع الأيمن، فيمر الهواء المضغوط من وحدة الخدمة C عبر الصمام B في المسار 2 → 1 ، ويمر هواء العادم من الأسطوانة A عبر الصمام B في المسار 3 → 4 ، فتراجع الأسطوانة A للخلف، وعند إزالة الضغط على الضاغط S₁ ينقطع مسار التيار للملف Y₂ ولكن يظل الصمام الاتجاهي على وضع التشغيل الأيسر.

ملاحظة:

يتميز الصمام الاتجاهي ذو الملفين بأنه يعمل كقلاب أى يحتاج لنبضة كهربية

لكى يتغير وضع تشغيله، بينما يحتاج الصمام الاتجاهى ذو الملف والباى إلى إشارة كهربائية دائمة للمفح حتى يتغير وضع تشغيله.

والشكل (٦ - ٣) يعرض الدائرة الهوائية، ودائرة التحكم الكهربائية للتحكم فى أسطوانة ثنائية الفعل باستخدام صمام اتجاهى 4/3.



محتويات الدائرة الهوائية:

- | | |
|---|------------------------|
| A | أسطوانة ثنائية الفعل |
| B | صمام 4/3 بملفين ويايين |
| C | وحدة الخدمة |

محتويات دائرة التحكم:

- | | |
|----|----------------------------------|
| F1 | مصهر حماية دائرة التحكم من القصر |
| S0 | ضاغط الإيقاف |
| S1 | ضاغط الذهاب |
| S2 | ضاغط العودة |
| K1 | كونتاكتور الذهاب |
| K2 | كونتاكتور العودة |

Y₁

ملف الذهاب

Y₂

ملف العودة

نظرية التشغيل:

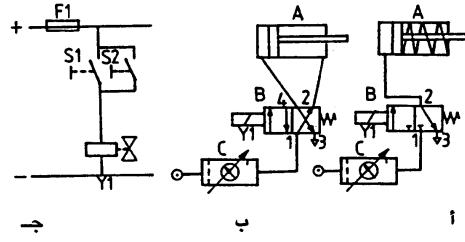
عند الضغط على الضاغط S₁ يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتر K₁ ، وتباعاً يكتمل مسار التيار للملف Y₁ ، فيتغير وضع الصمام B للوضع الأيسر فتتقدم الأسطوانة A للأمام، ولكن بمجرد الضغط على الضاغط S₀ ينقطع مسار التيار لكل من K₁, Y₁ فيعود الصمام B لوضعه المركزى بفعل يابى الإرجاع الأيمن فتتوقف الأسطوانة A فى الحال عند آخر نقطة فى مشوار الذهاب وصلت إليها . وعند الضغط على الضاغط S₂ يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتر K₂ ، وتباعاً يكتمل مسار التيار للملف Y₂ ، فيتغير وضع الصمام B من الوضع المركزى إلى الوضع الأيمن، فتراجع الأسطوانة A للخلف، ولكن بمجرد الضغط على الضاغط S₀ ينقطع مسار التيار الكهربى لكل من K₂, Y₂ فيعود الصمام B لوضعه المركزى بفعل يابى الإرجاع الأيسر فتتوقف الأسطوانة A عند آخر نقطة وصلت إليها فى مشوار العودة .

ملاحظة:

فى دائرة التحكم الكهربائية السابقة لا يمكن عكس حركة الأسطوانة إلا بعد إيقافها أولاً بواسطة الضاغط S₀ ، وكذلك لا يمكن أن يصل تيار كهربى للملفين Y₁, Y₂ فى آن واحد؛ وذلك نتيجة لوجود ريشة مغلقة من الكونتاكتر K₁ فى مسار بوبينة الكونتاكتر والعكس بالعكس .

٣ / ١ - ٣ - التحكم فى الأسطوانات من مكانين مختلفين:

الشكل (٣ - ٧) يعرض الدائرة الهوائية للتحكم فى أسطوانة أحادية الفعل (أ) والدائرة الهوائية للتحكم فى أسطوانة ثنائية الفعل من مكانين مختلفين (ب) مستخدماً صمامات اتجاهية بملف ويابى وكذلك دائرة التحكم الكهربائية (ج) .



الشكل (٣ - ٧)

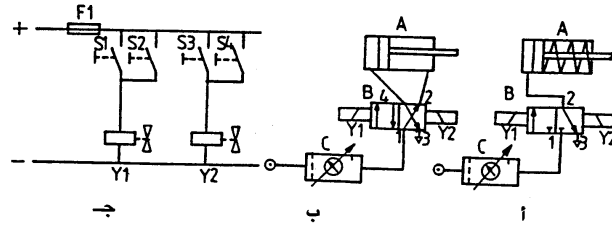
ويلاحظ في الشكل السابق أنه يوجد دائرة تحكم كهربية واحدة للتحكم في الأسطوانة الأحادية الفعل أو الأسطوانة الثنائية الفعل من مكانين مختلفين، أي أن دائرة التحكم لا تختلف باختلاف نوع الصمام ولكنها تعتمد على عدد ملفات الصمام.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 أو الضاغط S2 يكتمل مسار التيار للبيونة Y1، فيتغير وضع التشغيل للصمام B إلى الوضع الأيسر، فتتقدم الأسطوانة A للأمام. وبمجرد إزالة الضغط عن الضاغطين S1, S2 ينقطع التيار الكهربى من البيونة Y1، فيعود الصمام B لوضعه الأيمن بفعل يابى الإرجاع وتعود الأسطوانة A للخلف مرة أخرى.

وفي الشكل (٣-٨) الدائرة الهوائية للتحكم في أسطوانة أحادية الفعل (أ) والدائرة الهوائية للتحكم في أسطوانة ثنائية الفعل من مكانين مختلفين (ب) مستخدماً صمامات اتجاهية بملفين كهربيين، وكذلك دائرة التحكم الكهربائية (ج).

ويلاحظ أنه يوجد دائرة تحكم كهربية واحدة، ودائرتين هوائيتين، وذلك لأن دائرة التحكم الكهربائية المستخدمة للتحكم في الأسطوانة الأحادية الفعل، لا تختلف عن دائرة التحكم الكهربائية المستخدمة للتحكم في الأسطوانة ثنائية الفعل، إذا كان عدد ملفات الصمام الاتجاهى فى الدائرتين الهوائيتين متساوياً وهو فى هذه الحالة ملفين.



الشكل (٣ - ٨)

نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S1 أو الضاغط S2 يكتمل مسار التيار للبريئة Y1 ، فيتغير وضع التشغيل للصمام B للوضع الأيسر فتتقدم الأسطوانة A للأمام حتى عند تحرير الضواغط S1, S2 . وعند الضغط على الضاغط S3 أو الضاغط S4 يكتمل مسار التيار للبريئة Y2 ، فيعود الصمام B للوضع الأيمن فتراجع الأسطوانة A حتى بعد إزالة الضغط عن الضاغطين S3, S4 .

٣ / ٢ - تقليل سرعة الأسطوانات :

يمكن تقليل سرعة الأسطوانات باستخدام صمامات الخنق . وهناك ثلاثة طرق لتقليل سرعة الأسطوانات وهي :

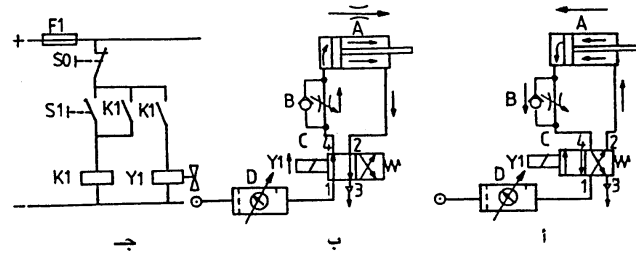
١ - خنق هواء الدخول (الهواء الداخل للأسطوانات) .

٢ - خنق هواء العادم (الهواء الخارج من الأسطوانات) .

٣ - خنق هواء المصدر .

٣ / ٢ / ١ - خنق هواء الدخول :

الشكل (٣ - ٩) يعرض الدائرة الهوائية لتقليل سرعة أسطوانة عند الذهاب بخنق هواء الدخول وذلك في الوضع الطبيعي (١)، وعند وصول تيار كهربى للملف Y1 الشكل (ب) وكذلك دائرة التحكم الكهربائية الشكل (ج) .



الشكل (٩ - ٣)

محتويات الدائرة الهوائية :

- A أسطوانة ثنائية الفعل
- B صمام خانق لارجعى قابل للمعايرة
- C صمام اتجاهى 4/2 بملف وياى
- D وحدة الخدمة

محتويات دائرة التحكم الكهربائية :

- F₁ مصهر حماية دائرة التحكم من القصر
- S₀ ضاغط العودة
- S₁ ضاغط الذهاب
- K₁ كونتاكتور كهربى
- Y₁ ملف الصمام الاتجاهى C

نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S₁ يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور K₁ ، وتباعاً يكتمل مسار التيار لبوبينة Y₁ ، فيتغير وضع التشغيل للصمام الاتجاهى C للوضع الأيسر كما فى الشكل (ب) فيمر الهواء المضغوط من وحدة الخدمة D عبر الصمام

الاتجاهى C فى المسار 4 → 1 ثم عبر الصمام الخائق القابل للمعايرة فى الصمام اللارجى الخائق القابل للمعايرة B ليصل إلى الاسطوانة A بينما يخرج الهواء العادم من الاسطوانة عبر الصمام C فى المسار 3 → 2 للهواء الجوى فتتقدم الاسطوانة A ببطء.

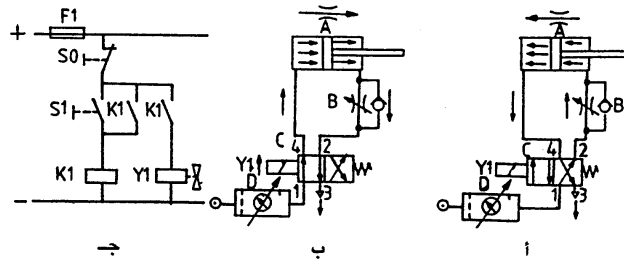
وعند الضغط على الضاغط S0 ينقطع مسار التيار لكل من K1, Y1، فيعود الصمام الاتجاهى C لوضع التشغيل الأيمن كما فى الشكل (أ)، فيمر الهواء المضغوط من وحدة الخدمة D عبر الصمام الاتجاهى C، فى المسار 2 → 1 ليصل للأسطوانة A ويخرج هواء العادم من الاسطوانة A عبر الصمام اللارجى للصمام اللارجى الخائق B ثم عبر الصمام C عبر المسار 3 → 4 للهواء الجوى فتراجع الاسطوانة A بالسرعة المعتادة.

ملاحظات:

١ - وضع سهم بجوار الملف Y1 كما فى الشكل (ب) يعنى وصول تيار كهربى لهذا الملف.

٢ - تقليل سرعة الاسطوانات يتم بإضافة صمامات لارجية إلى الدائرة الهوائية دون تعديل فى دائرة التحكم الكهربائية.

وفى الشكل (٣ - ١٠) الدائرة الهوائية لتقليل سرعة أسطوانة عند العودة بخنق هواء الدخلى وذلك فى الوضع الطبيعى الشكل (أ)، وعند وصول تيار كهربى للملف Y1 الشكل (ب)، وكذلك دائرة التحكم الكهربائية الشكل (ج).



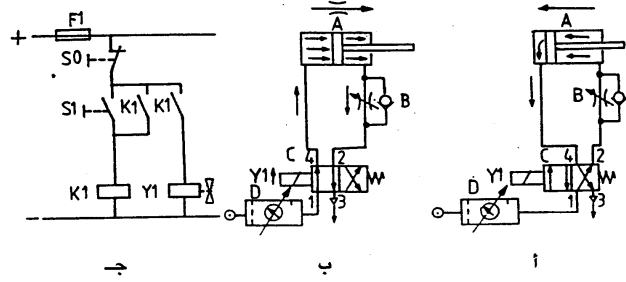
الشكل (٣ - ١٠)

ملاحظة:

الاختلاف الوحيد بين الدائرة الهوائية لتقليل سرعة الأسطوانة عند الذهاب بخنق هواء الدخول والدائرة الهوائية لتقليل سرعة الأسطوانة عند العودة بخنق هواء الدخول؛ هو مكان الصمام اللارجعي الخانق، ففي الحالة الأولى كان الصمام اللارجعي الخانق على اليسار وفي الحالة الثانية كان الصمام اللارجعي الخانق على اليمين.

٣ / ٢ / ٢ - خنق هواء العادم:

الشكل (٣ - ١١) يعرض الدائرة الهوائية لتقليل سرعة أسطوانة ثنائية الفعل عند الذهاب بخنق هواء العادم وذلك عند الوضع الطبيعي (١) وعند وصول تيار كهربي للملف Y1 (ب)، وكذلك دائرة التحكم الكهربية (ج).



الشكل (٣ - ١١)

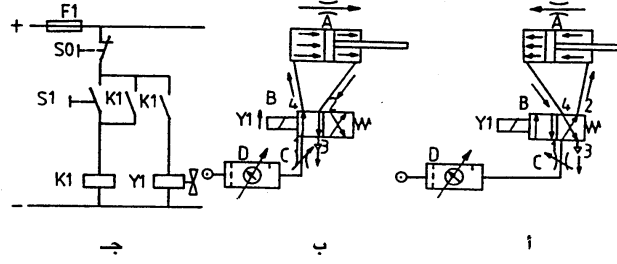
ملاحظة:

الدائرة الهوائية لتقليل سرعة أسطوانة ثنائية الفعل عند العودة بخنق هواء العادم تتشابه مع الدائرة الهوائية لتقليل سرعة أسطوانة ثنائية الفعل عند الذهاب بخنق هواء العادم فيما عدا أن الصمام اللارجعي الخانق B على الجانب الأيسر بدلاً من الجانب الأيمن.

٣ / ٢ / ٣ - خنق هواء المصدر:

الشكل (٣ - ١٢) يعرض الدائرة الهوائية لتقليل سرعة أسطوانة عند الذهاب

والعودة في آن واحد بخنق الهواء المصدر وذلك في الوضع الطبيعي الشكل (أ)، وعند وصول تيار كهربى للملف الصمام الاتجاهى الشكل (ب)، وكذلك دائرة التحكم الكهربائية الشكل (ج).



الشكل (٣ - ١٢)

نظرية التشغيل:

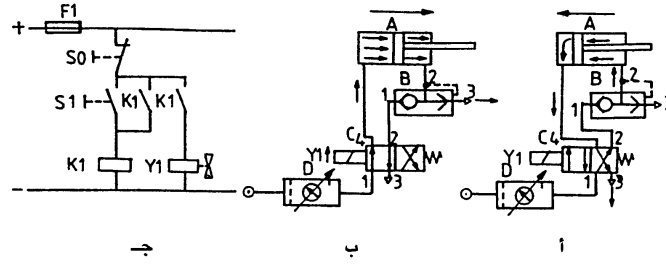
عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتراككتور k1 ، وتباعاً يكتمل مسار التيار لبوبينة Y1 ، فيتغير وضع التشغيل للصمام C للوضع الأيسر (رسم ب) فيمر الهواء المضغوط من وحدة الخدمة D عبر الصمام الخائض القابل للمعايرة C ، ثم عبر الصمام الاتجاهى فى المسار 4 → 1 ليصل إلى الأسطوانة A ويخرج هواء العادم من الأسطوانة A عبر الصمام B فى المسار 3 → 2 فتتقدم الأسطوانة A للأمام ببطء. وعند الضغط على الضاغط S0 ينقطع مسار التيار لكل من Y1, K1 فيعود الصمام الاتجاهى B للوضع الأيمن (رسم أ) فيمر الهواء المضغوط من وحدة الخدمة D عبر الصمام الخائض القابل للمعايرة C ثم عبر الصمام الاتجاهى B فى المسار 2 → 1 ليصل إلى الأسطوانة A ، بينما يعود هواء العادم من الأسطوانة عبر الصمام B فى المسار 3 → 4 للهواء الجوى فتراجع الأسطوانة A بسرعة منخفضة.

ملاحظة:

تستخدم طريقة خنق الهواء المصدر لتقليل سرعة الأسطوانات فى الذهاب والعودة فى آن واحد بنفس المعدل.

٣ / ٣ - زيادة سرعة الأسطوانات :

يمكن زيادة سرعة الأسطوانات الهوائية باستخدام صمامات التصريف السريعة لتقصير مسار هواء العادم. والشكل (٣ - ١٣) يعرض الدائرة الهوائية لزيادة سرعة الأسطوانة عند الذهاب وذلك في الوضع الطبيعي الشكل (١) وعند وصول تيار كهربى للملف الصمام الاتجاهى Y1 الشكل (ب) وكذلك دائرة التحكم الكهربائية الشكل (ج).



الشكل (٣ - ١٣)

محتويات الدائرة الهوائية :

- | | |
|---|----------------------|
| A | أسطوانة ثنائية الفعل |
| B | صمام تصريف سريع |
| C | صمام 4/2 بملف وياى |
| D | وحدة الخدمة |

محتويات دائرة التحكم الكهربائية :

- | | |
|----|----------------------------------|
| F1 | مصهر حماية دائرة التحكم من القصر |
| S0 | ضاغط العودة |
| S1 | ضاغط الذهاب |

K₁

كونتاكتور الذهاب

Y₁

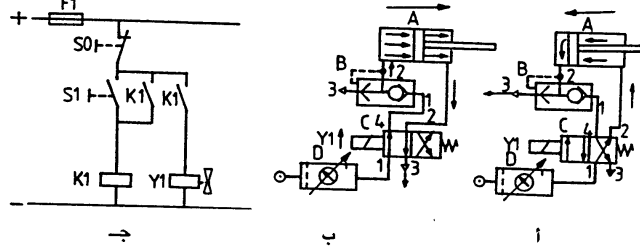
ملف الصمام الاتجاهي C

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S₁ يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور K₁ وتباعاً يكتمل مسار التيار للبوبينة Y₁ فيتغير وضع التشغيل للصمام الاتجاهي C للوضع الأيسر الشكل (ب)، فيمر الهواء المضغوط من وحدة الخدمة D عبر الصمام الاتجاهي C في المسار 4 → 1 ليصل إلى الأسطوانة A، بينما يخرج هواء العادم من الأسطوانة A عبر صمام التصريف B في المسار 3 → 2 للهواء الجوي وتتقدم الأسطوانة A للأمام بسرعة عالية.

وعند الضغط على الضاغط S₀ ينقطع مسار التيار الكهربى لكل من K₁, Y₁ فيعود الصمام الاتجاهي للوضع الابتدائي أى وضع التشغيل الأيمن (أ) فيمر الهواء المضغوط من وحدة الخدمة D عبر الصمام الاتجاهي C في المسار 2 → 1، ثم عبر صمام التصريف السريع B في المسار 2 → 1، ليصل إلى الأسطوانة A، بينما يخرج هواء العادم من الأسطوانة A عبر الصمام الاتجاهي C في المسار 3 → 2 للهواء الجوي وتراجع الأسطوانة A بالسرعة المعتادة.

والشكل (٣ - ١٤) يعرض الدائرة الهوائية لزيادة سرعة الأسطوانة عند العودة، وذلك في الوضع الطبيعي الشكل (أ)، وعند وصول تيار كهربى ملف الصمام الاتجاهي C الشكل (ب)، وكذلك دائرة التحكم الكهربائية الشكل (ج).



الشكل (٣ - ١٤)

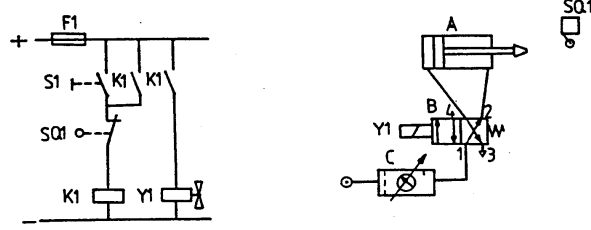
ملاحظات :

١ - زيادة سرعة الأسطوانات يتم بإضافة صمامات تصريف سريع إلى الدائرة الهوائية دون تعديل في دائرة التحكم الكهربائية .

٢ - الاختلاف الوحيد بين الدائرة الهوائية لزيادة سرعة الأسطوانة عند الذهاب والدائرة الهوائية لزيادة سرعة الأسطوانة عند العودة هو مكان صمام التصريف السريع، ففي الحالة الأولى كان التصريف السريع على الجانب الأيمن، وفي الحالة الثانية كان صمام التصريف السريع على الجانب الأيسر .

٣ / ٤ - التحكم في الأسطوانات باستخدام مفاتيح نهايات المشوار :

الشكل (٣ - ١٥) يعرض الدائرة الهوائية ودائرة التحكم في أسطوانة ثنائية الفعل مستخدماً نهاية المشوار SQ1 للعودة الذاتية للأسطوانة .

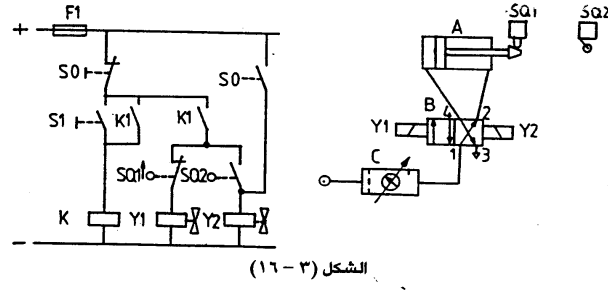


الشكل (٣ - ١٥)

نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل التيار للبوبينة K1 وتباعاً يكتمل مسار التيار للبوبينة Y1 ، فيتغير وضع تشغيل الصمام B إلى الوضع الأيسر، فتتقدم الأسطوانة A للأمام وبمجرد دفع الكامة المثبتة على ذراع الأسطوانة A لبكرة الأسطوانة مفتاح نهاية المشوار SQ1 ، تفتح الريشة المغلقة لهذا المفتاح؛ فينقطع مسار التيار للبوبينة K1 ، وتباعاً ينقطع مسار التيار للملف Y1 فيعود الصمام لوضعه الابتدائي الأيمن، فتراجع الأسطوانة A للخلف .

أما الشكل (٣ - ١٦) فيعرض الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية لتشغيل أسطوانة ثنائية الفعل حركة ترددية مستخدماً عدد 2 مفتاح نهاية مشوار وهما: SQ_1, SQ_2 .



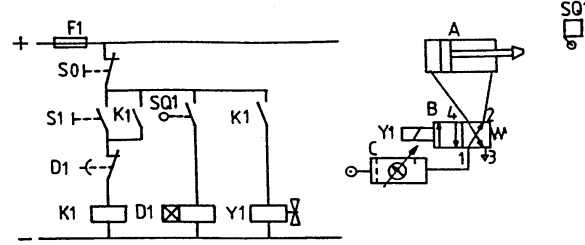
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط $S1$ يكتمل مسار التيار للبوينة الكونتاكتر $K1$. ويمسك مسار التيار للبوينة الكونتاكتر $K1$ (بعد إزالة الضغط اليدوي عن الضاغط $S1$) بواسطة ريشة الإمساك الذاتي $K1$ ، وهي الريشة المفتوحة المتوازية مع ضاغط التشغيل $S1$. وتباعاً يكتمل مسار التيار للبوينة $Y1$ ، فيتغير وضع تشغيل الصمام B للوضع الأيسر، فتتقدم الأسطوانة A للأمام وصولاً لمكان مفتاح نهاية المشوار SQ_2 ، فيعمل هذا المفتاح، بينما يتحرر مفتاح نهاية المشوار SQ_1 ، فتغلق الريشة المفتوحة للمفتاح SQ_2 بينما تعود ريشة مفتاح نهاية المشوار SQ_1 مفتوحة مرة أخرى، فينقطع التيار الكهربائي عن $Y1$ ويكتمل مسار التيار للبوينة $Y2$ ، ويتغير وضع التشغيل للصمام B للوضع الأيمن فتراجع الأسطوانة A للخلف وصولاً لمكان مفتاح نهاية المشوار SQ_1 فيعمل هذا المفتاح بينما يتحرر مفتاح نهاية المشوار SQ_2 فتعود ريشته لحالتها الطبيعية، فينقطع مسار التيار الكهربائي للبوينة $Y2$ ، ويكتمل مسار التيار للبوينة $Y1$ ، فتتقدم الأسطوانة A للأمام، وتظل الأسطوانة A تتحرك حركة ترددية إلى أن يقوم المشغل بالضغط على الضاغط اليدوي $S0$ ، فتتغير حالة ريشة هذا الضاغط لتغلق ريشته المفتوحة طبيعياً والعكس بالعكس. فينقطع

مسار التيار لبوبينة الكونتاكتر K1 ، فى حين يكتمل مسار تيار Y2 فتتراجع الاسطوانة A للخلف .

٣/ ٥ - التحكم فى الأسطوانات باستخدام المؤقتات الزمنية :

فى الشكل (٣ - ١٧) الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية للتحكم فى أسطوانة ثنائية الفعل تتقدم لمدة زمنية ثم تعود ذاتياً مستخدماً صماماً اتجاهياً 4/2 بملف وياى .



الشكل (٣ - ١٧)

محتويات الدائرة الهوائية :

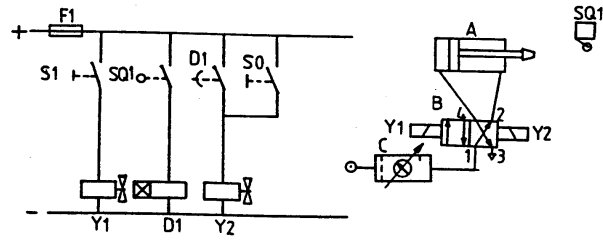
- A أسطوانة ثنائية الفعل
- B صمام 4/2 بملف وياى
- C وحدة الخدمة

محتويات دائرة التحكم الكهربائية :

- F1 مصهر حماية دائرة التحكم من القصر
- S0 ضاغط العودة اليدوى
- S1 ضاغط الذهاب والعودة الذاتية
- K1 كونتاكتور كهربى

D_1	مؤقت زمنى
SQ_1	مفتاح نهاية المشوار
Y_1	بويينة الصمام B
نظرية التشغيل :	

عند الضغط على الضاغط S_1 يكتمل مسار التيار للبويينة K_1 ، وتباعاً يكتمل مسار التيار للبويينة Y_1 ، فتتقدم الأسطوانة A للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ_1 ، وبالتالي يعمل هذا المفتاح على غلق ريشته المفتوحة فيكتمل مسار التيار للمؤقت D_1 ، وبعد مرور الزمن المعابر عليه هذا المؤقت تنعكس حالة ريش هذا المؤقت ، فتصبح الريشة المفتوحة مغلقة والريشة المغلقة مفتوحة ، فتفتح الريشة المغلقة للمؤقت D_1 والموجودة فى مسار تيار البويينة K_1 ، فينقطع مسار تيارها ، وتباعاً ينقطع مسار التيار للبويينة Y_1 فتراجع الأسطوانة A للخلف مرة أخرى .
وفى الشكل (٣ - ١٨) الدائرة الهوائية ودائرة التحكم فى أسطوانة ثنائية الفعل تتقدم لمدة زمنية t وتعود باستخدام صمام اتجاهى $4/2$ بملفين .



الشكل (٣ - ١٨)

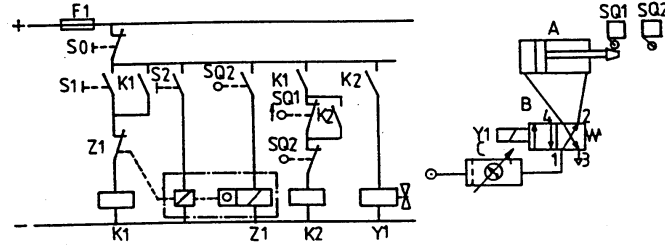
نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S_1 يكتمل تيار البويينة Y_1 للحظة ، فتتقدم الأسطوانة A للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ_1 ، فيعمل هذا المفتاح على غلق ريشته المفتوحة فيكتمل مسار التيار لبويينة المؤقت D_1 ، وبعد مرور الزمن المعابر عليه

المؤقت D1 تغلق الريشة المفتوحة للمؤقت D1 ، فيكتمل مسار التيار للبيوبينة Y2 ، فتعود الأسطوانة A للخلف مرة أخرى . علماً بأنه يمكن إعادة الأسطوانة للخلف قبل أن ينتهي الزمن المعايير عليه المؤقت D1 وذلك بالضغط على الضاغط S0 .

٣ / ٦ - التحكم في الأسطوانات باستخدام العدادات الكهربائية :

في الشكل (٣ - ١٩) الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية للتحكم في أسطوانة ثنائية الفعل تتحرك حركة ترددية عدد n من المرات مستخدماً صمام 4/2 بملف ويأى .



الشكل (٣ - ١٩)

محتويات الدائرة الهوائية :

- A أسطوانة ثنائية الفعل
- B صمام 4/2 بملف ويأى
- C وحدة الخدمة

محتويات دائرة التحكم الكهربائية :

- S0 ضاغط الإيقاف والعودة
- S1 ضاغط تشغيل حركة ترددية
- S2 ضاغط تحرير العداد
- SQ1, SQ2 مفاتيح نهايات مشوار

K_1, K_2

كونتاكتور

 Z_1

عداد بتحميل مسبق

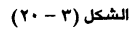
 Y_1

بوينة الصمام B

نظرية التشغيل:

فى البداية يحمل العداد Z_1 باى عدد وليكن n وذلك باستخدام الوسيلة اليدوية للعداد، ثم بعد ذلك نضغط على الضاغط S_1 فيعمل K_1 ، وتباعاً يعمل K_2 ، وبالتالي يعمل Y_1 ، فتتقدم الاسطوانة A للامام وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ_2 ، فيعمل المفتاح SQ_2 على غلق ريشته المفتوحة الموجودة فى مسار العداد Z_1 فتصل نبضة للعداد، فتصبح القراءة الجارية له 1 وفى نفس الوقت تفتح الريشة المغلقة للمفتاح SQ_2 الموجودة فى مسار K_2 ، فيفصل K_2 ، وتباعاً يفصل Y_1 ، فتراجع الاسطوانة A للخلف، فيتحرر SQ_2 ويعمل SQ_1 ، وبالتالي يعمل K_2 من جديد، وتباعاً يعمل Y_1 ، وتتقدم الاسطوانة A للامام وصولاً للمفتاح SQ_2 ، فتزداد قراءة العداد الجارية لتصبح 2 بينما يفصل K_2 وتباعاً يفصل Y_1 وتراجع الاسطوانة A للخلف، وتكرر حركة الاسطوانة A ذهاباً وإياباً وفى كل مرة تزداد قراءة العداد بمقدار 1 إلى أن تصبح قراءة العداد الجارية مساوية للعدد المحمل به العداد، فى هذه الحالة تتغير حالة ريشة العداد فتفتح ريشة العداد المغلقة وينقطع مسار التيار لبوينة الكونتاكتور K_1 ، وتباعاً ينقطع مسار التيار عن Y_1 ، وتعود الاسطوانة للخلف.

وفى الشكل (٣ - ٢٠) الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية للتحكم فى أسطوانة ثنائية الفعل تتحرك حركة ترددية عدد n من المرات مستخدماً صمام 4/2 بملفين.



في البداية يحمل العداد Z_1 باى عدد وليكن n وذلك بوسيلته اليدوية، ثم بعد ذلك عند الضغط على الضاغط S_1 يحمل K_1 ، وتباعاً يعمل Y_1 ، فتتقدم الاسطوانة A للامام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ_2 ، فيعمل Y_2 وتصل نبضة كهربية لبوبينة العداد Z_1 ، فتصبح قراءة العداد الجارية 1. وتراجع الاسطوانة للخلف وصولاً لمكان مفتاح نهاية المشوار SQ_1 ، فيعمل Y_1 وتتقدم الاسطوانة A للامام، وهكذا تتكرر حركة الاسطوانة ذهاباً وإياباً وفي كل مرة يزداد قراءة العداد الجارية بمقدار 1 إلى أن تصبح قراءة العداد مساوية للعدد المحمل به العداد، وفي هذه الحالة يتغير وضع ريشة العداد فتفتح الريشة المغلقة للعداد، وينقطع التيار K_1 ، وتباعاً ينقطع مسار التيار عن Y_1 ، Y_2 وتعود الاسطوانة للخلف ثم تسكن.

يمكن تحرير قراءة العداد وإعادتها للصفر عند الضغط على S2 .

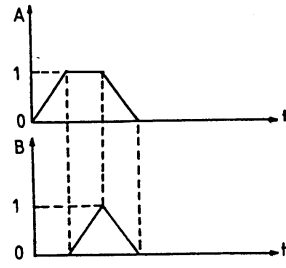
يمكن تشغيل الأسطوانات تتابعياً أى الواحدة تلو الأخرى سواء فى مشوار الذهاب أو العودة بإحدى الطريقتين التاليتين :

100

٢ - باستخدام مفاتيح الضغط نحصل على تشغيل تتابعي معتمد على الضغط .

٣ / ٧ / ١ - التشغيل التتابعي المعتمد على الموضع :

عندما تكون الدائرة الهوائية تحتوي على أكثر من أسطوانة تعمل تتابعياً أى الواحدة تلو الأخرى يلزم تمثيل تتابع التشغيل للأسطوانات بيانياً بعمل مخطط الإزاحة . ففى الشكل (٣ - ٢١) مخطط الإزاحة لتشغيل الأسطوانتين A, B .



الشكل (٣ - ٢١)

ويلاحظ أن مخطط الإزاحة يعطى العلاقة بين حالة الأسطوانة والزمن، فعندما تكون حالة الأسطوانة 1 يعنى أن الأسطوانة متقدمة للأمام، وعندما تكون حالة الأسطوانة 0 يعنى أن الأسطوانة متراجعة للخلف وبالفعل فإن تقدم الأسطوانة - أى الانتقال من حالة 0 إلى حالة 1 - لا يتم فى لحظة بل يستغرق فترة زمنية تعتمد على سرعة الأسطوانة فكلما زادت سرعة

الأسطوانة قلت الفترة الزمنية والعكس بالعكس . وكذلك فإن تراجع الأسطوانة أى الانتقال من حالة 1 إلى حالة 0 لا يتم فى لحظة بل يحتاج لفترة زمنية تعتمد على سرعة الأسطوانة عند العودة .

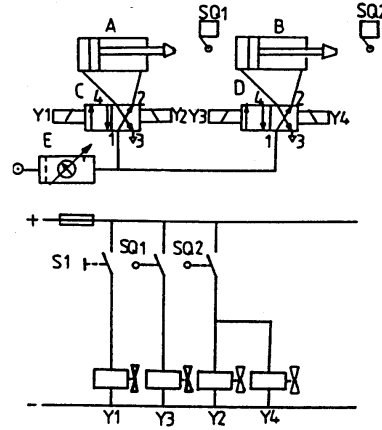
ومن مخطط الإزاحة السابقة يلاحظ أن الأسطوانة A تتقدم ثم تتقدم الأسطوانة B ثم تتراجع الأسطوانة A والأسطوانة B معاً للخلف، ويمكن التعبير عن تتابع التشغيل للأسطوانتين بالطريقة التالية :

رقم الخطوة	1	2	3
نوع الحركة	A+	B+	A-, B-

حيث إن:

A +	تعني تقدم الاسطوانة A
B +	تعني تقدم الاسطوانة B
A -	تعني تراجع الاسطوانة A
B -	تعني تراجع الاسطوانة B

والشكل (٢٢ - ٣) يبين الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية لتحقيق ذلك .



الشكل (٢٢ - ٣)

نظرية التشغيل:

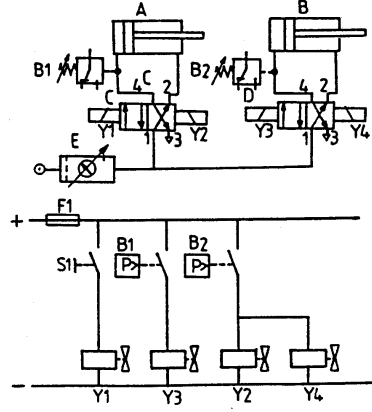
عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار تيار البوبينة Y1 ، فتتقدم الاسطوانة A للأمام (A+) وصولاً لفتاح نهاية المشوار SQ1 ، فيكتمل التيار للبوبينة Y3 ،

فنتقدم الاسطوانة B للأمام (B+) وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ2 فيكتمل مسار التيار لكل من Y2, Y4 فتراجع الاسطوانتان A,B معاً أي (A- , B-).

٣ / ٧ / ٢ - التشغيل التتابعي المعتمد على الضغط :

في الشكل (٣ - ٢٣) الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية لتشغيل الاسطوانتين A, B تتابعياً بالتتابع التالي :

رقم الخطوة	1	2	3
الحركة	A+	B+	A-, B-



الشكل (٣ - ٢٣)

محتويات الدائرة الهوائية:

A, B	أسطوانتان ثنائيتا الفعل
C, D	صمام 4/2 بملفين كهربيين
E	وحدة الخدمة

محتويات دائرة التحكم الكهربائية:

Fi	مصهر حماية التحكم الكهربائية
Si	ضاغط البدء
B1, B2	مفاتيح ضبط
Y1, Y2, Y3, Y4	بوينات الصمامات الاتجاهية

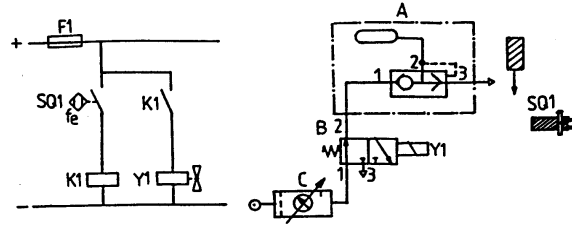
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط Si يكتمل مسار التيار للبوينة Y1 ، فتتقدم الأسطوانة A للأمام (A+) ، وعند وصول الأسطوانة A لنهاية شوط الذهاب يزداد الضغط خلف الأسطوانة للحد المعايير عليه مفتاح الضغط B1 ، فيقوم مفتاح الضغط B1 بفتح ريشته المفتوحة فيكتمل مسار التيار للبوينة Y3 ، فتتقدم الأسطوانة B للأمام (B+) .

وعند وصول الأسطوانة B لنهاية شوط الذهاب يزداد الضغط خلف الأسطوانة B للحد المعايير عليه مفتاح الضغط B2 فيغلق ريشته المفتوحة فيكتمل مسار التيار لكل من Y2, Y4 ، فتراجع الأسطوانتان A, B أى (A- , B-) فى نفس اللحظة .

٨ / ٣ - التحكم فى المنفاخ الهوائى Pneumatic ejector control :

الشكل (٣ - ٢٤) يعرض الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية فى المنفاخ الهوائى A لقذف شغلة بمجرد اقترابها من مفتاح تقاربى من النوع الحثى SQ1 .



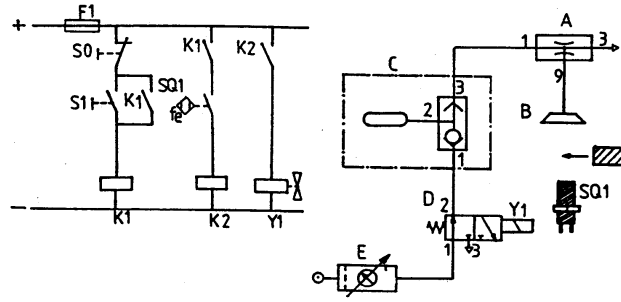
الشكل (٣ - ٢٤)

نظرية التشغيل :

فى الوضع الطبيعى يمر الهواء المضغوط عبر المسار 2 → 1 للصمام الاتجاهى B ، ومروراً بصمام التصريف السريع للمفتاح الهوائى فى المسار 2 → 1 ليملا خزان المنفاخ بالهواء المضغوط ، وبمجرد اقتراب شغلة من المفتاح التقاربى SQ1 يكتمل مسار التيار لبوبينة K1 ، وتباعاً يكتمل مسار التيار للبوبينة Y1 ، فيتغير وضع التشغيل للصمام الاتجاهى B للوضع الأيسر ، فينقطع مرور الهواء المضغوط عن المنفاخ الهوائى A وفى هذه اللحظة يقوم المنفاخ الهوائى بإخراج شحنته مرة واحدة ليدفع الشغلة إلى المكان المطلوب .

٣ / ٩ - التحكم فى وحدة الرفع بالتفريغ Vacuum Lifter Control :

الشكل (٣ - ٢٥) يعرض الدائرة الهوائية للتحكم فى وحدة الرفع بالتفريغ والمكونة من المنفاخ الهوائى C وفونية السحب A وكاس السحب B لالتقاط الشغلات المارة بجوار المفتاح التقاربى الحثى SQ1 .



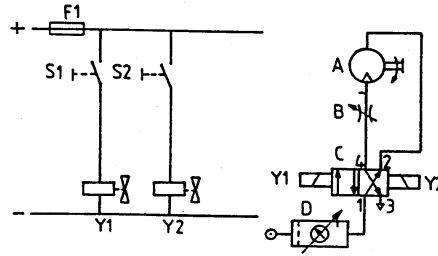
الشكل (٢٥ - ٣)

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط $S1$ يعمل $K1$ ، وعند اقتراب الشغلة من المفتاح التقرابي $SQ1$ يعمل $K2$ ، وتباعاً يعمل $Y1$ ، فتخرج شحنة المنفاخ الهوائي C عبر فونية سحب التفريغ A ، فيتولد قوة سحب عند كاس التفريغ B قادرة على جذب الشغلة لاعلى لنقلها لمكان آخر بعناصر هوائية أخرى غير موضحة بهذا المثال.

٣ / ١ - التحكم في الحركات الهوائية:

الشكل (٢٦ - ٣) يعرض الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية للتحكم في محرك هوائي اتجاه واحد A .



الشكل (٢٦ - ٣)

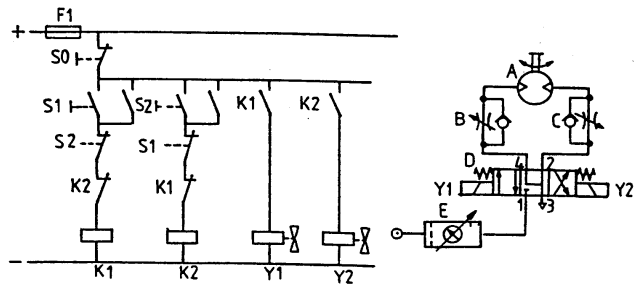
نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار التيار للبوينة Y1 للحظة، فيتغير وضع التشغيل للصمام C للوضع الأيسر، فيدور المحرك الهوائي A . ويمكن التحكم في سرعته بخنق هواء المصدر بواسطة الصمام الخائق القابل للمعايرة B . وعند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار للبوينة Y2 ، فيتغير وضع التشغيل للصمام C للوضع الأيمن، فينعكس مرور الهواء المضغوط في المحرك، فيصبح مدخل المحرك مخرج والعكس بالعكس، فيتوقف المحرك الهوائي بفرملة .

والشكل (٣ - ٢٧) يعرض الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية للتحكم في محرك هوائي يدور في اتجاهين A ويمكن التحكم في سرعة المحرك عند دورانه جهة اليمين بالصمام اللارجي الخائق القابل للمعايرة B ويمكن التحكم في سرعة المحرك عند دورانه جهة اليسار بالصمام اللارجي الخائق القابل للمعايرة C .

نظرية التشغيل :

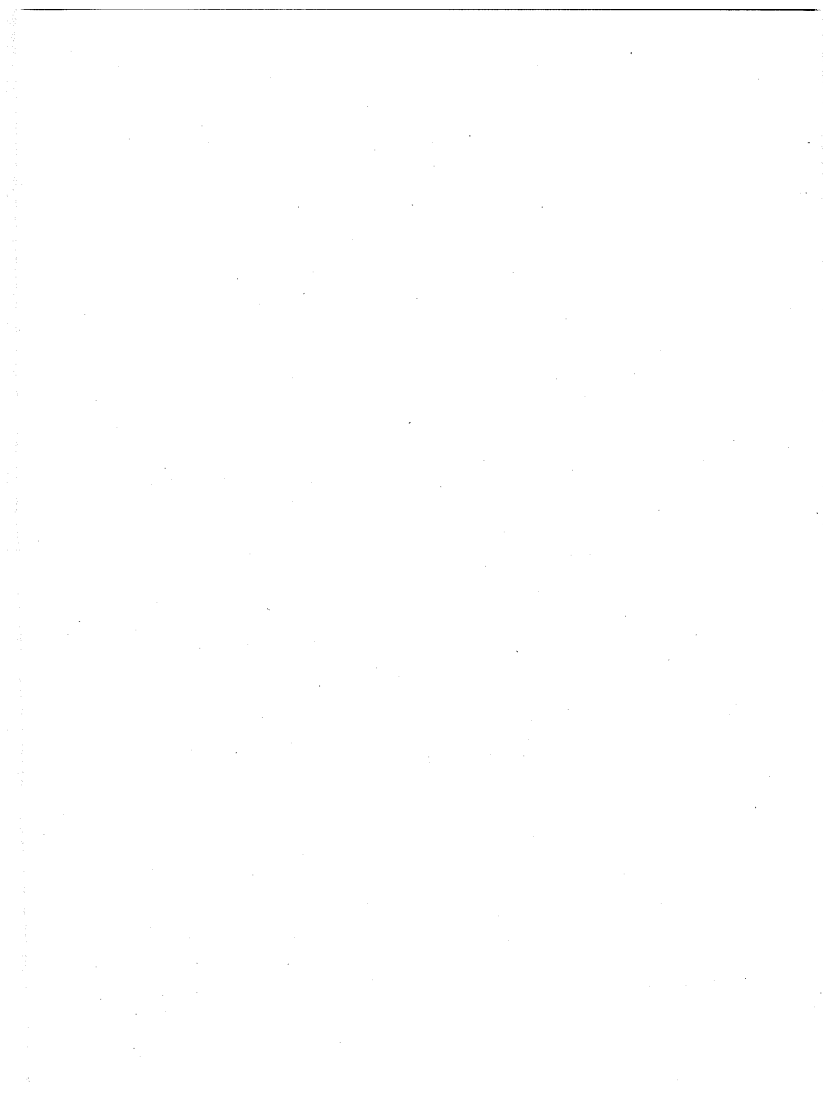
عند الضغط على الضاغط S1 يعمل K1 وتباعاً يعمل Y1 ، فيتغير وضع التشغيل للصمام D للوضع الأيسر فيدور المحرك جهة اليمين، ويمكن التحكم في سرعة المحرك بواسطة الصمام الخائق اللارجي القابل للمعايرة B ، أما عند الضغط على الضاغط S2 ينقطع مسار التيار للبوينة الكونتاكتر K1 ، وتباعاً ينقطع مسار التيار للبوينة Y1 ، بينما يعمل K2 وتباعاً Y2 ، ويتغير وضع التشغيل للصمام D للوضع الأيمن فيدور المحرك A جهة اليسار ويمكن التحكم في سرعة المحرك بواسطة الصمام الخائق اللارجي القابل للمعايرة C . ويمكن إيقاف المحرك بالضغط على الضاغط S0 ، فينقطع التيار الكهربى عن كل مكونات الدائرة ويعود الصمام B للوضع المركزى ويدور المحرك A بعزم القصوى الذاتى حتى يقف حيث يتصل مدخلا المحرك معاً .



الشكل (٣ - ٢٧)

الباب الرابع

تطبيقات على التحكم الكهرومغناطى



تطبيقات على التحكم الكهروهوائى

١ / ٤ - وحدة تعبئة الأرز السايب :

تتكون وحدة تعبئة الأرز السايب من صومعة يتم ملؤها بالأرز بصفة مستديمة من قسم التقشير والتبيض بواسطة برعمة معدة لذلك . ولملء سيارة بالأرز السايب تقف السيارة أسفل بوابة الصومعة وفوق أرضية ميزان البسكول ثم يتم ضبط الميزان على الوزن المطلوب، وبعد ذلك يقوم المشغل بالضغط على ضاغط التعبئة فتفتح بوابة الصومعة والتي تعمل بالهواء المضغوط وتظل بوابة الصومعة مفتوحة إلى أن يقوم الميزان بغلق الصومعة من جديد وذلك عند وصول وزن السيارة للوزن المطلوب . وفى الشكل (٤ - ١) المخطط التقنى لهذه الوحدة .

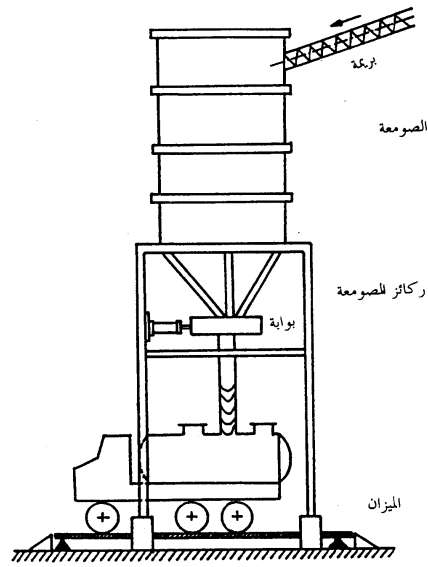
وفى الشكل (٤ - ٢) الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية وذلك باستخدام صمام 5/2 بملف ويأى سابق التحكم لفتح وغلق بوابة الصومعة .

محتويات الدائرة الهوائية :

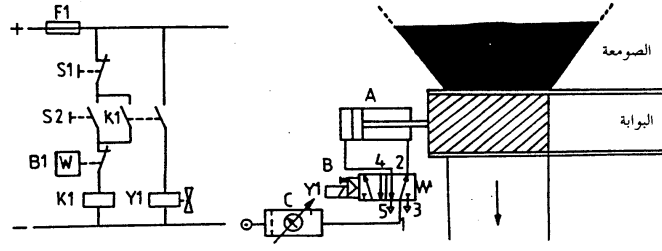
A	أسطوانة ثنائية الفعل
B	صمام 5/2 بملف ويأى سابق التحكم
C	وحدة الخدمة

محتويات دائرة التحكم الكهربائية :

F1	مصهر حماية دائرة التحكم من القصر
S1	ضاغط غلق الصومعة
S2	ضاغط فتح الصومعة
K1	كونتاكتور كهربى
Y1	ملف الصمام الاتجاهى
B1	مفتاح ميزان البسكول



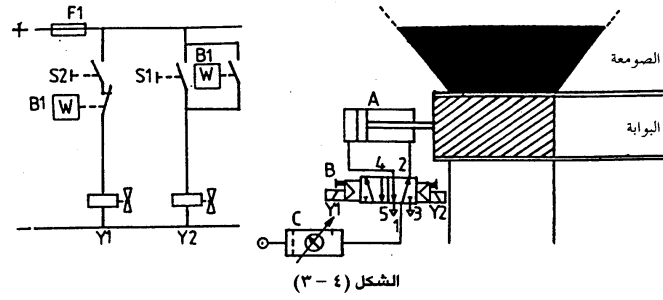
الشكل (٤ - ١)



الشكل (٢ - ٤)

نظرية التشغيل:

فى البداية يتم ضبط الميزان على الوزن المطلوب، مضافاً إليه وزن السيارة الفارغة، ثم يسمح للسيارة بالوقوف فوق أرضية الميزان وأسفل بوابة الصومعة، وبعد ذلك يقوم المشغل بالضغط على الضاغطة S2، فيكتمل مسار التيار للكونتاكتور K1، وتباعاً للبوبينة Y1 فيتغير وضع تشغيل الصمام للوضع الأيسر، فتتقدم الأسطوانة A لتفتح بوابة الصومعة، فينزل الأرز من الصومعة تحت تأثير الجاذبية الأرضية وبمجرد وصول وزن السيارة للوزن المعايير عليه الميزان تفتح الريشة المغلقة B1، فينقطع مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور K1 وتباعاً للبوبينة Y1، ويعود الصمام الاتجاهى B لوضع التشغيل الأيمن له بفعل يابى الإرجاع فتعود الأسطوانة A للوراء وتغلق بوابة الصومعة. والشكل (٣ - ٤) يعرض الدائرة الهوائية ودائرة التحكم باستخدام صمام S/2 بملفين كهربيين (سابق التحكم).



نظرية التشغيل:

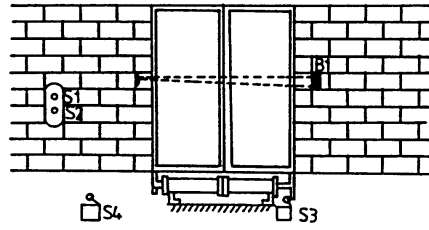
في البداية يعاير الميزان على الوزن المطلوب، ثم يسمح للسيارة بالوقوف أسفل الصومعة، وعند الضغط على الضاغط S2 تصل نبضة كهربية للملف Y1، فيتحرك وضع تشغيل الصمام B للوضع الأيسر، فتتقدم الأسطوانة A للإمام لتفتح الصومعة، وعند وصول وزن السيارة للوزن المعاير عليه الميزان تنعكس ريش B1 فتغلق الريشة المفتوحة وتفتح الريشة المغلقة فتصل نبضة كهربية Y2 فيعود الصمام B للوضع الأيمن وتراجع الأسطوانة A للخلف وتغلق الصومعة ذاتيا ويمكن غلق الصومعة في أي لحظة بالضغط على الضاغط S1.

ملاحظة:

الصمام الاتجاهي المستخدم في الشكل (٣ - ٤) هو صمام 5/2 بملف ووسيلة يدوية ويأى (سابق التحكم)، وكذلك فإن الصمام الاتجاهي المستخدم في الشكل (٣ - ٤) هو صمام 5/2 بملفين كهربيين ووسيلة تشغيل يدوية (سابق التحكم)، وعموما فإن الصمامات المزودة بوسيلة يدوية تسهل على القائمين بأعمال الصيانة عملهم، حيث يمكن للقائم بالصيانة تشغيل الصمام من هذه الوسيلة اليدوية عند وجود مشاكل في فتح الصومعة لسبب أو لآخر ولزبد من الإيضاح انظر الشكل (١١ - ١).

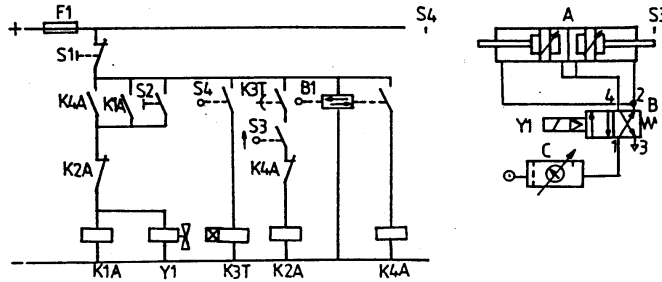
٤ / ٢ - بوابة الجراج الأفقية :

المخطط التقني لبوابة الجراج الأفقية موضح بالشكل (٤ - ٤) .



الشكل (٤ - ٤)

وتعمل البوابة يدوياً باستخدام ضاغط يدوي أو أوتوماتيكي عند توقف سيارة أمام البوابة لتقطع مسار خلية ضوئية، بينما تغلق أوتوماتيكياً بعد مرور 15 ثانية من لحظة فتح البوابة إذا لم يتصادف وجود سيارة في ممر البوابة، والشكل (٤ - ٥) يعرض الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية مستخدماً أسطوانة ثنائية الفعل بذراعين متضادين A وصمام 5/2 بملف كهربي ويأى (سابق التحكم) B.



الشكل (٥ - ٤)

محتويات الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية :

A	أسطوانة ثنائية الفعل بذراعين متضادين
B	صمام 5/2 بملف ويأى (سابق التحكم)
C	وحدة الخدمة
S1	ضاغط فتح البوابة يدوياً
S2	ضاغط غلق البوابة يدوياً
B1	خلية ضوئية
S3	مفتاح نهاية مشوار الغلق
S4	مفتاح نهاية مشوار الفتح
K1A, K2A, K4A	ريلهات كهرومغناطيسية
K3T	مؤقت زمنى

نظرية التشغيل :

عند وقوف سيارة أمام بوابة الجراج ينقطع مسار الخلية الضوئية B1، فتقوم الخلية بعكس حالة ريشها فتغلق الريشة المفتوحة طبيعياً والعكس بالعكس، فيعمل K4A وتباعاً يعمل (Y1, K1A)، وبالتالي يتقدم ذراعاً الاسطوانة A للأمام لتفتح البوابة وصولاً لمفتاح نهاية المشوار S4، فيقوم هذا المفتاح بعكس حالة ريشه وبالتالي يعمل المؤقت الزمنى K3T وبعد انتهاء الزمن المعابر عليه المؤقت الزمنى تنعكس حالة ريشه فيعمل K2A (فى حالة دخول السيارة داخل الجراج) وبالتالي ينقطع مسار تيار (Y1, K1A) وبالتالي يتراجع ذراعاً الاسطوانة A للخلف لتغلق بوابة الجراج.

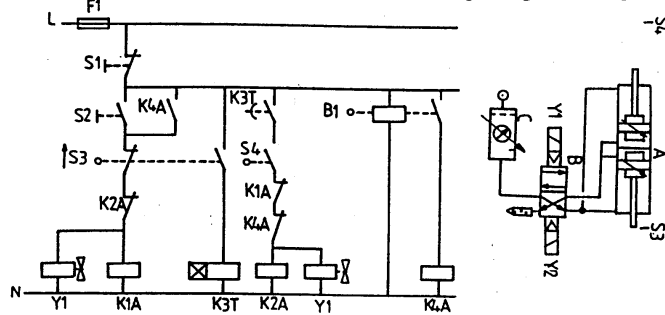
ملاحظات :

- ١ - إذا تصادف وجود سيارة بعد انتهاء زمن الفتح فإن K2A لن يعمل وبالتالي لن تغلق بوابة الجراج إلا بعد دخول السيارة داخل الجراج.
- ٢ - يمكن فتح بوابة الجراج يدوياً بالضغط على الضاغط S2، ويمكن غلق بوابة

الجراج يدويًا بالضغط على الضاغط S1.

٣ - وضع سهم بجوار الريشة المفتوحة S3 يعنى أن حالة هذه الريشة معكوسة؛ نتيجة لضغط البوابة على بكرة نهاية المشوار S3. أى أن هذه الريشة مغلقة طبيعياً NC.

وفى الشكل (٤ - ٦) الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية للتحكم فى بوابة الجراج مستخدماً أسطوانة ثنائية الفعل بذراعين متضادين وصمام 5/2 بملفين سابق التحكم. مع العلم بأن محتويات الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية لا تختلف عن مثيلتيهما فى الشكل السابق.



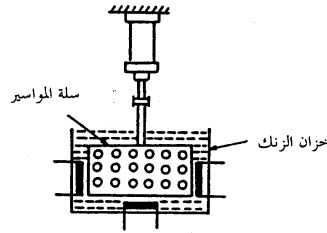
الشكل (٤ - ٦)

نظرية التشغيل:

عند وقوف سيارة أمام بوابة الجراج ينقطع مسار الخلية الضوئية B1 فتغلق الريشة المفتوحة للخلية فيعمل K4A، وتباعاً يعمل (K1A, Y1)، فتتقدم الأسطوانة A لتفتح بوابة الجراج وصولاً لفتح نهاية المشوار S4 فتنعكس حالة ريش المفتاح S3 فينفصل (Y1, K1A) فى حين يعمل K3T، وعند تحرر S3 تعود حالة ريشة هذا المفتاح لحالتها الطبيعية، وبمجرد انتهاء الزمن المعابر عليه K3T يغلق المؤقت ريشته المفتوحة فيعمل (Y1, K2A). فتراجع الأسطوانة A للخلف لتغلق البوابة، وذلك إذا لم يتصادف وجود سيارة عند ممر البوابة.

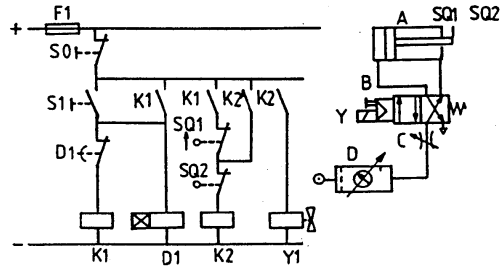
٤ / ٣ - وحدة جلفنة مواسير الصلب :

تستخدم هذه الوحدة في مصانع صناعة المواسير الصلب . حيث تقوم هذه الوحدة بغمر مواسير الصلب بعد تصنيعها في خزان الزنك المنصهر لجلفنة المواسير، وتتم عملية غمر المواسير وإخراجها من الخزان ببطء لمنع الطرشة . والشكل (٤ - ٧) يوضح المخطط التقني لهذه الوحدة .



الشكل (٤ - ٧)

أما الشكل (٤ - ٨) فيوضح الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية مستخدماً صمام 4/2 بملف ووسيلة يدوية وبإى (سابق التحكم) .



الشكل (٤ - ٨)

محتويات الدائرة الهوائية :

A	أسطوانة ثنائية الفعل
B	صمام 4/2 بملف ووسيلة يدوية وياى (سابق التحكم)
C	صمام خائق قابل للمعايرة
D	وحدة الخدمة

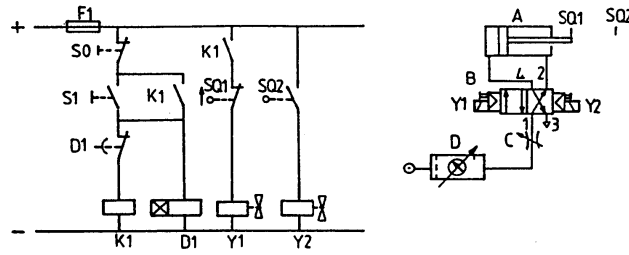
محتويات دائرة التحكم الكهربائية :

F1	مصهر حماية دائرة التحكم
S0	ضاغط إيقاف
S1	ضاغط بدء دورة التشغيل
K1, K2	ريلهات كهرومغناطيسية
SQ1, SQ2	مفاتيح نهايات مشوار
D1	مؤقت زمنى
Y1	بوبينة الصمام B

نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط يعمل D1, K1، وتباعاً يعمل K2 ثم يعمل Y1، فتتقدم الأسطوانة A للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ2، وبالتالي تفتح ريشة هذا المفتاح فيفصل K2، وتباعاً يفصل Y1. فتعود الأسطوانة للمخلف وصولاً للمفتاح SQ1 فيعمل K2 وتباعاً يعمل Y1 وتتقدم الأسطوانة للأمام، وهكذا تظل الأسطوانة A تتقدم وتراجع بسرعة بطيئة (لخفق هواء المصدر بواسطة الصمام الخائق القابل للمعايرة C) إلى أن ينتهى الزمن المعابر عليه المؤقت D1، فيفتح ريشته المغلقة فينقطع مسار التيار لبوبينة الريلاى K1، وتباعاً ينقطع مسار التيار لبوبينة الريلاى K2 ثم Y1، وتعود الأسطوانة A للمخلف ثم تتوقف.

أما الشكل (٤ - ٩) فيعرض الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية مستخدماً صمام 4/2 بملفين ووسيلتين يدويتين (سابق التحكم).



الشكل (٩ - ٤)

نظرية التشغيل:

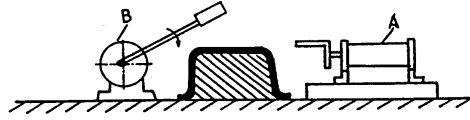
عند الضغط على الضاغط S1 يعمل D1، K1، وتباعاً يعمل Y1 فتتقدم الاسطوانة A للأمام ببطء وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ2، فيعمل Y2، فنراجع الاسطوانة A للخلف ببطء وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ1 فيعمل Y1 وتتقدم الاسطوانة للأمام ببطء وهكذا إلى أن ينتهى الزمن المعايير عليه المؤقت الزمنى D1 فتفتح ريشة المؤقت فينقطع مسار التيار لبوينة K1، وتباعاً ينقطع مسار تيار Y1 وتعود الاسطوانة A للخلف ثم تتوقف.

ملاحظة:

يمكن استخدام ريلهاث كهرومغناطيسية للتحكم فى وصل وفصل التيار الكهربى للمفات الصمامات الكهربائية لصغر تيار هذه الملفات كما أن ريشة تلامس هذه الريلهاث تتحمل تيارات تصل إلى 10A.

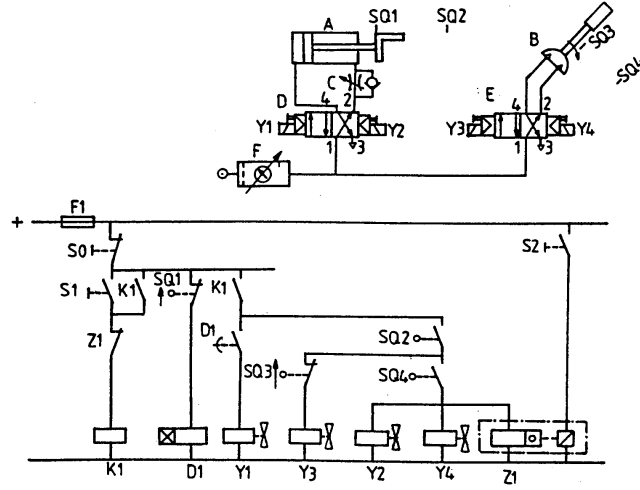
٤ / ٤ - وحدة ختم المشغولات البلاستيكية:

توجد هذه الوحدة فى مصانع الاوعية البلاستيكية، وتقوم هذه الوحدة بعمل ختم على الاوعية البلاستيكية المنتجة، يتضمن بيانات التصنيع والمخطط التقنى لهذه الوحدة مبين فى الشكل (٤ - ١٠).



الشكل (٤ - ١٠)

وفي الشكل (٤ - ١١) الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية لهذه الوحدة.



الشكل (٤ - ١١)

محتويات الدائرة الهوائية :

A	أسطوانة ثنائية الفعل
B	أسطوانة دوارة
C	صمام خائق لارجعى قابل للمعايرة
D	صمام (4/2) (سابق التحكم) بملفين ومزود بوسيلة «يدوية»
E	صمام (4/2) (سابق التحكم) بملفين ومزود بوسيلة «يدوية»
F	وحدة الخدمة

محتويات دائرة التحكم الكهربائية :

F1	مصهر حماية دائرة التحكم من القصر
S0	ضاغط الإيقاف
S1	ضاغط بدء دورة التشغيل
K1	ريلاي كهرومغناطيسى
D1	مؤقت زمنى
Z1	عداد كهروميكانيكى
S2	ضاغط تحرير قراءة العداد
SQ1,.....SQ4	مفاتيح نهايات مشوار ميكانيكية
Y1,.....Y4	بوينات الصمامات الاتجاهية

نظرية التشغيل :

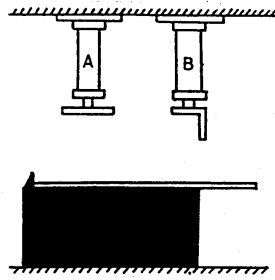
فى البداية يحمل العداد Z1 بالعدد المطلوب ثم نضغط على ضاغط التشغيل S1 فيعمل K1 وتباعاً يعمل Y1 ، (حيث إن المؤقت D1 يقوم بغلق ريشته المفتوحة بعد مرور الزمن المعايير عليه المؤقت وهو الزمن اللازم لتعديل الشغلة البلاستيكية يدوياً بعد ختمها) فتتقدم الأسطوانة A ببطء لتثبيت الشغلة البلاستيكية، وعند وصول

الاسطوانة A لمفتاح نهاية المشوار SQ2 يعمل Y3 فتدور الاسطوانة B لعمل الختم المطلوب على الشغلة، وعند وصول هذه الاسطوانة لمفتاح نهاية المشوار SQ4 يعمل Y2, Y4, Z1، فستراجع الاسطوانة A للخلف، وتدور الاسطوانة B فى عكس عقارب الساعة، وتصبح قراءة العداد Z1 مساوية لـ 1، وتتكرر دورة التشغيل مرة ثانية بعد انتهاء الزمن المعايير عليه المؤقت D1 (حتى يتمكن المشغل من رفع الشغلة المختومة واستبدالها بأخرى غير مختومة) وفى كل مرة تزداد قراءة العداد الجارية بمقدار واحد حتى تصبح قراءة العداد الجارية مساوية للعدد المحمل، فى هذه الحالة يقوم العداد بعكس حالة ريشه فتفتح الريشة المغلقة للعداد فينقطع التيار الكهربى عن K1، وتباعاً عن جميع البوبينات Y1, Y2, Y3, Y4 وتتوقف الوحدة.

ملاحظة:

يمكن تصفير قراءة العداد الجارية فى أى لحظة بالضغط على الضابط S2.

٤ / ٥ - جهاز تشكيل ألواح الصاج على شكل حرف L:



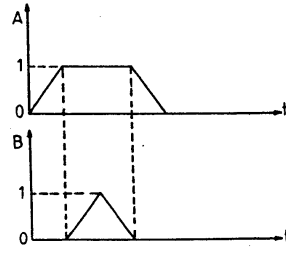
الشكل (١٢-٤)

الشكل (١٢-٤) يبين المخطط التقنى لجهاز تشكيل ألواح الصاج على شكل حرف L. ويتكون هذا الجهاز من أسطوانتين حيث إن الاسطوانة A تقوم ب تثبيت لوح الصاج، والاسطوانة B تقوم بثنى لوح الصاج على شكل حرف L. والشكل (١٣-٤) يبين مخطط الإزاحة لهذا الجهاز حيث يتضح من مخطط الإزاحة أن الاسطوانة A تتقدم فى البداية لتثبيت لوح الصاج ثم تتقدم الاسطوانة B لثنى لوح الصاج على شكل حرف L.

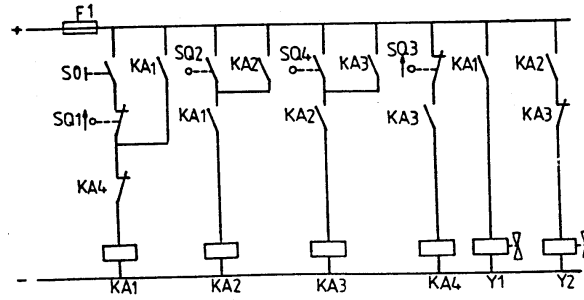
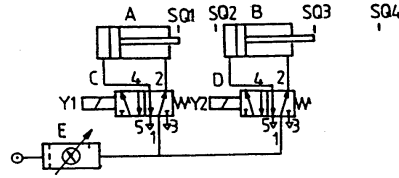
ثم تتراجع الأسطوانة B ثم
تراجع الأسطوانة A. أي إن تتابع
التشغيل من اليسار إلى اليمين
يكون كما يلي:

A+, B+, B-, A-

والشكل (١٤ - ٤) يبين
الدائرة الهوائية ودائرة التحكم
الكهربية لهذا الجهاز مستخدماً
أسطوانتين ثنائيتي الفعل وصمامين
5/2 بملف وياى.



الشكل (٤ - ١٣)



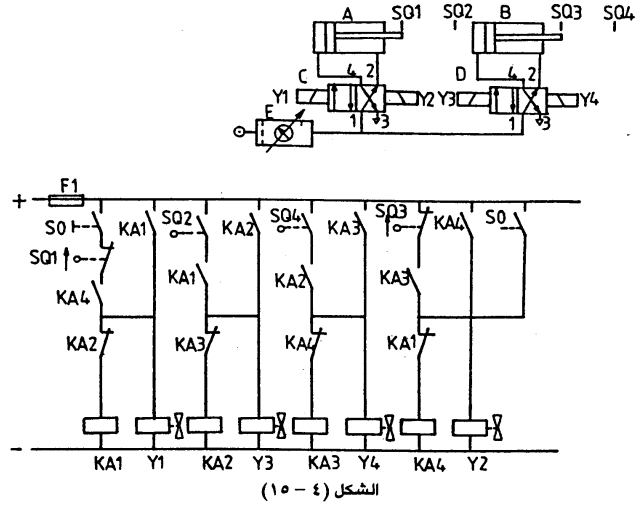
الشكل (٤ - ١٤)

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S0 يعمل KA1، وتباعاً يعمل Y1 فتتقدم الاسطوانة A للامام وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ2 فيعمل KA2، وتباعاً يعمل Y2 فتتقدم الاسطوانة B للامام وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ4، فيعمل KA3 فينقطع مسار التيار للبوبينة Y2، فتعود الاسطوانة B للخلف وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ3 فيعمل KA4 فينقطع مسار التيار لبوبينة الريلاى KA1 وتباعاً ينقطع مسار التيار للبوبينة Y1 فتعود الاسطوانة A للخلف.

مع الأخذ في الاعتبار أنه لحظة انقطاع مسار التيار للريلاى KA1 ينقطع مسار التيار للريلايات KA2 ثم KA3 ثم KA4 بالترتيب وتتوقف الوحدة.

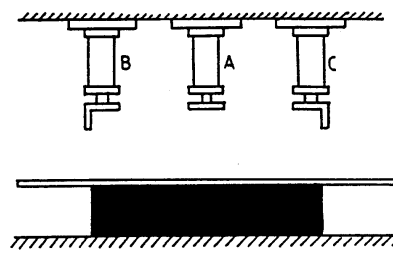
والشكل (٤ - ١٥) يبين الدائرة الهوائية ودائرة التحكم الكهربائية لهذا الجهاز مستخدماً أسطوانتين ثنائيتي الفعل وصمامين 4/2 بملفين كهربيين...



نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S0 يعمل KA4، وتباعاً يعمل KA1, Y1. وينقطع مسار التيار لبوبينة الريلاى KA4، وتتقدم الاسطوانة A للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ1، فيعمل KA2, Y3، فينقطع مسار التيار لبوبينة الريلاى KA1، وتتقدم الاسطوانة B للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ4، فيعمل KA3, Y4، فينقطع مسار التيار لبوبينة الريلاى KA2، وتراجع الاسطوانة B للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ3، فيعمل KA4, Y2، فينقطع مسار التيار لبوبينة الريلاى KA3، وتراجع الاسطوانة A للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ1، وتتوقف الوحدة عن العمل إلى أن يقوم المشغل بالضغط على الضاغط S0 مرة أخرى.

٤ / ٦ - جهاز تشكيل ألواح الصاج على شكل حرف U :



الشكل (٤-١٦)

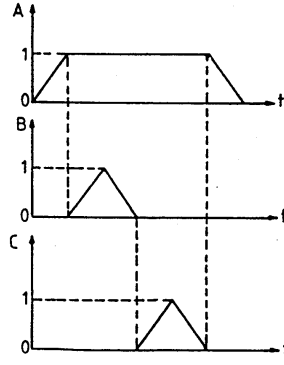
الشكل (٤-١٦) يبين المخطط التقني لجهاز تشكيل ألواح الصاج على شكل U. ويتكون هذا الجهاز من ثلاث أسطوانات الاسطوانة A تقوم بتثبيت ألواح الصاج، والاسطوانة B تقوم بالثني المبدئي للوح الصاج، أما الاسطوانة C فتقوم باستكمال ثني لوح الصاج للحصول على شكل U.

والشكل (٤-١٧) يعرض مخطط الإزاحة لهذا الجهاز، ومن مخطط الإزاحة نستنتج أن الاسطوانة A تتقدم أولاً لتثبيت لوح الصاج، ثم تتقدم الاسطوانة B لعمل الثني المبدئي، ثم تتراجع الاسطوانة B وبعد ذلك تتقدم الاسطوانة C لاستكمال ثني لوح الصاج، ثم تتراجع الاسطوانة C، وأخيراً تتراجع الاسطوانة A

لتحرير لوح الصاج المشكل . وبالتالي
يمكن القول بأن تتابع التشغيل من
اليسار إلى اليمين يكون على النحو
التالي :

A+, B+, B-, C+, C-, A-

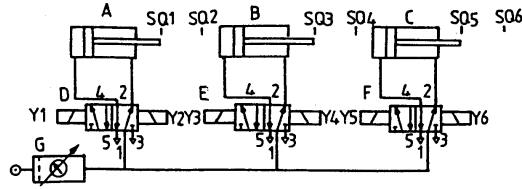
ومن الواضح في التمارين السابقة
أنه كلما ازداد عدد الأسطوانات
ازداد تعقيد دائرة التحكم الكهربية .
وهناك طريقة تسمى طريقة التشغيل
التتابعي يمكن استخدامها لاستنتاج
دائرة التحكم إذا زاد عدد
الأسطوانات عن أسطوانتين .



الشكل (١٧ - ٤)

وفيما يلي بيان بطريقة التشغيل التتابعي :

تستخدم هذه الطريقة إذا كانت عملية تشغيل الأسطوانات تتم بطريقة تتابعية
كما في هذا التمرين، فتتكون دورة التشغيل في هذا التمرين من ست حركات
حيث تسمى A+ حركة، B+ حركة وهكذا. ولاستنتاج دائرة التحكم نرسم في
البداية الدائرة الهوائية لهذا الجهاز كما في الشكل (١٨ - ٤) .



الشكل (١٨ - ٤)

بعد ذلك نقوم بتقسيم الحركات المختلفة للعملية الصناعية إلى أقل عدد من المجموع، بحيث لا يجتمع حركتان متضادتان في مجموعة واحدة فمثلاً: لا تجتمع الحركة B+, B- معاً في مجموعة واحدة، وكذلك لا تجتمع الحركة C-, C+ في مجموعة واحدة وهكذا ثم بعد ذلك نعد جدول النتائج كما بالجدول (٤ - ١) حيث إن المجموعة 1 تتكون من الحركات (A+, B+). والمجموعة 2 تتكون من الحركات (B-, C+), والمجموعة الثالثة تتكون من الحركات (C-, A-) وبالطبع عند استخدام صمامات بملفين كهربيين؛ فإنه يوجد ملف مسؤل عن كل حركة فالملف Y1 مسؤل عن الحركة A+ والملف Y3 مسؤل عن الحركة B+ وهكذا.

ونحدد مفتاح نهاية المشوار الخاص ببداية كل حركة فمثلاً: SQ1 هو مفتاح بداية الحركة A+. وكذلك SQ3 هو مفتاح بداية الحركة B+ وهكذا.

ونحدد مفتاح نهاية المشوار الخاص ببداية المجموعة، وعادة يكون هو مفتاح بداية الحركة الأولى من المجموعة فمثلاً المفتاح SQ1 هو مفتاح بداية المجموعة 1. والمفتاح SQ4 هو مفتاح بداية المجموعة 2 وهكذا.

ويحدد مفتاح نهاية المشوار الخاص بنهاية كل حركة، فمثلاً SQ2 هو مفتاح نهاية الحركة A+، وكذلك SQ4 هو مفتاح نهاية الحركة B+ وهكذا.

الجدول (٤ - ١)

المجموعة	1		2		3	
	A+	B+	B+	C+	C-	A-
ملف الحركة	Y1	Y3	Y4	Y5	Y6	Y2
مفتاح بداية الحركة	SQ1	SQ3	SQ4	SQ5	SQ6	SQ2
مفتاح نهاية الحركة	SQ2	SQ4	SQ3	SQ6	SQ5	SQ1
مفتاح بداية المجموعة	SQ1		SQ2		SQ3	

ولعمل دائرة التحكم الكهربائية يخصص ريلاي لكل مجموعة، فالريلاي KA1 للمجموعة 1، والريلاي KA2 للمجموعة 2 والريلاي KA3 للمجموعة 3. ونضع

ريشة مفتوحة من ضاغط البدء فى بداية مسار التيار لريلاى المجموعة الاولى . ثم نضع ريشة مفتوحة من مفتاح البدء لكل مجموعة فى مسار ريلاى المجموعة الخاص به .

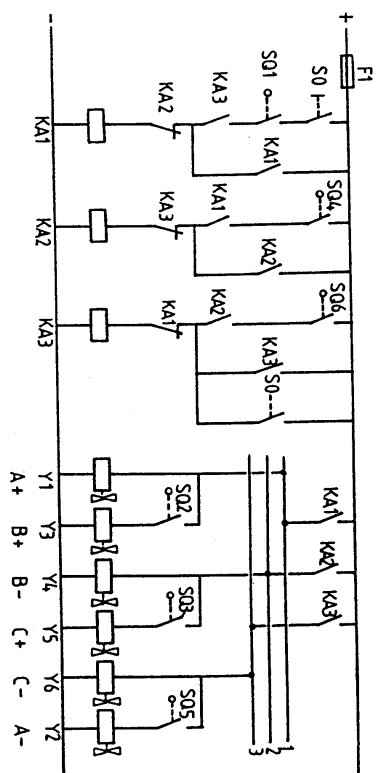
وحتى نحصل على تتابع فى تشغيل المجموعات نضع ريشة مفتوحة من ريلاى المجموعة الثالثة KA3 فى مسار تيار المجموعة الاولى KA1، وكذلك ريشة مفتوحة من ريلاى المجموعة الاولى KA1 فى مسار المجموعة الثانية KA2، وكذلك ريشة مفتوحة من ريلاى المجموعة الثانية فى KA2 فى مسار تيار ريلاى المجموعة الثالثة KA3 وهكذا، وتستخدم ريشة مفتوحة من كل ريلاى كريشة إمساك ذاتى له .

وحتى لا تعمل مجموعتان فى آن واحد، نضع ريشة مغلقة من ريلاى المجموعة الاولى KA1 فى مسار ريلاى المجموعة الثالثة، وكذلك ريشة مغلقة من ريلاى المجموعة الثانية KA2 فى مسار ريلاى المجموعة الاولى KA1 وهكذا .

وبعد ذلك يوضع ريشة مفتوحة من ضاغط البدء بالتوازي مع ريشة التغذية الذاتية للمجموعة الاخيرة (الثالثة) .

ولعمل دائرة ملفات الصمامات نتبع الآتى : نرسم خطاً لكل مجموعة موصل من خط + للمصدر الكهربى من خلال ريشة مفتوحة لريلاى المجموعة ذاتها، ثم نوصل ملفات حركات كل مجموعة مع خط المجموعة من خلال ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية الحركة السابقة، ويستثنى من ذلك الحركة الاولى من كل مجموعة .

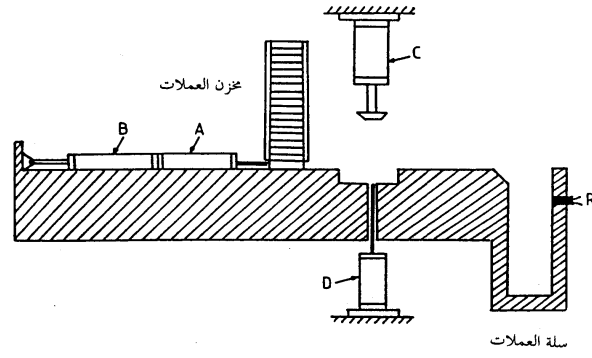
وفى الشكل (٤ - ١٩) دائرة التحكم الكهربائية المستنتجة بطريقة التشغيل التتابعى .



شماره (۱۹-۴)

٤ / ٧ - وحدة ختم العملات المعدنية:

الشكل (٤ - ٢٠) يبين المخطط التقني لهذه الوحدة.



الشكل (٤ - ٢٠)

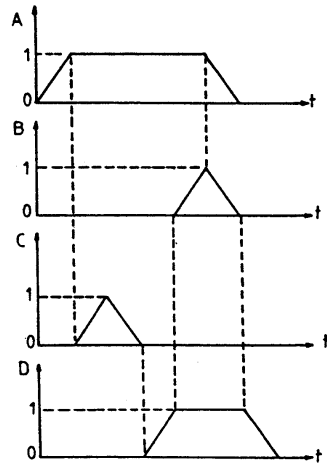
وفي الشكل (٤ - ٢١) مخطط الإزاحة لهذه الوحدة. ومن مخطط الإزاحة نستنتج أن تتابع التشغيل من الشمال إلى اليمين كما يلي:

A+, C+, C-, D+, B+, B-, D-

A-

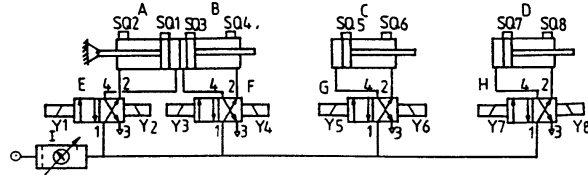
وتتم عملية ختم العملات المعدنية بالطريقة التالية:

- تقدم الاسطوانة A لدفع العملة المعدنية من مخزن العملات.
- تقدم الاسطوانة C لختم العملة.
- تراجع الاسطوانة C.
- تقدم الاسطوانة D لدفع العملة المختومة من مكان التثبيت.
- تقدم الاسطوانة لدفع الشغلة إلى سلة العملات المختومة.
- تراجع الاسطوانتان A, B معاً.
- تراجع الاسطوانة D.



الشكل (٢١ - ٤)

وباستخدام طريقة التشغيل التتابعي يمكن استنتاج دائرة التحكم، ففي البداية نرسم الدائرة الهوائية كما بالشكل (٢٢ - ٤).



الشكل (٢٢ - ٤)

وبعد ذلك نقوم بتقسيم الحركات المختلفة إلى أقل عدد من المجموعات، بحيث لا تجتمع حركتان متضادتان في مجموعة واحدة ونعد جدول التتابع بالطريقة المبينة بالجدول (٤ - ٢).

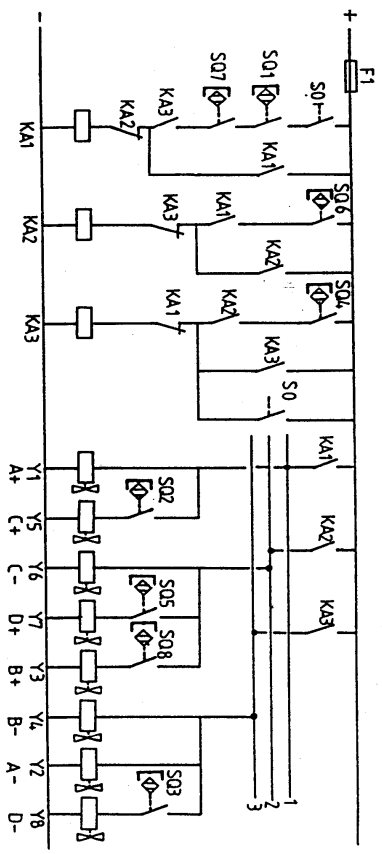
الجدول (٤ - ٢)

المجموعة	1		2			3	
الحركة	A+	C+	C-	D+	B+	$\frac{B-}{A-}$	D-
ملف الحركة	Y1	Y5	Y6	Y7	Y3	$\frac{Y4}{Y2}$	Y8
مفتاح بداية الحركة	SQ1	SQ5	SQ6	SQ7	SQ3	$\frac{SQ4}{SQ2}$	SQ8
مفتاح نهاية الحركة	SQ2	SQ6	SQ5	SQ8	SQ4	$\frac{SQ3}{SQ1}$	SQ7
مفتاح بداية المجموعة	SQ1		SQ6			SQ4, SQ2	

وبنفس الطريقة المتبعة في التمرين السابق يمكن استنتاج دائرة التحكم الكهربائية علماً بأنه في بعض الأحيان نحتاج لعمل تعديلات طفيفة على دائرة التحكم المستنتجة بالطريقة التتابعية كما في هذا التمرين. وذلك حتى لا تتجاوز عدد ريش كل مفتاح نهاية مشوار عن (NO + NC).

ففي هذا التمرين الذي نحن بصدد استخدامه استخدمنا مفتاح نهاية المشوار SQ4 ولم نستخدم SQ2 كمفتاح نهاية مشوار لبدء المجموعة الثالثة؛ والسبب في ذلك تكرار SQ2 كمفتاح نهاية مشوار لبدء الحركة الثانية. وأيضاً استخدمنا مفتاح نهاية المشوار SQ7 بالإضافة إلى SQ1 كمفتاح بدء المجموعة الأولى وذلك لعدم وجود مكان مناسب للمفتاح SQ7 عدا هذا المكان.

وفي الشكل (٤ - ٢٣) دائرة التحكم الكهربائية المستنتجة بطريقة التشغيل التتابعى.

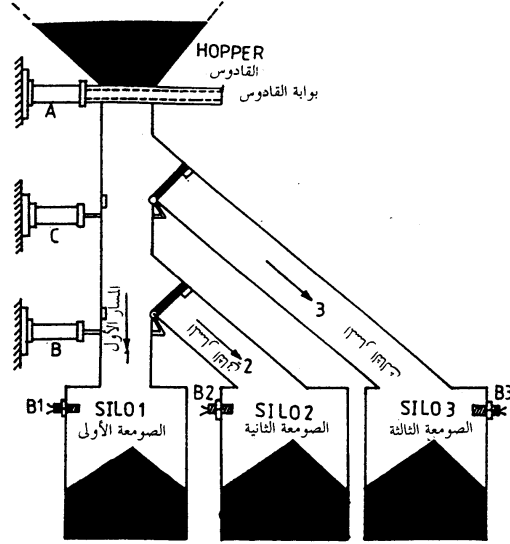


3.1

شکل (۳-۴)

٤ / ٨ - وحدة توزيع المنتج النهائي على صوامع التعبئة :

الشكل (٤ - ٢٤) يعرض المخطط التقني لهذه الوحدة وتتكون هذه الوحدة من :
قادوس يتجمع فيه المنتج النهائي بعد إتمام عملية التصنيع ، ويوجد بوابة تعمل
بالهواء المضغوط تتحكم في فتح وغلق القادوس لمرور المنتج النهائي لإحدى صوامع
التعبئة 1, 2, 3 . ويمكن التحكم في اختيار إحدى الصوامع الثلاثة باستخدام بوابة
المسار 2, 3 علما بأن الصوامع الثلاثة تستخدم مفاتيح تقاربية أعلى الصوامع وذلك
لغلق بوابة القادوس عند امتلاء الصووعة المستقبلة للمنتج .

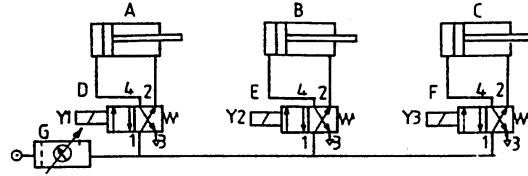


الشكل (٤ - ٢٤)

والشكل (٤ - ٢٥) يبين الدائرة الهوائية لوحدة توزيع المنتج النهائي على صوامع التعبئة.

محتويات الدائرة الهوائية:

A	أسطوانة بوابة القادوس
B	أسطوانة بوابة المسار 2
C	أسطوانة بوابة المسار 3
D, E, F	صمامات اتجاهية 4/2 بملف وياى
G	وحدة الخدمة



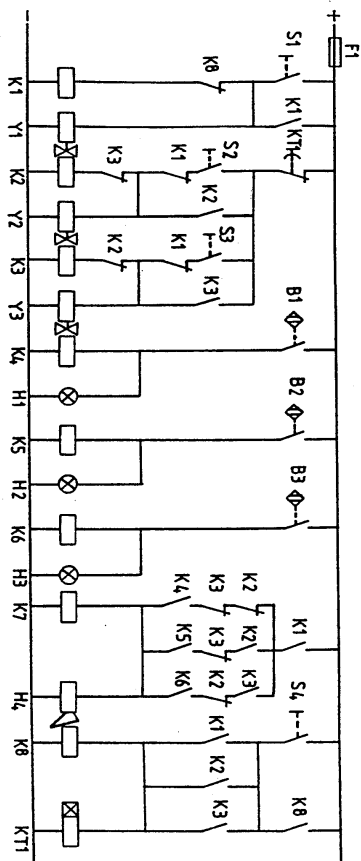
الشكل (٤ - ٢٥)

والشكل (٤ - ٢٦) يبين دائرة التحكم الكهربائية لوحدة توزيع المنتج النهائي على صوامع التعبئة.

محتويات دائرة التحكم الكهربائية:

F1	مصهر حماية دائرة التحكم من القصر
S1	ضاغط فتح بوابة القادوس
S2	ضاغط فتح بوابة المسار 2
S3	ضاغط فتح بوابة المسار 3

S4	ضاغط إزالة الإنذار الصوتى وإيقاف الوحدة
B1	مفتاح تقارىبى لمراقبة ملء الصومعة 1
B2	مفتاح تقارىبى لمراقبة ملء الصومعة 2
B3	مفتاح تقارىبى لمراقبة ملء الصومعة 3
K1	ريلاي القادوس
K2	ريلاي المسار 2
K3	ريلاي المسار 3
K4	ريلاي امتلاء الصومعة 1
K5	ريلاي امتلاء الصومعة 2
K6	ريلاي امتلاء الصومعة 3
KT1	مؤقت زمنى لضبط زمن تفريغ المسارات
H1	لمبة بيان امتلاء الصومعة 1
H2	لمبة بيان امتلاء الصومعة 2
H3	لمبة بيان امتلاء الصومعة 3
H4	هورن الإنذار الصوتى
Y1, Y2, Y3	ملفات الصمامات الاتجاهية
K7	ريلاي الإنذار
K8	ريلاي إزالة الإنذار الصوتى وإيقاف الوحدة



٧٢١

المشغل (٧٦-٤)

والجدير بالذكر أن طريقة عمل هذه الوحدة ليست طريقة تنبؤية ولكنها تعتمد على ظروف تشغيل معينة لذلك استخدمت طريقة المحاولة والخطأ في استنتاج دوائرها.

نظرية التشغيل:

هناك ثلاثة احتمالات ممكنة لتشغيل هذه الوحدة وهي كما يلي:

١ - ملء الصومعة 1 وذلك بالضغط على S1 فيعمل (K1, Y1) فتفتح بوابة القادوس، وتنزل الخامات من القادوس مروراً بالمسار 1 لملء الصومعة 1، وعند امتلاء الصومعة يعمل B1، وبالتالي يعمل (K4, H1) وتباعاً يعمل (K7, H4)، فيحدث إنذار صوتي وضوئي، وعند انتباه المشغل يقوم بإيقاف الإنذار الصوتي بالضغط على S4 فيعمل (K8, KT1)، وتباعاً يفصل K1 ثم يفصل (K8, K7, H4) ويتوقف الإنذار الصوتي بينما يستمر الإنذار الضوئي بإضاءة اللمبة H4 إشارة على أن الصومعة 1 ممتلئة.

٢ - ملء الصومعة 2 وذلك بالضغط على S2 فيعمل (K2, Y2) ويفتح المسار 2، وعند الضغط على S1 يعمل (K1, Y1)، وتفتح بوابة القادوس لتنزل الخامات من القادوس مروراً بالمسار 2 لملء الصومعة 2، وعند امتلاء الصومعة يعمل B2، وبالتالي يعمل (K5, H2)، ثم يعمل (K7, H4)، ويحدث إنذار صوتي وضوئي، وعند انتباه المشغل بامتلاء الصومعة يقوم بالضغط على S4 فيعمل (K8, KT1) وتباعاً يفصل (K1, Y1) وتغلق بوابة القادوس ثم يفصل (K7, H4) ويتوقف الإنذار الصوتي، وبعد مرور الزمن المعايير عليه KT1 وهو زمن تفريغ المسارات من الخامات تفتح الريشة المغلقة للمؤقت فيفصل (K2, K3, Y2, Y3) وتتوقف الوحدة مع بقاء الإنذار الضوئي بإضاءة اللمبة H4 إشارة على أن الصومعة 2 ممتلئة.

٣ - ملء الصومعة 3 بالضغط على S3، فيعمل (K3, Y3) ويفتح المسار 3 وعند الضغط على S1 يعمل (K1, Y1) وتفتح بوابة القادوس لتنزل الخامات من القادوس مروراً بالمسار 3 لملء الصومعة 3، وعند امتلاء الصومعة يعمل B3، وبالتالي يعمل (K6, H3)، وتباعاً يعمل (K7, H4) فيحدث إنذار صوتي

وضوئى وعند انتباه المشغل يقوم بالضغط على S4 لإسكات الإنذار الصوتى فيعمل (K8, KT1)، وتباعداً يفصل (K1, Y1) وتغلق بوابة القادوس ثم يفصل (K7, H4) ويتوقف الإنذار الصوتى وبعد مرور الزمن المعايير عليه المؤقت KT1 واللازم لتفريغ المسارات من الحامات تفتح الريشة المغلقة للمؤقت يفصل (K2, K3, Y2, Y3) وتتوقف الوحدة مع بقاء الإنذار الضوئى ببقاء لمبة البيان H3 مضيئة للإشارة بأن الصومعة 3 ممتلئة.

والجدير بالذكر أنه يمكن إيقاف الوحدة فى الظروف المعتادة بالضغط على S4 فيعمل (K8, KT1) فيفصل (K1, Y1) وتغلق بوابة القادوس، وبعد مرور الزمن المعايير عليه KT1 واللازم لتفريغ المسارات من الحامات تفصل (K2, K3, Y2, Y3) وتتوقف الوحدة.

الباب الخامس
أجهزة التحكم المبرمج PLC'S

أجهزة التحكم المبرمج PLC'S

١ / ٥ - مقدمة:

إن PLC هي اختصار programmable logic controllers وهي أجهزة إلكترونية تستخدم ذاكرة قابلة للبرمجة لتخزين برنامج التشغيل، والذي يتكون من مجموعة من الأوامر لتحقيق وظائف معينة مثل: البوابات المنطقية والقلابات والمؤقتات الزمنية والعدادات... إلخ وذلك للتحكم في العمليات الصناعية وآلات الورش. وتتكون أجهزة التحكم المبرمج من أربعة عناصر أساسية وهي:

١- وحدة المعالجة المركزية CPU وهي المسؤولة عن تنفيذ برنامج التشغيل وإعطاء أوامر التشغيل لعناصر الفعل مثل: المفاتيح الكهرومغناطيسية ولمبات البيان وملفات الصمامات الاتجاهية والسخانات الكهربائية... إلخ.

٢- الذاكرة Memory وتنقسم إلى نوعين وهما:

أ- ذاكرة القراءة والكتابة العشوائية RAM ويخزن فيها برنامج التشغيل المدخل من قبل المستخدم وكذلك حالة المداخل اللحظية وجميع البيانات المدخلة للجهاز.
ب- ذاكرة القراءة العشوائية ROM وتحتوي على نظام التشغيل للجهاز ولا يمكن للمستخدم الوصول لمحتوياتها.

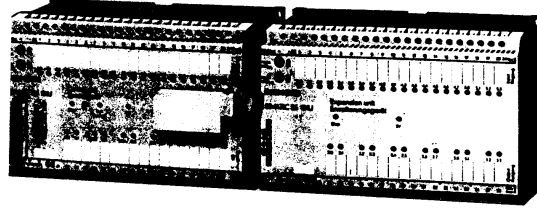
٣- وحدة ربط المداخل Input Interpace:

حيث تقوم بتقليل الجهود القادمة من أجهزة مداخل جهاز التحكم المبرمج مثل: الضواغط والمفاتيح المختلفة لتناسب وحدة المعالجة المركزية.

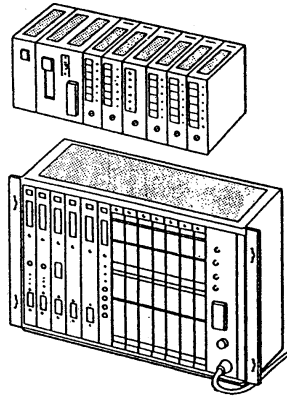
٤- وحدة ربط المخرجات output Interface حيث تقوم هذه الوحدة بوضع جهد إشارات التشغيل القادمة إليها من وحدة المعالجة المركزية CPU ليناسب عمل أجهزة مخرج أجهزة التحكم المبرمج مثل: المفاتيح الكهرومغناطيسية وملفات الصمامات الاتجاهية ولمبات البيان وأجهزة الإنذار الصوتية... إلخ.

وهناك نوعان من أجهزة التحكم المبرمج من حيث التركيب وهما:

١- أجهزة تحكم مبرمج متكاملة Compact PLC حيث توضع جميع الأجزاء المكونة لجهاز PLC في غلاف واحد والشكل (١-٥) يعرض نموذجاً لجهاز تحكم مبرمج متكامل من صناعة شركة Siemens طراز S5-101u وموصل معه وحدة توسعة لزيادة عدد المداخل والمخارج فالجهاز الأساسي (اليسر) يحتوى على بايت ونصف مخارج وعدد 2.5 بايت مداخل وبالمثل فإن وحدة التوسعة (اليمنى) تحتوى على بايت ونصف مخارج وعدد 2.5 بايت مداخل.



الشكل (١-٥)



٢- أجهزة تحكم مبرمج مجزأة
Moduled PLC'S
يخصص غلاف لكل عنصر من
العناصر المكونة لجهاز التحكم
المبرمج فيوجد موديول لمصدر
القـسـدرة Power Supply
وموديول لوحدة المعالجة المركزية
CPU وموديول مداخل رقمية
Digital output ... إلخ.

والشكل (٢-٥) يعرض
نماذج لأجهزة تحكم مبرمج من
النوع المجزأ.

الشكل (٢-٥)

والشكل (٣-٥) يبين مخطط توضيحي لجهاز تحكم مبرمج من النوع المتكامل مزود بعدد 2 بايت مداخل وهي :

I0.0, I0.1, I0.7

I1.0, I1.1, I1.7

وعدد بايت ونصف مخارج وهي :

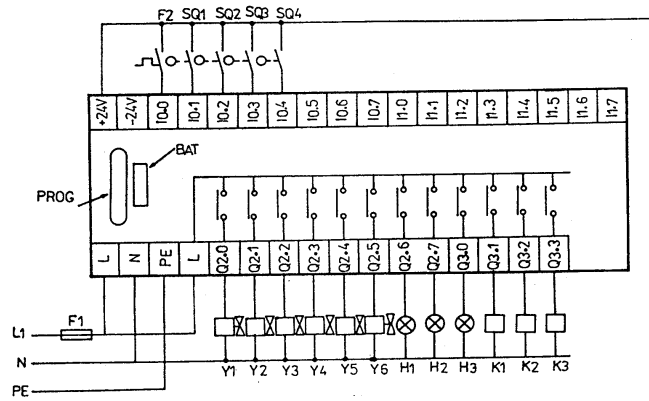
Q2.0, Q2.1, Q2.7

Q3.0, Q3.1, Q3.2, Q3.3

وكذلك فإن هذا الشكل يوضح طريقة توصيل أجهزة المداخل الرقمية F2, SQ1, SQ2, SQ3, SQ4 بمداخل الجهاز حيث يتم تغذيتها بجهد +24V من مصدر جهد داخلي بالجهاز .

وكذلك فإن هذا الشكل يوضح طريقة توصيل أجهزة المخارج الرقمية Y1, Y2, Y3, Y4, Y5, Y6, H1, H2 بمخارج الجهاز .

وكذلك طريقة تغذية هذا الجهاز بمصدر جهد 220V متردد .



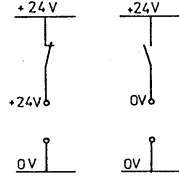
الشكل (٣-٥)

علماً بأن جهاز التحكم المبرمج مزود بمكان لوضع بطارية ليثيوم BAT للمحافظة على برنامج التشغيل المخزن في ذاكرة RAM من فقدان عند انقطاع التيار الكهربى . وكذلك فهو مزود بمكان لتثبيت كابلات وحدة البرمجة Programmer حتى يمكن إدخال برنامج التشغيل بواسطة وحدة البرمجة .

٥ / ٢ - مصطلحات فنية :

فيما يلي المصطلحات الفنية المستخدمة مع أجهزة التحكم المبرمج PLC'S :

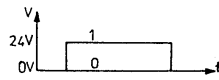
١ - الإشارة الرقمية Digital Signal :



وهي إشارة جهد وتكون قيمة جهد الإشارة الرقمية 24V أو 0V على سبيل المثال الجهد المنقول عبر ريشة تلامس فإذا كانت ريشة التلامس مفتوحة كان الجهد المنقول 0V، وإذا كانت الريشة مغلقة كان الجهد المنقول +24V كما هو مبين بالشكل (٤-٥) .

الشكل (٤-٥)

٢ - حالة الإشارة الرقمية Digital Signal State :



إذا كان جهد الإشارة الرقمية 0V يقال : إن حالة الإشارة 0، وإذا كان جهد الإشارة الرقمية +24V يقال إن حالة الإشارة الرقمية 1 كما هو مبين بالشكل (٥-٥) .

الشكل (٥-٥)

٣ - الخانة (البت) Bit :

وهي مكان تخزين حالة إشارة رقمية واحدة إما 0 أو 1 كما بالشكل (٦-٥) .



الشكل (٦-٥)

٤- البايت Byte :

يتكون البايت من ثمانى خانات 8 bits يخزن فيها حالة ثمانى إشارات رقمية كما بالشكل (٧-٥).

0	1	1	1	0	0	1
---	---	---	---	---	---	---

الشكل (٧-٥)

٥- الكلمة Word :

تتكون الكلمة من 16 خانة يخزن فيها حالة 16 إشارة رقمية أى أن الكلمة تتكون من عدد 2 بايت .

٦- وحدات التخزين الداخلية Flags :

ويطلق عليها أعلام Flags أو ريليهات داخلية Internal relays أو وحدات الذاكرة الداخلية Markers ، وتتكون وحدة التخزين الداخلية من خانة واحدة bit ويخزن فيها حالة العمليات الوسيطة فى صورة 1 أو 0، وهذه الوحدات تأخذ الرمز F أو M ويستخدم النظام الثمانى لترقيم وحدات التخزين الداخلية على سبيل المثال :

F0.0, F0.1, F0.2, , F0.7

F1.0, F1.1, F1.2, , F1.7

:

F100.0, F100.1, , F100.7

٧- النظام الثنائى Binary System :

ويستخدم هذا النظام للتعبير عن حالة الأشياء التى تتواجد فى حالتين فقط فمثلاً المصباح الكهربى عندما يضىء تكون حالته 1 (بالنظام الثنائى) وعندما يكون معتماً تكون حالته 0 (بالنظام الثنائى) وهكذا.

٨- النظام الثماني Octal System :

ويتكون هذا النظام من ثمانية أعداد وهي 0,1,2,7، ويستخدم هذا النظام في ترقيم المداخل والمخارج ووحدات الذاكرة الداخلية لأجهزة التحكم المبرمج.

٩- النظام العشري Decimal System :

ويتكون هذا النظام من عشرة أعداد وهي 0,1,.....9، ويستخدم هذا النظام في حياتنا اليومية في العد.

١٠- النظام العشري المكود ثنائيًا BCD :

ويستخدم هذا النظام في تمثيل أي عدد عشري في صورة ثنائية، حيث يمثل أي عدد عشري مكون من خانة واحدة من أربع خانات ثنائية، والجدول (١-٥) يبين الأعداد العشرية ومكافئها العشري المكود ثنائيًا PCD :

الجدول (١-٥)

العدد العشري	BCD	العدد العشري	BCD
0	0000	5	0101
1	0001	6	0110
2	0010	7	0111
3	0011	8	1000
4	0100	9	1001

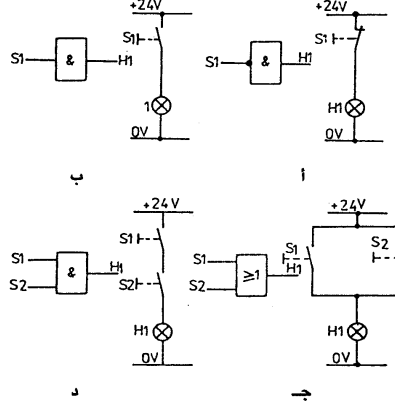
مثال : العدد (65) عشري يكافئ BCD (0101 0110).

١١- البوابات المنطقية Logic gates :

وهي دوائر متكاملة إلكترونية Intergerated Circuits لها بعض الخواص ويمكن محاكاتها بالمفاتيح كما بالشكل (٨-٥).

وفي الشكل (أ) فإن اللمبة H1 تضيء في الحالة العادية وتنطفئ عند الضغط على الضاغط S1 تساوي 0 والعكس بالعكس، ويمكن تمثيل ذلك ببوابة Not مدخلها S1 ومخرجها H1.

وفي الشكل (ب) فإن اللمبة H1 تضيء عند الضغط على الضاغط S1 وتنطفئ عند إعادة الضاغط S1 لوضعه الطبيعي. أي أن حالة H1 تكون 1 عندما يكون حالة S1 مساوية 1 والعكس بالعكس، ويمكن تمثيل ذلك ببوابة YES مدخلها S1 ومخرجها H1.



الشكل (أ-٥)

وفي الشكل (ج) فإن اللمبة H1 تضيء عند الضغط على الضاغط S1 أو الضاغط S2 أو كليهما معاً. أي أن حالة H1 تكون 1 إذا كان حالة الضاغط S1 أو الضاغط S2 أو كليهما يساوي 1، ويمكن تمثيل ذلك ببوابة OR مدخلها S1 و S2 ومخرجها H1.

وفى الشكل (د) فإن اللبنة H1 تضىء عند الضغط على الضاغط S1 والضاغط S2 فقط، أى أن حالة H1 تكون 1 إذا كان حالة S1 و S1 مساوية 1 ويمكن تمثيل ذلك ببوابة AND مداخلها S2 و S1 ومخرجها H1.

٥ / ٣ - لغات أجهزة التحكم المبرمج:

إن لغات أجهزة التحكم المبرمج هى لغات منخفضة المستوى Low level Lan- guages. وفيما يلى أهم لغات أجهزة التحكم المبرمج:

١- الشكل السلمى Ladder diagram وهى تشبه دوائر التحكم الأمريكية حيث تحتوى على ريش مفتوحة وأخرى مغلقة وكذلك تحتوى على مخارج تشبه ملفات الكونتاكثورات، ولقد قامت الشركات المصنعة لأجهزة التحكم المبرمج بتطوير هذه اللغة بإضافة بعض البلوكات الوظيفية والتى يختلف فى نظمها من شركة لأخرى على سبيل المثال المؤقتات الزمنية والعدادات وعمليات المقارنة والعمليات الحسابية إلخ.

٢- قائمة الجمل Statment List : وتتكون هذه اللغة من عنصرين وهما: العملية والبيانات على سبيل المثال AIO.0 فالعملية هى عملية AND (A) والبيانات هى المدخل IO.0 .

٣- الشكل المنطقى CSF : وهذه اللغة تستخدم فى بنائها الرموز المنطقية للبوابات المنطقية، وكذلك بعض البلوكات الوظيفية والتى تختلف فى نظمها من شركة لأخرى مثل: المؤقتات الزمنية والعدادات وعمليات المقارنة والعمليات الحسابية ... إلخ.

٤- خريطة التدفق التتابعية Gractet وهذه اللغة تستخدم لعمل برامج العمليات الصناعية والتى تتكون من مجموعة من المراحل المتتابعة، وهى تشبه لحد كبير خرائط التدفق المستخدمة أثناء إعداد برامج الكمبيوتر.

وسوف نتناول فى هذا الكتاب لغة Step 5 لشركة Siemens.

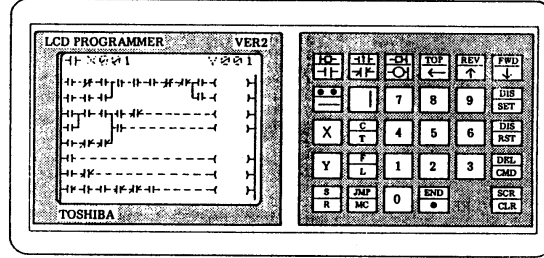
٥ / ٣ / ١ - أجهزة البرمجة:

تقوم أجهزة البرمجة بإدخال برنامج التشغيل ليستقر داخل ذاكرة RAM لأجهزة التحكم المبرمج. وهناك عدة أنواع من أجهزة التحكم المبرمج وهى كالتالى:

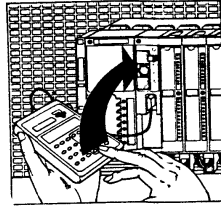
١- جهاز برمجة يحمل باليد، ويدخل البرنامج على هيئة قائمة جمل STL في العادة.

٢- جهاز برمجة يثبت فوق المكتب ويدخل البرنامج بأى لغة من لغات أجهزة التحكم المبرمج.

٣- جهاز كمبيوتر يتم تحميله ببرنامج معد من قبل الشركة المصنعة لجهاز PLC، وفى هذه الحالة يمكن تخزين برنامج التشغيل على القرص الصلب للكمبيوتر أو على قرص مرن بأى لغة والشكل (٩-٥) يعرض نموذجاً لجهاز برمجة يثبت على المكتب مصنع بشركة توشيبا يعمل بلغة الشكل السلمي.



الشكل (٩-٥)



الشكل (١٠-٥)

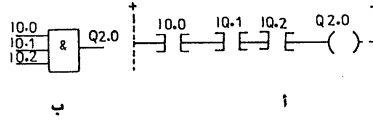
والشكل (١٠-٥) طريقة إدخال برنامج التشغيل في صورة قائمة الجمل STL باستخدام جهاز برمجة يحمل باليد من صناعة شركة Telemecanique.

٤ / ٥ - العمليات الثنائية Binary Logic Operation

وهي العمليات التي كانت تجرى في نظم التحكم بالريلهات الكهرومغناطيسية مثل: بوابة NOT وبوابة YES، وبوابة AND، وبوابة OR، والقلاب R-S (Flip Flop).

١ / ٤ / ٥ - بوابة AND:

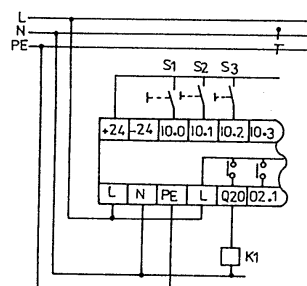
الشكل (١١-٥) يبين الشكل السلمى LAD (الشكل أ) والشكل المنطقى CSF (ب) لبوابة AND بثلاثة مداخل وهي I0.0, I0.1, I0.2 والمخرج Q2.0.



الشكل (١١-٥)

وفيما يلي قائمة الجمل STL:

البيانات	العملية
I0.0	A
I0.1	A
I0.2	A
Q2.0	=



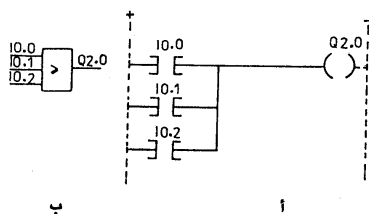
الشكل (١٢-٥)

وبالشكل (١٢-٥) مسخبط
التوصيل مع جهاز PLC باستخدام
ثلاثة أجهزة مداخل وهي S1, S2,
S3 والكونتاكتور K1 كجهاز
مخارج فعند الضغط على
الضواغط S1, S2, S3 في آن
واحد يصل جهد كهربى ومقداره
24V+ إلى المداخل I0.0, I0.1,
I0.2 لجهاز PLC فتنعكس حالة
هذه المداخل فى الشكل السلمى
فتصبح الريش المفتوحة مغلقة فيمر
تيار كهربى من القطب الموجب إلى

القطب السالب فيعمل الريلاى الداخلى Q2.0 لجهاز PLC ويصبح جهد المخرج Q2.0
مساوياً لجهد الوجه L فيكتمل مسار التيار الملف الكونتاكتور K1، ويعمل الكونتاكتور
ولكن بمجرد إزالة الضغط عن أحد الضواغط الثلاثة ينقطع مسار التيار للمخرج Q2.0
وتباعاً يصبح جهد المخرج Q2.0 صفراً وينقطع مسار تيار الكونتاكتور K1.

٥ / ٤ / ٢ - بوابة OR :

الشكل (١٣-٥) يبين الشكل السلمى LAD (الشكل ١) والشكل المنطقى
CSF (الشكل ب) لبوابة OR بثلاثة مداخل وهي : I0.0, I0.1, I0.2 والمخرج Q2.0.

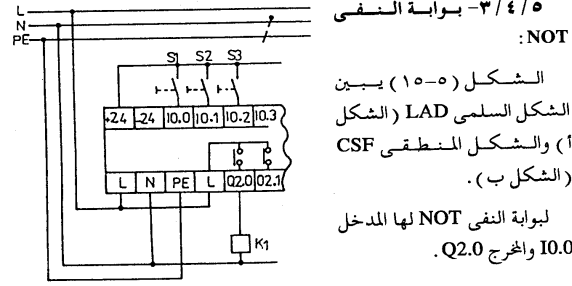


الشكل (١٣-٥)

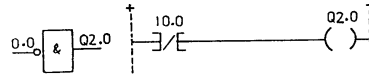
وفيما يلي قائمة الجمل لبوابة OR :

البيانات	العملية
I0.0	0.
I0.1	0.
I0.2	0.
Q2.0	=

وفي مخطط التوصيل مع جهاز PLC نستخدم ثلاثة أجهزة مداخل وهي S1, S2, S3 والكونتاكتور K1 كجهاز مخرج كما هو مبين بالشكل (١٤-٥)، ويكتمل مسار تيار الكونتاكتور K1 عند الضغط على أحد الضواغط S1, S2, S3 على الأقل.



الشكل (١٤-٥)



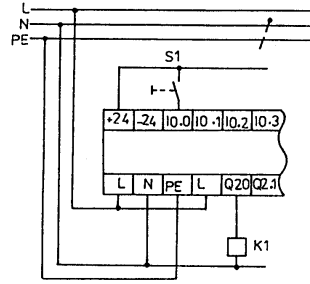
ب

الشكل (١٥-٥)

وفيما يلي قائمة الجمل لبوابة النفي :

البيانات	العملية
I0.0	AN
Q2.0	=

والشكل (١٦-٥) يبين مخطط التوصيل مع جهاز PLC باستخدام الضاغط S1 كمدخل والكونتاكتور K1 كمنخرج.

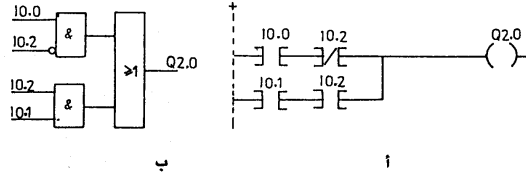


الشكل (١٦-٥)

ويعمل الكونتاكتور K1 بمجرد توصيل التيار الكهربى لجهاز PLC وعمل تشغيل RUN للجهاز . ولكن عند الضغط على الضاغط S1 تصل إشارة عالية للمدخل I0.0 فتتغير حالة المدخل I0.0 فى الشكل السلمى فتفتح الريشة وينقطع مسار تيار المخرج Q2.0 ومن ثم ينقطع التيار الكهربى عن الكونتاكتور K1.

٥ / ٤ - دائرة مركبة من بوابتين AND وبوابة OR :

الشكل (١٧-٥) يبين الشكل السلمى LAD (الشكل ١) والشكل المنطقى CSF (الشكل ب) لدائرة مركبة من بوابتين AND وبوابة OR.



الشكل (١٧-٥)

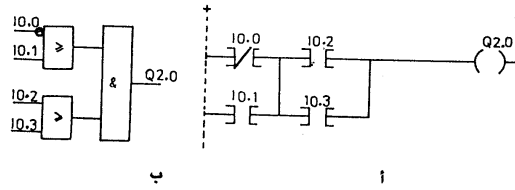
وفيما يلي قائمة الجمل بطريقتين مختلفتين:

البيانات	العملية	البيانات	العملية
I0.0	A	O(A
I0.2	AN	I0.0	AN
	O	I0.2)
I0.1	A	O(A
I0.2	A	I0.1	A
Q2.0	=	I0.2)
		Q2.0	=

ويمكن تنفيذ هذه الدائرة المركبة باستخدام ثلاثة ضواغط S1, S2, S3 والكونتاكتور K1 يتم توصيلهم بجهاز PLC تماماً كما هو مبين بالشكل (٥-١٤) والجدير بالذكر أن حالة المخرج Q2.0 تكون 1 أو عندما تكون حالة كل من I0.1, I0.2 مساوية 1، ويحدث ذلك عند الضغط على الضاغط S1 أو الضواغط S2, S3 أو جميع الضواغط S1, S2, S3.

٥ / ٤ / ٥ - دائرة مركبة تتكون من بوابتين OR وبوابة AND :

الشكل (٥-١٨) يبين الشكل السلمي LAD (الشكل أ) والشكل المنطقي CSF (الشكل ب)، وذلك لدائرة مركبة تتكون من بوابتين OR وبوابة AND.



الشكل (٥-١٨)

وفيما يلي قائمة الجمل:

البيانات	العملية
A(
ON	IO.0
O.	IO.1
)	
A(
O.	IO.2
O.	IO.3
=	Q2.0

ويمكن تنفيذ هذه الدائرة المركبة باستخدام أربعة ضواغط مفتوحة S1, S2, S3،
S4 توصّل بالمدخلات IO.0, IO.1, IO.2, IO.3 والكونتاكتور K1 يوصل بالمخرج Q2.0،
والجدير بالذكر أن حالة المخرج Q2.0 تكون 1 عندما تكون حالة المدخل IO.2
مساوية 1 أو حالة المدخل IO.1, IO.3 مساوية 1، ويحدث ذلك بالضغط على
الضاغط S3 أو الضاغطين S2, S4.

ملاحظة هامة:

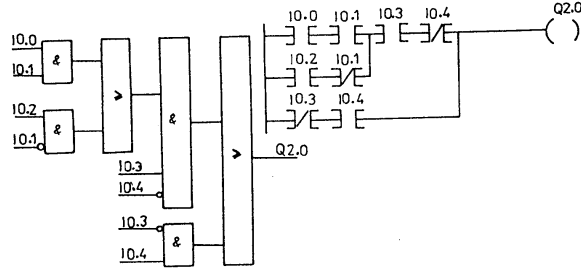
* تستخدم A لعمل AND لما بين القوسين مع ناتج العملية المنطقية السابقة والذي يرمز له RLO.

* تستخدم O لعمل OR لما بين القوسين مع ناتج العملية المنطقية السابقة RLO.

* تستخدم O لعمل OR بين بوابتين AND.

٥ / ٤ / ٦ - دائرة مركبة تتكون من ست بوابات:

الشكل (٥-١٩) يعرض الشكل السلمى LAD (الشكل أ) والشكل المنطقى CSF (الشكل ب) لدائرة مركبة تتكون من أربع بوابات AND وبوابتين OR.



ب

أ

الشكل (٥-١٩)

وفيما يلي قائمة الجمل :

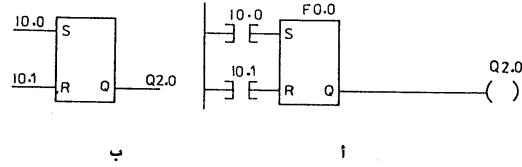
البيانات	العملية	البيانات	العملية
)	O(
I0.3	A	A(
I0.4	AN	A	I0.0
)	A	I0.1
	O(O	
I0.3	AN	A	I0.2
I0.4	A	AN	I0.1
)		

ويمكن تنفيذ هذه الدائرة باستخدام خمس ضواغط بريس مفتوحة وهي S3, S4, S5 موصلة مع المدخل I0.0, I0.1, I0.2, I0.3, I0.4 والكونتاكتور K1 موصلة مع المخرج Q2.0.

ويعمل K1 عند وصول إشارة عالية للمداخل I0.0, I0.1, I0.3 أو المدخل I0.2, I0.3 أو المدخل I0.4.

٥ / ٤ / ٧ - الفلاب RS (RS Flip Flop) :

الشكل (٥-٢٠) يبين الشكل السلمى LAD (الشكل أ)، والشكل المنطقى CSF (الشكل ب) لقلاّب RS بأفضلية للتحرير.



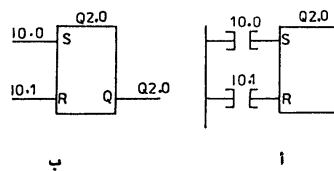
الشكل (٢٠-٥)

وفيما يلي قائمة الجمل STL:

المعاملات	العملية	المعاملات	العملية
F0.0	R	I0.0	A
F0.0	A	F0.0	S
Q2.0	=	I0.1	A

فعند وصول إشارة عالية للمدخل I0.0 تصل إشارة عالية لمدخل الإمساك S للقلاب فتكون حالة الذاكرة الداخلية F0.0 مساوية 1 وتستمر حالة F0.0 مساوية 1 حتى ولو أصبحت حالة المدخل I0.0 مساوية 0، ولكن بمجرد وصول إشارة عالية للمدخل I0.1 تصل إشارة عالية لمدخل التحرير للقلاب فتصبح حالة F0.0 مساوية 0 علماً بأنه عند وصول إشارتين عاليتين للمدخلين I0.0, I0.1 تظل حالة العلم F0.0 مساوية 0 لأن هذا القلاب بأفضلية للتحرير Reset علماً بأن حالة المخرج Q2.0 تكون عالية طالما أن حالة القلاب F0.0 مساوية 1.

والشكل (٢١-٥) يبين صورة أخرى لقلاب R-S ذات الأفضلية للتحرير بدون استخدام وحدة ذاكرة داخلية. ولتنفيذ هذا القلاب يتم توصيل الضاغط S1 مع المدخل I0.0 والضاغط S2 مع المدخل I0.1 والكونتكتور K1 مع المخرج Q2.0.



الشكل (٢١-٥)

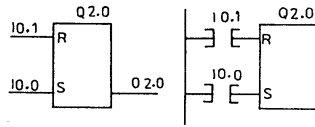
وفيما يلي قائمة الجمل STL :

المعاملات	العملية
I0.0	A
Q2.0	S
I0.1	A
Q2.0	R

فعند الضغط على الضاغطة S1 تصل إشارة عالية للمدخل I0.0 فيحدث إمساكاً للقلاب Q2.0، وتصبح حالته 1 وعند الضغط على الضاغطة S2 تصل إشارة عالية للمدخل I0.1 فيحدث تحريراً للقلاب Q2.0 وتصبح حالته 0 ويعمل الكونتاكتور K1 عندما تكون حالة Q2.0 مساوية 1.

وعند الضغط على الضاغطين S1, S2 في آن واحد تصل إشارتين عاليتين لكل من I0.0, I0.1. ونظراً لأن الأفضلية للتحرير لذلك تظل حالة القلاب Q2.0 مساوية 0.

والشكل (٢٢-٥) يبين الشكل السلمى LAD (الشكل ١) والشكل المنطقي CSF (الشكل ب) لقلاب R-S بأفضلية للإمساك.



ب 1

الشكل (٥-٢٢)

وفيما يلي قائمة الجمل STL:

المعاملات	العملية
I0.1	A
Q2.0	R
I0.0	A
Q2.0	S

ولا تختلف نظرية تشغيل قلاب R-S بأفضلية الإمساك عن قلاب R-S بأفضلية التحرير عدا أنه عند الضغط على الضاغطين S1, S2 تصل إشارتين عاليتين للمدخلين I0.0, I0.1 ففي حالة قلاب R-S بأفضلية للإمساك تصبح حالة القلاب Q2.0 مساوية 1 وبالتالي يعمل K1.

٥ / ٥ - المؤقتات الزمنية Timers:

تعتبر المؤقتات الزمنية هي أحد البلوكات الوظيفية المتاحة في أجهزة PLC.

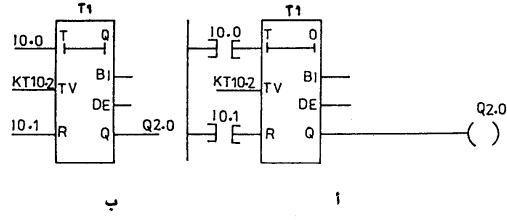
وهناك خمسة أنواع من المؤقتات الزمنية وهي:

- ١- مؤقت زمني يؤخر عند التوصيل ON - delay Timer
- ٢- مؤقت زمني نبضي Pulse Timer
- ٣- مؤقت زمني يؤخر عند الفصل OFF delay Timer
- ٤- مؤقت زمني نبضي ممتد Extended Pulse Timer

٥- مؤقت زمني يؤخر عند التوصيل بامساك Latching on delay Timer

٥ / ٥ / ١- المؤقت الزمني الذي يؤخر عند التوصيل Delay on Timer :

الشكل (٢٣-٥) يعرض الشكل السلمي LA (الشكل ١) والشكل المنطقي CSF لمؤقت زمني يؤخر عند التوصيل له خرج bit .



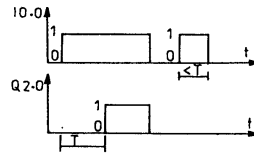
الشكل (٢٣-٥)

وفيما يلي قائمة الجمل STL :

المعاملات	العملية
I0.0	A
KT10.2	L
T1	SD
I0.1	A
T1	R
T1	A
Q2.0	=

والشكل (٢٤-٥) يبين المخطط الزمني للمؤقت الذي يؤخر عند التوصيل . فعندما تصبح حالة المدخل I0.0 عالية لمدة أكبر من زمن التأخير T المعايير عليه

المؤقت فإن خرج المؤقت Q2.0 يصبح عالياً بعد مرور زمن التأخير T، ويظل عالياً طالما أن حالة المدخل I0.0 عالية. وعند وصول إشارة عالية لمدخل التحرير I0.1 تصبح حالة المخرج Q2.0 مساوية 0 فوراً.



الشكل (٢٤-٥)

ويكتب زمن تأخير المؤقت بالصورة KTX.Y، ويمكن تعيين قيمة الزمن من العلاقة

$$T = X \cdot (T_B)$$

ويمكن تعيين زمن الأساس T_B بدلالة Y من الجدول (٢-٥).

الجدول (٢-٥)

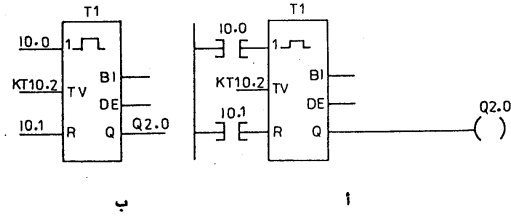
y	0	1	2	3
T_B	0.01S	0.1S	1S	10S

وفي هذه الحالة فإن زمن المؤقت يساوى:

$$T = 10 \times 1S = 10S$$

٥ / ٥ / ٢ - المؤقت الزمني النبضي Pulse Timer :

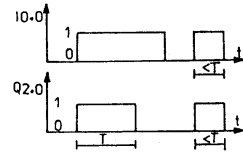
الشكل (٢٥-٥) يعرض الشكل السلمى LAD (الشكل ١) والشكل المنطقى CSF (الشكل ب) لمؤقت زمنى نبضى له خرج خانة واحدة bit.



الشكل (٢٥-٥)

وفيما يلي قائمة الجمل STL:

المعاملات	العملية
I0.0	A
KT10.2	L
T1	SP
I0.1	A
T1	R
T1	A
Q2.0	-



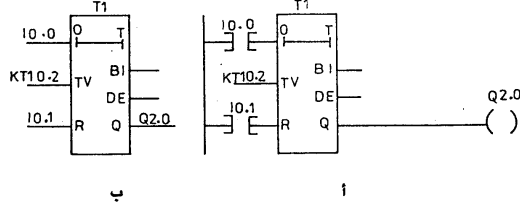
الشكل (٢٦-٥)

وبلاحظ أن قائمة الجمل لا تختلف عن المؤقت الزمني الذي يؤخر عند التوصيل إلا في وظيفة المؤقت SPT1 بدلاً من SDT1. والشكل (٢٦-٥) يبين المخطط الزمني للمؤقت الزمني النبضي فعندما تكون حالة المدخل I0.0 عالية لمدة أكبر من زمن النبضة T المعايير

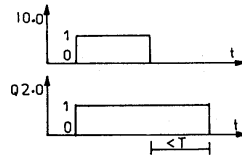
عليه المؤقت فإن خرج المؤقت Q2.0 يصبح عاليًا لمدة زمنية T وعند وصول إشارة عالية لمدخل التحرير IO.1 تصبح حالة المخرج Q2.0 مساوية 0 فوراً.

٣/٥/٥ - المؤقت الزمني الذي يؤخر عند الفصل OFF delay Timer :

الشكل (٢٧-٥) يعرض الشكل السلعي LAD (الشكل أ) والشكل المنطقي CSF (الشكل ب) لمؤقت زمني يؤخر عند الفصل له خرج خانة.



الشكل (٢٧-٥)



الشكل (٢٨-٥)

ولا تختلف قائمة الجمل STL عن قوائم الجمل للمؤقتات السابقة إلا في وظيفة المؤقت والتي تكون SFT1. والشكل (٢٨-٥) يبين المخطط الزمني للمؤقت الذي يؤخر عند الفصل فبمجرد وصول إشارة عالية للمدخل IO.0 تصبح حالة Q2.0 عالية، وعندما تصبح حالة المدخل IO.0 مساوية 0 تظل حالة المخرج Q2.0 عالية لمدة زمنية مقدارها T.

وكذلك عند وصول إشارة عالية لمدخل التحرير IO.1 تصبح حالة المخرج Q2.0 مساوية 0 فوراً.

٥ / ٥ - المؤقت الزمني النبضي الممتد Extended Pulse Timer :

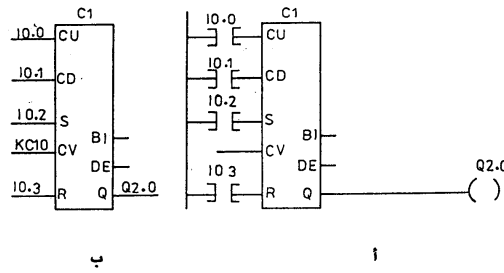
هو حالة خاصة من المؤقت النبضي فعند وصول إشارة عالية لدخل المؤقت I0.0 ولو للحظة تخرج نبضة كاملة من المخرج Q2.0 ، ولا تختلف قائمة الجمل للمؤقت الزمني النبضي الممتد عن العادي إلا في الوظيفة والتي تكون SET1 بدلاً من SPT1 .

٥ / ٥ - المؤقت الزمني الذي يؤخر عند التوصيل بامسك Latching on delay :

هو حالة خاصة من المؤقت الذي يؤخر عند التوصيل فعند وصول إشارة عالية لدخل المؤقت I0.0 ولو للحظة تصبح حالة المخرج Q2.0 عالية بعد تأخير زمني مقداره T ، ولا تختلف قائمة الجمل للمؤقت الزمني الذي يؤخر عند التوصيل بامسك عن العادي إلا في الوظيفة والتي تكون SST1 بدلاً من SDT1 .

٥ / ٦ - العدادات Counters :

الشكل (٥-٢٩) يبين الشكل السلمى LAD (الشكل ١) والشكل المنطقى CSF (الشكل ب) لعداد يمكن تشغيله تصاعدياً من المدخل I0.0 وتنازلياً من المدخل I0.1 ، ويتم تحميله بالعدد 10 من المدخل I0.2 ويتم تحرير من المدخل I0.3 .

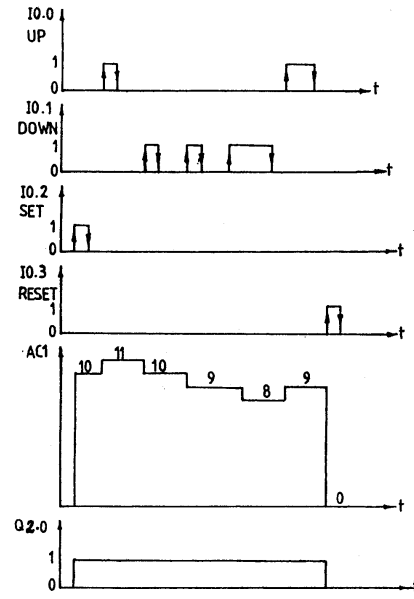


الشكل (٥-٢٩)

وفيما يلي قائمة الجمل STL:

البيانات	العملية
I0.0	A
C1	Cu
I0.1	A
C1	CD
I0.2	A
KC10	L
C1	S
I0.2	A
C1	R
C1	A
Q2.0	=

والشكل (٥-٣٠) يبين المخطط الزمني لهذا العداد ويلاحظ من المخطط الزمني أنه عندما تصل إشارة 1 لمدخل الإمساك I0.1 فإن العدد المحمل به العداد AC1 يصبح مساوياً 10 . وعند وصول إشارة عالية للمدخل التصاعدي I0.0 فإن العدد المحمل به العداد AC1 يزداد بمقدار 1 ويصبح 11 ، وعند وصول إشارة عالية للمدخل التنازلي I0.1 يقل العدد المحمل به العداد ليصبح مساوياً 10 . وعند وصول إشارة ثانية عالية للمدخل I0.1 يصبح العدد المحمل به العداد 9 وعند وصول إشارة ثالثة عالية للمدخل I0.1 يصبح العدد المحمل به العداد 8 . وعند وصول إشارة عالية للمدخل I0.0 يصبح العدد المحمل به العداد 9 . وعند وصول إشارة عالية للمدخل I0.3 يحدث تحرير للعداد أى يصبح العدد المحمل به العداد صفراً علماً بأن مخرج العداد Q2.0 تكون حالته عالية طالما أن العدد المحمل به العداد أكبر من 0 .

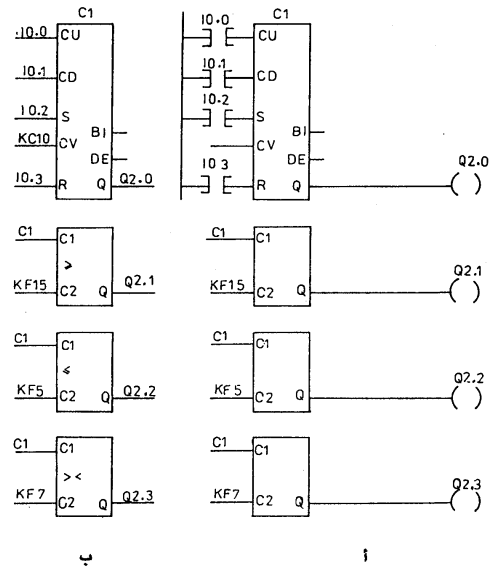


الشكل (٣٠-٥)

٥/٧- عمليات المقارنة Comparing :

يمكن إجراء عمليات مقارنة تساوى أو أكبر من أو أصغر من أو عدم تساوى أو أكبر من أو يساوى أو أصغر من أو يساوى بين أى ثابتين .

والشكل (٣١-٥) يبين الشكل السلبي LAD (الشكل أ) والشكل المنطقي CSF (الشكل ب) لعمليات مقارنة أكبر من أو يساوي \geq أو أصغر من أو يساوي \leq أو عدم تساوي $<>$ بين العدد المحمل به العداد C1 مع ثوابت مختلفة.



الشكل (٣١-٥)

حيث تكون حالة المخرج Q2.0 عالية عندما يكون العداد محملاً بأى عدد، وتكون حالة المخرج Q2.1 عالية عندما يكون العداد محملاً بعدد أكبر من أو يساوي

15، وتكون حالة المخرج Q2.2 عالياً عندما يكون العداد محملاً بعدد أصغر من أو يساوي 5، وتكون حالة المخرج Q2.3 عالية عندما يكون العداد محملاً بعدد لا يساوي 7. ويمكن التحكم في قيمة العدد المحمل به العداد C1 بواسطة التحكم في حالة المداخل I0.0, I0.1, I0.2, I0.3 كما سبق.

وفيما يلي قائمة الجمل STL:

البيانات	العملية	البيانات	العملية
Q2.1	=	I0.0	A
C1	L	C1	CU
KF5	L	I0.1	A
Q2.2	=	I0.2	A
C1	L	KC10	L
KF7	L	C1	S
Q2.3	> < F	I0.3	A
	=	C1	R
		KF15	L
			L
			> = F

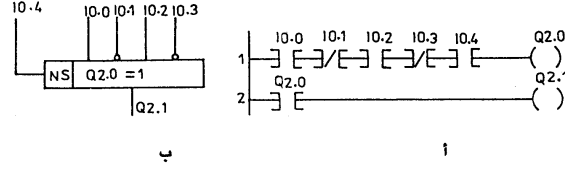
٥ / ٨ - خريطة التشغيل التابعة Grafcet :

تعتبر خريطة التشغيل التابعة Grafcet أحد لغات أجهزة PLC. ولكننا في هذه الفقرة سنتناولها من أجل تسهيل عملية استنتاج الشكل السلمي للعمليات الصناعية التي تتكون من مجموعة من المراحل المتعاقبة.

وتكتب أوامر التشغيل في خريطة التشغيل التتابعي داخل مستطيل ضلعه العلوى والجانبى جهة اليسار تخص المداخل، وضلعه السفلى والجانبى جهة اليمين تخص المخرج، ويكتب داخل المستطيل جهة اليسار نوع الأمر ودخل المستطيل يكتب تفصيل الأمر وفي الفقرات التالية أهم الأوامر المستخدمة في خريطة التشغيل التتابعي.

٥ / ٨ / ١ - بدون تخزين NS :

وينفذ هذا الأمر طالما تحققت الشروط، والشكل (٥-٣٢) يبين مثلاً لهذا الأمر ففى الشكل (١) الشكل السلمى المكافئ، وفى الشكل (ب) شكل الأمر فى خريطة التشغيل التتابعي.

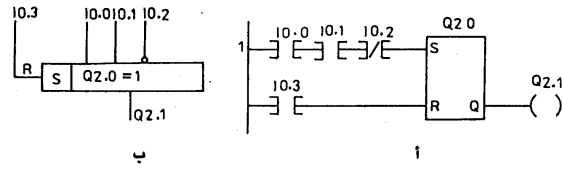


الشكل (٥-٣٢)

والمقصود بتحقيق الشروط هو أن تكون حالة جميع المداخل العادية عالية (1) والمعكوسة منخفضة 0، فعندما تكون حالة المداخل IO.0, IO.2, IO.4 عالية وحالة المداخل IO.1, IO.3 منخفضة يتحقق الأمر فتصبح حالة المخرج Q2.0 مساوية 1 وتباعاً يصبح حالة المخرج Q2.1 مساوية 1 أيضاً، ولكن بمجرد اختلال أحد الشروط السابقة كان يصبح حالة IO.1 تساوى 1 بدلاً من 0 مثلاً يتوقف تنفيذ الأمر أى تصبح حالة Q2.0 مساوية 0 وتباعاً تصبح حالة Q2.1 مساوية 0.

٥ / ٨ / ٢ - بتخزين (S) :

وينفذ هذا الأمر طالما تحققت الشروط ولو للحظة ويتوقف تنفيذ هذا الأمر عند وصول إشارة عالية لمدخل التحرير R. والشكل (٥-٣٣) يبين مثلاً لهذا الأمر ففى الشكل (١) الشكل السلمى المكافئ لأمر تخزين المبين بالشكل (ب).

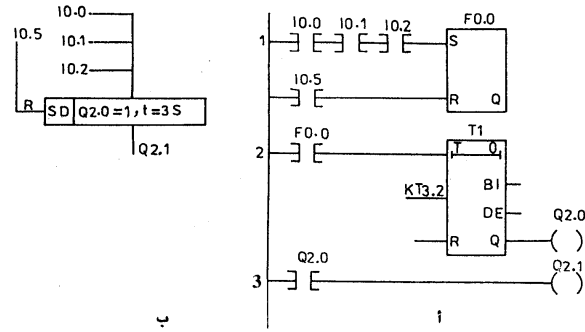


الشكل (٣٣-٥)

فعندما تكون حالة المداخل $I0.0, I0.1$ عالية (1) وحالة المداخل $I0.2, I0.3$ منخفضة تصبح حالة المخرج $Q2.0$ مساوية 1. وتباعاً تصبح حالة المخرج $Q2.1$ عاليًا أيضاً (1). وعندما تصل إشارة عالية لمدخل التحرير $I0.3$ تصبح حالة المخرج $Q2.0$ صفراً، وتباعاً تصبح حالة المخرج $Q2.1$ صفراً.

٥ / ٨ / ٣ - بتخزين وبتأخير زمني (SD):

وينفذ هذا الأمر طالما تحققت شروط التشغيل (المداخل) ولو للحظة وذلك بعد تأخير زمني مقداره T ويتوقف تنفيذ الأمر عند وصول إشارة عالية لمدخل التحرير والشكل (٣٤-٥) يعرض مثلاً لهذا الأمر ففي الشكل (1) الشكل السلمى المكافئ لأمر تخزين وبتأخير زمني المبين بالشكل (ب).

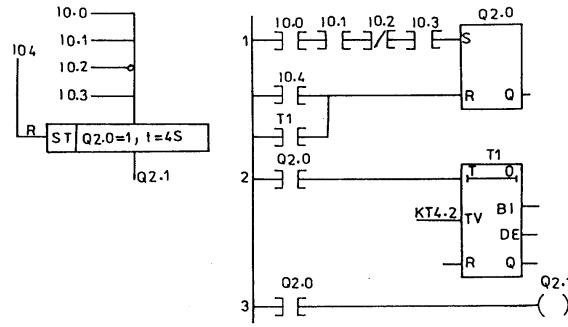


الشكل (٣٤-٥)

فعندما تكون حالة المدخلات $I0.0, I0.1, I0.2$ عالية (1)، وحالة المدخل $I0.3$ منخفضة (0) يتحقق هذا الأمر. وبعد تأخير ثلاث ثوان تصبح حالة المخرج $Q2.0$ عالية (1) وتبعا تصبح حالة المخرج $Q2.1$ عالية أيضا وعند وصول إشارة عالية للمدخل $I0.3$ يتوقف تنفيذ هذا الأمر، وتصبح حالة $Q2.0$ منخفضة (0) وتبعا تصبح حالة $Q2.1$ منخفضة أيضا.

٥ / ٨ - بتخزين لمدة زمنية محددة ST:

وينفذ هذا الأمر طالما تحققت شروط التشغيل (المدخل) ولو للحظة ويستمر تنفيذ الأمر مدة زمنية T أو لحين وصول إشارة تحرير أيهما أسرع. والشكل (٥-٣٥) يعرض مثالا لهذا الأمر ففي الشكل (أ) الشكل السلمى المكافئ لأمر تخزين لمدة زمنية محددة T والمبين بالشكل (ب).



ب

أ

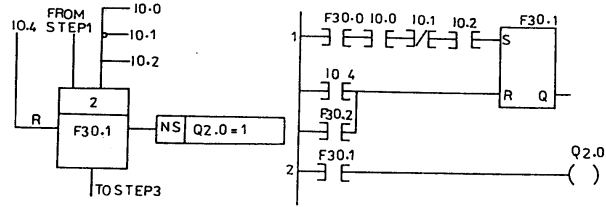
الشكل (٥-٣٥)

فإذا كانت حالة المدخلات $I0.0, I0.1, I0.3$ عالية (1) وحالة المدخلات $I0.3, I0.4$ منخفضة (0) تصبح حالة المخرج $Q2.0$ عالية (1) لمدة زمنية مقدارها 4 ثوان. وبالمثل

يصبح حالة المخرج Q2.1 عالية (1) لمدة زمنية مقدارها 4 ثوان . أما في حالة وصول إشارة عالية لمدخل التحرير I0.4 تصبح حالة المخرج Q2.1, Q2.0 منخفضة (0).

٥ / ٨ / ٥ - الخطوة Step :

تتكون العمليات الصناعية المتتالية من مجموعة من المراحل بحيث لا تبدأ مرحلة إلا بعد تحقق شروط التشغيل لها ومن بين هذه الشروط عمل المرحلة السابقة أي الخطوة السابقة والشكل (٥-٣٦) يبين مثلاً لهذا الأمر ففى الشكل (أ) الشكل السلمى المكافئ للخطوة الثانية لأحد العمليات الصناعية.



ب

أ

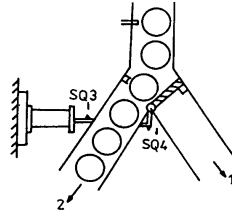
الشكل (٥-٣٦)

فإذا كانت حالة المداخل I0.2, I0.0 عالية (1) وحالة المداخل I0.1, I0.4 منخفضة (0) مع بدء الخطوة السابقة أى حالة F30.0 عالية (1) فتصبح حالة (F30.1) عالية (1) وتباعاً يعمل المخرج Q2.0 أى تصبح حالته مرتفعة (1) وعند عمل الخطوة التالية أى عمل F30.2 تتوقف الخطوة الثانية F30.1، وتصبح حالة Q2.0 مساوية (0) وذلك لأن الأمر المستخدم بدون تخزين (NS).

الباب السادس
تطبيقات على التحكم الإلكترونيوماتيكي
باستخدام PLC

تطبيقات على التحكم الإلكترونيوماتيكي باستخدام PLC

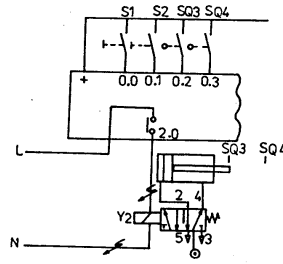
٦ / ١- التمرين الأول:



الشكل (٦-١) يعرض المخطط التقني لوحدة توزيع الكريات المنتجة في أحد مصانع كراسي المحور الكروية Ball bearings، وتقوم هذه الوحدة بالتحكم في توزيع الكريات المنتجة على المسارين 1, 2 بواسطة بوابة تعمل باسطوانة هوائية.

والشكل (٦-٢) يبين مخطط توصيل جهاز PLC من النوع المتكامل والدائرة الهوائية باستخدام أسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف وياى.

حيث يستخدم الضاغط S1 في اختيار المسار الأول ويستخدم الضاغط S2 في اختيار المسار الثاني.



الشكل (٦-٢)

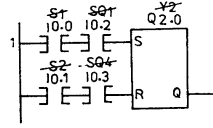
وفيما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ضاغط اختيار المسار الأول (NO)
S2	I0.1	ضاغط اختيار المسار الثاني (NO)
SQ3	I0.2	مفتاح نهاية مشوار العودة (NO)
SQ4	I0.3	مفتاح نهاية مشوار الذهاب (NO)
Y2	Q2.0	ملف الصمام

وفي قائمة التخصيص يخصص مدخل لكل ضاغط أو مفتاح مع تحديد نوع ريشة الضاغط أو المفتاح مفتوح أو مغلق ويخصص مخرج واحد من جهاز PLC لكل ملف صمام أو كونتاكتور أو لمبة بيان.

والشكل (٣-٦) يبين الشكل السلمى باستخدام صمام 5/2 بملف ويأى.

نظرية التشغيل:



الشكل (٣-٦)

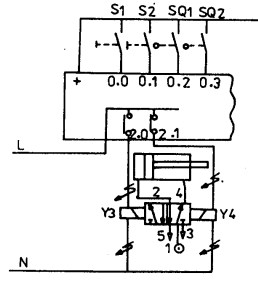
عند الضغط على ضاغط التشغيل S1 تصل إشارة عالية للمدخل I0.0 فتغلق الريشة السلمى وعندما تكون الأسطوانة متراجعة فإن الكامرة المثبتة فى نهاية عمود الأسطوانة تضغط على المفتاح SQ3 فتغلق ريشته

وتصل إشارة عالية للمدخل I0.2، وتغلق الريشة I0.2 فى الشكل السلمى ويكتمل مسار الإمساك للقلاب Q2.0 فيحدث إمساك له وتصبح حالة المخرج Q2.0 عالية (1) ويصل جهد كهربى للملف Y2 فيتغير وضع التشغيل للصمام وتتقدم الأسطوانة للامام وتنتقل البوابة لتغلق المسار 2 فتتم الكريات فى المسار الأول، وعند الضغط

على ضاغط التشغيل S2 تصل إشارة عالية للمدخل I0.1 فتغلق الريشة I0.1 في الشكل السلمي، وعندما تكون الأسطوانة متقدمة تضغط الكامة المثبتة على عمود الأسطوانة على مفتاح نهاية المشوار SQ4 فتصل إشارة عالية للمدخل I0.3 ومن ثم تغلق الريشة I0.3 فيكتمل مسار التحرير R للقلاب Q2.0 وبالتالي تصبح حالة

المخرج Q2.0 صفراً وينقطع التيار

الكهربي عن الملف Y2 فيعود الصمام لوضعه الأيمن وتراجع الأسطوانة فيغلق المسار الأول ويفتح المسار الثاني.



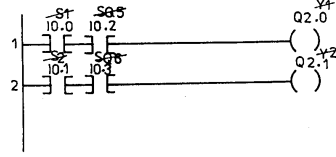
الشكل (٤-٦)

والشكل (٤-٦) يبين مخطط توصيل جهاز PLC من النوع المتكامل والدائرة الهوائية باستخدام أسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملفين حيث يستخدم الضاغط S1 في اختيار المسار الأول ويستخدم الضاغط S2 لاختيار المسار الثاني.

وفما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من ضاغط المسار الأول
S2	I0.1	ريشة مفتوحة من ضاغط المسار الثاني
SQ5	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار العودة
SQ6	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار الذهاب
Y3	Q2.0	ملف التقدم للصمام
Y4	Q2.1	ملف التراجع للصمام

والشكل (٥-٦) يبين الشكل السلمى باستخدام صمام 5/2 بملفين.



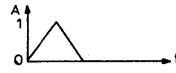
الشكل (٥-٦)

نظرية التشغيل:

عند الضغط على ضاغط التشغيل S1 تصل إشارة عالية للمدخل IO.0 فتغلق الريشة IO.0 فى الشكل السلمى وعندما تكون الاسطوانة متراجعة فإن الطاقة المثبتة على نهاية عمود الاسطوانة يضغط على مفتاح نهاية المشوار SQS فتغلق ريشته، وتصل إشارة عالية للمدخل IO.2 فتغلق الريشة IO.2 فى الشكل السلمى، ويكتمل مسار تيار المخرج Q2.0 ومن ثم تصبح حالة Q2.0 عالية، ويتغير وضع تشغيل الصمام فتتقدم الاسطوانة للأمام وتنقل البوابة لتغلق المسار الثانى وتفتح المسار الاول.

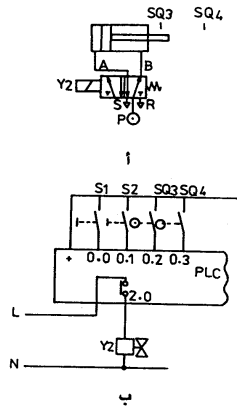
وعند الضغط على ضاغط التشغيل S2 تصل إشارة عالية للمدخل IO.1 فتغلق الريشة IO.1 فى الشكل السلمى، وعندما تكون الاسطوانة متقدمة فإن الطاقة المثبتة على عمود الاسطوانة يضغط على مفتاح نهاية المشوار SQ6 فتغلق ريشته، وتصل إشارة عالية للمدخل IO.2 فتغلق الريشة IO.2 فى الشكل السلمى فيكتمل مسار تيار المخرج Q2.0 وتصل إشارة عالية للمخرج Q2.0. ومن ثم يصل جهد كهربى للملف Y2 ويعود الصمام لوضع التشغيل الأيمن فتتراجع الاسطوانة ومن ثم يغلق المسار الاول ويفتح المسار الثانى.

٦ / ٢- التمرين الثانى:



الشكل (٦-٦)

الشكل (٦-٦) يبين مخطط الإزاحة لاسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف ويأى فعند



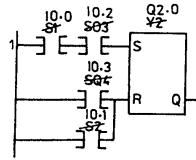
الضغط على ضاغط التشغيل S1 تتقدم الأسطوانة للأمام وبمجرد وصولها إلى نهاية مشوار الذهاب تتراجع الأسطوانة تلقائياً.

والشكل (٧-٦) يبين الدائرة الهوائية باستخدام أسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف ويأى (الشكل أ) ومخطط التوصيل مع جهاز PLC (الشكل ب).

الشكل (٧-٦)

وفيما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I0.1	ريشة مفتوحة من ضاغط الإيقاف
SQ5	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار العودة
SQ4	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار الذهاب
Y1	Q2.0	ملف الصمام



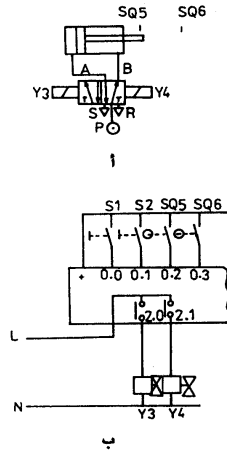
والشكل (٨-٦) يبين الشكل السلسلي باستخدام صمام 5/2 بملف ويأى.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على ضاغط التشغيل S1 تصل إشارة

الشكل (٨-٦)

عالية للمدخل I0.0 فتغلق الريشة I0.0 في الشكل السلمي، وعندما تكون الاسطوانة متراجعة تغلق الريشة المفتوحة لمفتاح نهاية المشوار SQ3 فتصل إشارة عالية للمدخل I0.2 فتغلق الريشة I0.2 بالشكل السلمي ويكتمل مسار الإمساك للقلاب Q2.0 وتصبح حالته عالية، ومن ثم يصل جهد كهربى للملف Y2 ويتغير وضع التشغيل



الشكل (٩-٦)

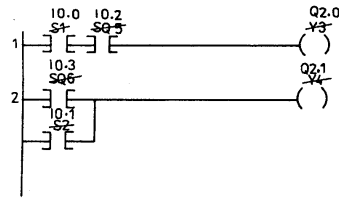
للمصمام للوضع الأيسر وتتقدم الاسطوانة للأمام، وعند وصول الاسطوانة لنهاية مشوار الذهاب تضغط الكامرة على مفتاح نهاية المشوار SQ4 فتصل إشارة عالية للمدخل I0.3 ومن ثم يكتمل مسار تيار التحرير للقلاب Q2.0 وتصبح حالته 0 وينقطع التيار الكهربى عن الملف Y2 ويعود الصمام لوضع التشغيل الأيمن وتراجع الاسطوانة للخلف.

والشكل (٩-٦) يبين الدائرة الهوائية باستخدام اسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملفين (الشكل ١) ومخطط التوصيل مع جهاز PLC (الشكل ب).

وفيما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I0.1	ريشة مغلقة من ضاغط الإيقاف
SQ5	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار العودة
SQ6	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار الذهاب
Y3	Q2.0	ملف الذهاب للمصمام
Y4	Q2.1	ملف العودة للمصمام

والشكل (١٠-٦) يبين الشكل السلمى عند استخدام صمام 5/2 بملفين.

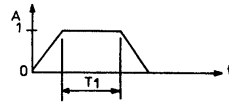


الشكل (١٠-٦)

نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S1 تصل إشارة عالية للمدخل I0.0 فتغلق الريشة I0.0 فى الشكل السلمى، وعندما تكون الأسطوانة متراجعة تغلق الريشة SQ5 فتصل إشارة عالية للمدخل I0.2 وتغلق الريشة I0.2 فى الشكل السلمى ويكتمل مسار تيار Q2.0 وتصبح حالته عالية 1 ويصل جهد للملف Y3، وتتقدم الأسطوانة للأمام، وعند وصول الكامنة المثبتة فى نهاية عمود الأسطوانة لمفتاح نهاية مشوار الذهاب SQ5 تغلق ريشته فتصل إشارة عالية للمدخل I0.3 ويكتمل مسار تيار المخرج Q2.1، وتصبح حالته عالية 1 ويصل جهد كهربي للملف Y4 وتراجع الأسطوانة للخلف.

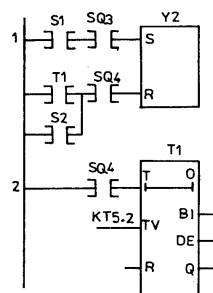
٦ / ٣ - التمرين الثالث :



الشكل (١١-٦)

الشكل (١١-٦) يبين مخطط الإزاحة لاسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف وبأى فعند الضغط على ضاغط التشغيل تتقدم الأسطوانة للأمام وتظل متقدمة لمدة زمنية مقدارها

ولا تختلف الدائرة الهوائية ومخطط
التوصيل مع جهاز PLC عن المبين بالشكل
(٧-٦).



والشكل (٦-١٢) يبين الشكل السلمي باستخدام صمام $5/2$ بملف ويأي مع استبدال معاملات المداخل والمخارج برموزها وذلك لتسهيل عملية الفهم.

الشكل (٦-١٢)

وفيما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I0.1	ريشة مغلقة من ضاغط الإيقاف
SQ5	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار العودة
SQ4	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار الذهاب
Y2	Q2.0	ملف الصمام

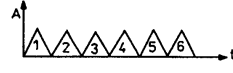
نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S1 تغلق الريشة S1 في الشكل السلمي، وعندما تكون الاسطوانة متراجعة تغلق الريشة SQ3 في الشكل السلمي فيكتمل مسار إمساك Y2 ويتغير وضع تشغيل الصمام للوضع الأيسر، وتقدم الاسطوانة وصولاً لمتاح نهاية المشوار SQ4 فتغلق ريشته ويكتمل مسار تيار الوقت T1. وبعد انتهاء

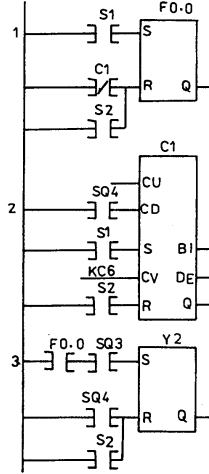
خمس ثوان يقوم المؤقت بغلق ريشته المفتوحة فيكتمل مسار تيار التحرير للقلاب Y2 وتصبح حالته 0 وينقطع التيار الكهربى عن الملف Y2 ويعود الصمام لوضعه الايمن وتراجع الاسطوانة للخلف .

علمًا بأنه يمكن إرجاع الاسطوانة للخلف بواسطة الضاغط S2 .

٦ / ٤ - التمرين الرابع :



الشكل (٦-١٣)



الشكل (٦-١٤)

الشكل (٦-١٣) يبين مخطط الإزاحة لاسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف وياى فعند الضغط على ضاغط التشغيل تتحرك الاسطوانة للأمام والخلف حركة ترددية وعندما يكون عدد النبضات التى تعملها الاسطوانة 6 تتوقف الاسطوانة تلقائياً . ويمكن إيقاف الاسطوانة فى أى لحظة بواسطة الضاغط S2 ولا تختلف الدائرة الهوائية ومخطط التوصيل مع جهاز PLC عن المبين بالشكل (٦-٧) . والشكل (٦-١٤) يبين الشكل السلمى باستخدام صمام 5/2 بملف وياى مع استبدال معاملات المداخل والمخارج برموزها وذلك من أجل تسهيل عملية فهم الشكل السلمى .

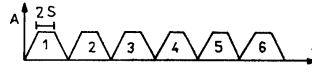
وفيما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I0.1	ريشة مغلقة من ضاغط الإيقاف
SQ3	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار العودة
SQ4	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار الذهاب
Y2	Q2.0	ملف الصمام

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يحدث إمسك للعداد C1 بالعدد 6 فيفتح العداد C1 ريشته المغلقة الموصلة بمدخل تحرير علم التشغيل F0.0 ويحدث إمسك للقلاب F0.0، وعندما تكون الأسطوانة متراجعة للخلف تغلق ريشة SQ3. وبالتالي يكتمل مسار الإمسك للقلاب Y2 فتتقدم الأسطوانة للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ4 فيغلق ريشته فتصل إشارة عالية لمدخل العد التنازلي للعداد ويقل العدد المحمل به العداد بواحد ليصبح 5 وفي نفس الوقت يحدث تحرير للقلاب Y2، وتراجع الأسطوانة للخلف ويتكرر ذلك ست مرات بعدها يصبح العدد المحمل به العداد صفراً فتعود ريشة العداد المغلقة الموصلة مع مدخل تحرير علم التشغيل F0.0 لوضعها الطبيعي وتصبح حالته صفراً وتتوقف العملية.

٦ / ٥ - التمرين الخامس:

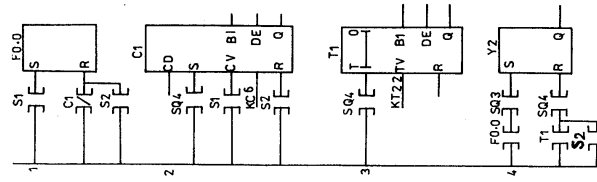


الشكل (٦-١٥) يبين مخطط الإزاحة لأسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف ويأى. فعند الضغط على ضاغط التشغيل تتحرك الأسطوانة

الشكل (٦-١٥)

حركة ترددية للأمام والخلف مع بقاء الأسطوانة متقدمة في كل نبضة ثانيتان قبل الرجوع. ويمكن إيقاف الأسطوانة في أى لحظة بواسطة الضاغط S2 ولا تختلف الدائرة

الهوائية ومخطط توصيل جهاز PLC عن المبين بالشكل (٧-٦) والشكل (١٦-٦) يبين الشكل السلمي مع استبدال معاملات المداخل والمخارج برموزها، وذلك من أجل تسهيل عملية فهم الشكل السلمي.



الشكل (١٦-٦)

وفيما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I0.1	ريشة مفتوحة من ضاغط الإيقاف
SQ3	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار العودة
SQ4	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار الذهاب
Y2	Q2.0	ملف الصمام

نظرية التشغيل:

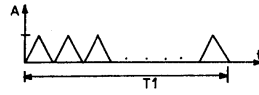
عند الضغط على الضاغط S1 يحدث إمساك للعداد C1 بالعدد 6 فيفتح العداد ريشتة المفتوحة الموصلة بمدخل تحرير F0.0 فيحدث إمساك لعلم التشغيل F0.0

وعندما تكون الأسطوانة متراجعة للخلف تغلق ريشة SQ3 وبالتالي يكتمل مسار الإمساك للقلاب Y2 فتتقدم الأسطوانة للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ4 فيغلق ريشته فتصل إشارة عالية لمدخل العد التنازلي للعداد ويقل العدد المحمل به العدد بواحد ليصبح 5. وكذلك يكتمل مسار تيار المؤقت T1 وبعد انتهاء ثانيتين يغلق المؤقت T1 ريشته المفتوحة الموجودة في مسار تحرير Y2 فيكتمل مسار تحرير Y2 وتراجع الأسطوانة للخلف ويتكرر ذلك ست مرات بعدها يصبح العدد المحمل به العدد صفراً فتعود ريشة العداد المغلقة الموصلة مع مدخل تحرير علم التشغيل F0.0 لوضعها الطبيعي وتصبح حالة العلم F0.0 صفراً وتتوقف العملية.

علماً بأنه يمكن إيقاف الأسطوانة في أى لحظة بواسطة الضاغطة S2 والذي يعمل على تحرير كل من F0.0, Y2, C1.

٦ / ٦- التمرين السادس :

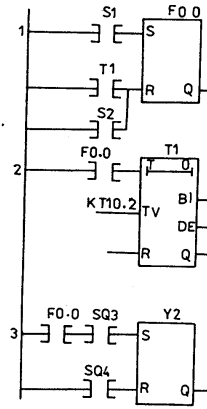
الشكل (٦-١٧) يبين مخطط الإزاحة لأسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف وياى.



الشكل (٦-١٧)

فعند الضغط على ضاغطة التشغيل تتحرك الأسطوانة حركة ترددية للأمام والخلف خلال زمن مقداره t_1 وليكن 10 ثوان. ويمكن إيقاف الأسطوانة في أى لحظة قبل انتهاء الزمن t_1 بواسطة الضاغطة S2.

ولا تختلف الدائرة الهوائية ومخطط التوصيل مع جهاز PLC عن المبين بالشكل (٦-٧)، والشكل (٦-١٨) يبين الشكل السلمى باستخدام صمام 5/2 بملف وياى مع استبدال معاملات المداخل والخارج برموزها وذلك لتسهيل عملية الفهم.



الشكل (٦-١٨)

وفيما يلي قائمة التخصيص:

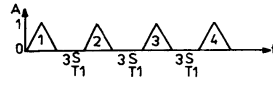
الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I0.1	ريشة مفتوحة من ضاغط الإيقاف
SQ3	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار العودة
SQ4	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار الذهاب
Y1	Q2.0	ملف الصمام

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يحدث إمساك لعلم التشغيل F0.0 وتصبح حالته

عالية (1) فيكتمل مسار تيار المؤقت T1 وعندما تكون الأسطوانة متراجعة للخلف تغلق ريشة المفتاح SQ3 ويكتمل مسار الإمساك للملف Y2 وتتقدم الأسطوانة للأمام وعند وصولها لمفتاح نهاية مشوار الذهاب تغلق ريشة المفتاح SQ4 ويكتمل مسار التحرير للملف Y2، وتراجع الأسطوانة للخلف وتظل الأسطوانة تتقدم وتراجع لمدة عشر ثوانٍ بعدها يقوم المؤقت T1 بعكس حالة ريشة فتغلق الريشة T1 الموصلة بمدخل تحرير F0.0 وتصبح حالته صفراً وتتوقف الأسطوانة.

٦/٧- التمرين السابع:



الشكل (٦-١٩)

الشكل (٦-١٩) يبين

مخطط الإزاحة لأسطوانة ثنائية

الفعلة تعمل بصمام 5/2 بملف

ويأى. فعند الضغط على ضاغط

التشغيل تتحرك الأسطوانة للأمام

والخلف أربع مرات مع بقاء

الأسطوانة متراجعة للخلف في كل مرة ثلاث ثوانٍ. ويمكن إيقاف الأسطوانة في أى لحظة بالضغط على الضاغط S2.

ولا تختلف الدائرة الهوائية ومخطط التوصيل مع جهاز PLC عن المبين بالشكل

(٦-٧)، والشكل (٦-٢٠) يبين الشكل السلمى باستخدام صمام 5/2 بملف ويأى

مع استبدال معاملات المداخل والمخارج برموزها، وذلك لتسهيل عملية الفهم ولا

تختلف قائمة التخصيص عن التمرين السابق.

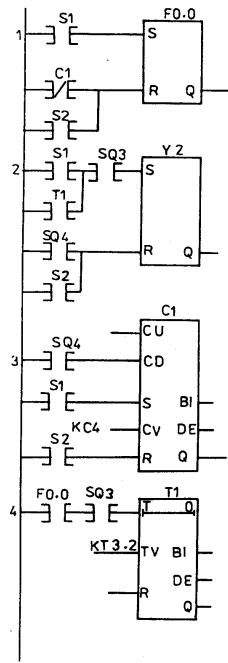
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يحدث إمساك للعداد C1 بالعدد 4 فيفتح العداد

C1 ريشته المغلقة الموصلة مع مدخل التحرير R للعلم F0.0 وتباعداً يحدث إمساك

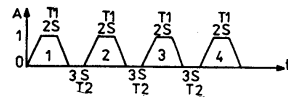
لهذا العلم، وعندما تكون الأسطوانة متراجعة للخلف تغلق ريشة المفتاح SQ3

ويكتمل مسار الإمساك للمخرج Y2، وتتقدم الأسطوانة للأمام وصولاً لمفتاح نهاية



الشكل (٢٠-٦)

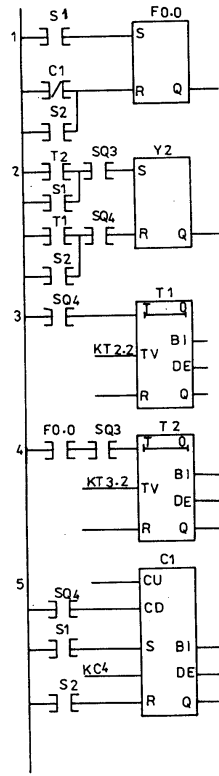
٦ / ٨ - التمرين الثامن :



الشكل (٢١-٦)

المشوار SQ4 فيغلق ريشته ويكتمل مسار تحرير المخرج Y2، وتراجع الاسطوانة للخلف وفي نفس الوقت تصل إشارة عالية لمدخل العد التنازلي للعداد فيقل العدد المحمل به العداد بمقدار 1 ليصبح 3، ويكتمل مسار المؤقت T1 وبعد مرور ثلاث ثوان يغلق المؤقت ريشته المفتوحة الموصلة مع مدخل إمساك المخرج Y2، ويكتمل مسار الإمساك وتصبح حالة Y2 عالية وتتقدم الاسطوانة للأمام وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ4 فيغلق ريشته ويكتمل مسار تحرير المخرج Y2 وتراجع الاسطوانة للخلف وفي نفس الوقت تصل إشارة عالية لمدخل العد التنازلي للعداد فيقل العدد المحمل به العداد بمقدار 1 ليصبح 2 وهكذا حتى يصبح العدد المحمل به العداد مساوياً 0 فتتوقف الاسطوانة وهي متراجعة للخلف.

الشكل (٢١-٦) يبين مخطط الإزاحة لاسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف وياى . فعند الضغط على ضاغط



الشكل (٢٢-٦)

التشغيل تتحرك الاسطوانة للأمام والخلف كما هو مبين بمخطط الإزاحة. ويمكن إيقاف الاسطوانة في أى لحظة بالضغط على ضاغط الإيقاف.

ولا تختلف الدائرة الهوائية ومخطط التوصيل مع جهاز PLC عن المبين بالشكل (٧-٦). والشكل (٢٢-٦) يبين الشكل السلمى باستخدام صمام 5/2 بملف ويأى مع استبدال معاملات المدخل والمخرج برموزها وذلك لتسهيل عملية الفهم ولا تختلف قائمة التخصيص عن التمرين السابق.

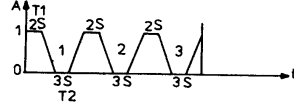
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار إمسك العداد C1 فيحمل العداد بالعدد 4 ويفتح العداد ريشته المغلقة الموصلة مع مدخل تحرير العلم F0.0 ومن ثم يحدث إمسك لعلم التشغيل F0.0 وتصبح حالته 1 وأيضاً يكتمل مسار إمسك المخرج Y2 وتتقدم الاسطوانة للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ4 فيكتمل مسار تيار المؤقت T1 وكذلك تصل إشارة عالية لمدخل العد تنازلى للعداد C1 ويقل العدد المحمل به العداد بمقدار 1 ليصبح 3

وبعد انتهاء ثانيتين يغلق المؤقت T1 ريشته المفتوحة الموصلة مع Y2 فيكتمل مسار تيار المؤقت T2 وبعد انتهاء ثلاث ثوان يغلق المؤقت T2 ريشته المفتوحة الموصلة مع مدخل إمسك Y2، ويكتمل مسار إمسك Y2 وتتقدم الاسطوانة للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ4 ويتكرر ما سبق إلي أن يصبح العدد المحمل به العداد صفراً فتتوقف الاسطوانة.

ويمكن إيقاف الاسطوانة في أى لحظة بواسطة الضاغطة S2 والذي يعمل على تحرير كل من F0.0, Y2, C1.

٦ / ٩- التمرين التاسع:



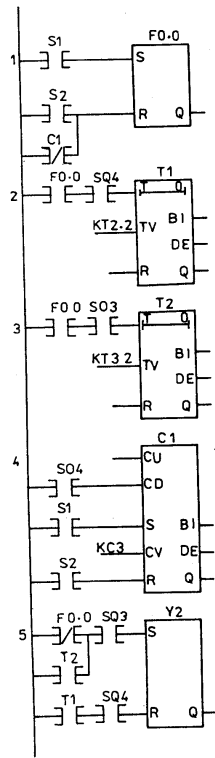
الشكل (٦-٢٣)

الشكل (٦-٢٣) يبين مخطط الإزاحة لاسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف ويأى فعند الضغط على ضاغطة التشغيل تتحرك الاسطوانة للأمام والخلف كما هو مبين بمخطط

الإزاحة ويمكن إيقاف الاسطوانة في أى لحظة بالضغط على ضاغطة الإيقاف S2. ولا تختلف الدائرة الهوائية ومخطط التوصيل مع جهاز PLC عن المبين بالشكل (٦-٧)، والشكل (٦-٢٤) يبين الشكل السلمى باستخدام صمام 5/2 بملف ويأى مع استبدال معاملات المداخل والمخارج برموزها، وذلك لتسهيل عملية الفهم ولا تختلف قائمة التخصيص عن التمارين السابقة.

نظرية التشغيل:

بمجرد توصيل التيار الكهربى لجهاز PLC يكتمل مسار تيار مدخل الإمسك للمخرج Y2 فتتقدم الاسطوانة للأمام وعند الضغط على الضاغطة S1 يحدث إمسك للعداد C1 بالعدد 3 ويحدث إمسك لعلم التشغيل F0.0 ويكتمل مسار تيار المؤقت T1 وبعد ثانيتين يقوم المؤقت بغلق ريشته المفتوحة فيكتمل مسار تحرير Y2 وتراجع



الشكل (٢٤-٦)

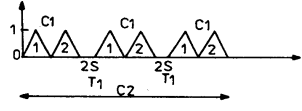
الاسطوانة للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ3 فيكتمل مسار تيار المؤقت T2 وبعد مرور ثلاث ثوان تغلق ريشة T2 فيكتمل مسار إمساك Y2 وتتقدم الاسطوانة للأمام وصولاً للمفتاح SQ4 فتصل إشارة عالية لمدخل العد التنازلي للعداد C1 ويقل العدد المحمل به العداد بمقدار واحد ليصبح 2 وكذلك يكتمل مسار تيار المؤقت T1 ويتكرر ما سبق إلى أن يصبح العدد المحمل به العداد مساوياً صفرًا. فتتوقف الاسطوانة وهي متقدمة للأمام. ويمكن إيقاف الاسطوانة في أي لحظة أثناء تشغيلها لتظل متقدمة للأمام بواسطة الضاغط S2 والذي يعمل على تحرير F0.0, C1.

٦ / ١٠ - التمرين العاشر :

الشكل (٢٥-٦) يبين مخطط الإزاحة لاسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف ويأى.

ولا تختلف الدائرة الهوائية ومخطط التوصيل مع جهاز PLC عن المبين بالشكل (٢٦-٦). والشكل (٢٦-٦) يبين الشكل السلمى باستخدام صمام 5/2 بملف ويأى مع استبدال معاملات

المدخل والمخرج برمزها وذلك
لتسهيل عملية الفهم. ولا
تختلف قائمة التخصيص عن
التمرين السابق.



الشكل (٦-٢٥)

نظرية التشغيل:

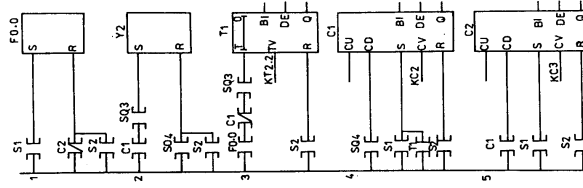
عند الضغط على الضاغط S1

يكتمل مسار إمساك العداد C1

فيحمل العداد C1 بالعدد 2. وكذلك يكتمل مسار إمساك العداد C2 فيحمل
العداد C2 بالعدد 3. وكذلك يكتمل مسار إمساك علم التشغيل F0.0 وتصبح
حالته 1.

وحيث إن العداد C1 محمل بالعدد 2 لذلك فإنه يغلق ريشته المفتوحة C1
ويكتمل مسار تيار مدخل إمساك المخرج Y2، وتتقدم الأسطوانة للأمام وصولاً
للمفتاح SQ4 فتصل إشارة عالية لمدخل العد التنازلي للعداد C1 فيصبح العد
الحمل به العدد 1، وكذلك يكتمل مسار تحرير المخرج Y2 وتراجع الأسطوانة
للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ3 فيكتمل مسار إمساك Y2، ويتقدم
الأسطوانة للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ4 فتصل إشارة عالية لمدخل العد
التنازلي للعداد C1 فيصبح العد الحمل به العداد 0، وكذلك يكتمل مسار تحرير
المخرج Y2 وتراجع الأسطوانة للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ3 فيكتمل
مسار تيار المؤقت T1 وبعد مرور ثانيتين يغلق المؤقت ريشته المفتوحة فيحمل العداد
C1 بالعدد 2 وتبعاً تصل نبضة عالية لمدخل العد التنازلي للعداد C2، ويقل العد
الحمل به العدد 1 ليصبح 2 وتكرر دورة التشغيل ثلاث مرات حتى يصبح العد
الحمل به العدد C2 صفراً فيتوقف الأسطوانة في وضع التراجع.

ويمكن إيقاف الأسطوانة في وضع التراجع في أي لحظة بواسطة الضاغط S2
والذي يعمل تحريراً لكل من C2, C1, T1, Y2, F0.0.



الشكل (٢٦-٦)

٦ / ١١ - التمرين الحادى عشر :

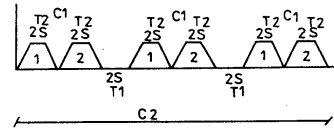
الشكل (٢٧-٦)

يعرض مخطط الإزاحة

لأسطوانة ثنائية الفعل

تعمل بصمام 5/2 بملف

ويأى .



ولا تختلف الدائرة

الهوائية ومخطط التوصيل

على جهاز PLC عن المبين

بالشكل (٧-٦) . والشكل

الشكل (٢٧-٦)

(٢٨-٦) يبين الشكل السلمى باستخدام صمام 5/2 بملف ويأى مع استبدال

معاملات المداخل والمخارج برموزها وذلك من أجل التسهيل . ولا تختلف قائمة

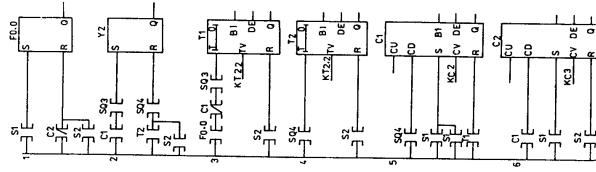
التخصيص عن التمارين السابقة .

نظرية التشغيل :

لا يختلف هذا التمرين عن التمرين السابق عدا أن الأسطوانة تظل متقدمة مدة

T2، والتي تساوى ثانيتين لذا تم إضافة المؤقت T2 واستخدمت ريشة مفتوحة من

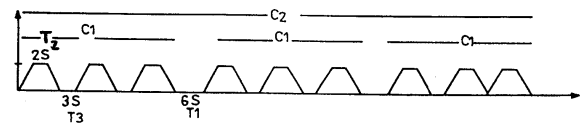
هذا المؤقت في مسار تحرير Y2 لتأخير عملية تراجع الاسطوانة بعد انتهاء الزمن المعايير عليه المؤقت T2 والذي يساوى ثانيتين.



الشكل (٢٨-٦)

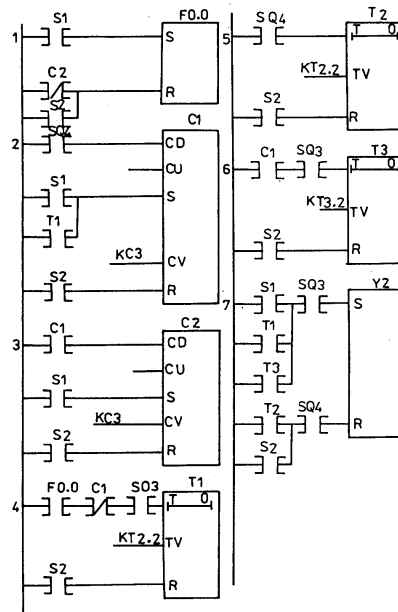
٦ / ١٢ - التمرين الثاني عشر:

الشكل (٢٩-٦) يعرض مخطط الإزاحة لاسطوانة ثنائية الفعل تعمل بصمام 5/2 بملف وبإى.



الشكل (٢٩-٦)

ولا تختلف الدائرة الهوائية ومخطط التوصيل مع جهاز PLC عن المبين بالشكل (٦-٧). والشكل (٦-٣٠) يبين الشكل السلمى لتحقيق مخطط الإزاحة السابق علماً بأنه تم استبدال معاملات المداخل والمخارج برموزها من أجل التبسيط ولا تختلف قائمة التخصيص عن التمارين السابقة.



الشكل (٦-٣٠)

نظرية التشغيل :

ولا يختلف هذا التمرين عن التمرين السابق عدا أن الأسطوانة تظل متراجعة بعد كل نبضة مدة T3 والتي تساوى ثلاث ثوانٍ لذا تم إضافة المؤقت T3

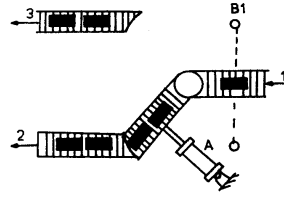
واستخدمت ريشة مفتوحة من هذا المؤقت من مسار إمساك Y2 لتأخير عملية تقدم الاسطوانة بعد انتهاء الزمن المعايير عليه المؤقت T3 والذي يساوى ثلاث ثوان.

ويلاحظ أن ترتيب الخطوات يختلف عن التمرين السابق وهذا لا يؤثر على أداء التمرين.

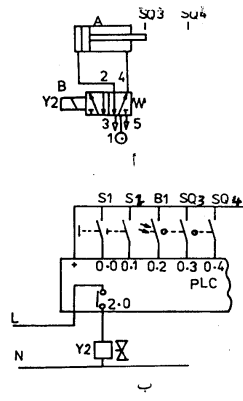
٦/ ١٣- التمرين الثالث عشر:

الشكل (٦-٣١) يعرض المخطط التقني لموزع سيور حيث تنتقل ثلاثمائة عبوة من السير 1 إلى السير 2 ثم ينتقل ثلاثمائة عبوة من السير 1 إلى السير 3 ويتم التحكم في وضع القنطرة المتحركة بواسطة أسطوانة ثنائية الفعل يعمل بصمام 5/2 بملف وياى.

والشكل (٦-٣٢) يعرض الدائرة الهوائية (الشكل أ) ومخطط التوصيل مع جهاز PLC (الشكل ب).



الشكل (٦-٣١)

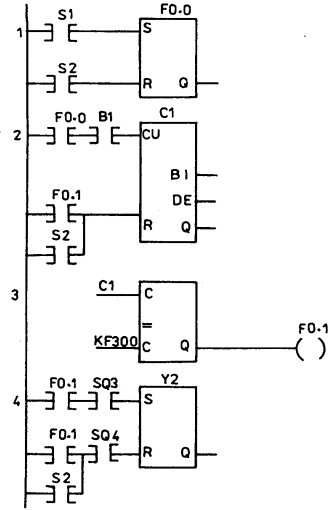


الشكل (٣٢-٦)

وفيما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I0.1	ريشة مفتوحة من ضاغط الإيقاف
B1	I0.2	ريشة مفتوحة من خلية ضوئية
SQ3	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار العودة
SQ4	I0.4	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار الذهاب
Y2	Q2.0	ملف الصمام

والشكل (٣٣-٦) يعرض الشكل السلمي لتحقيق المطلوب وذلك باستخدام
عداد مع استبدال معاملات المداخل والمخارج برمزها من أجل التسهيل.

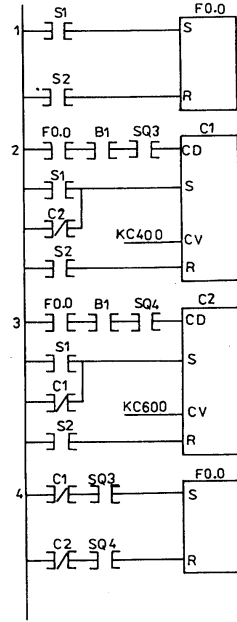


الشكل (٦-٣٣)

نظرية التشغيل :

عند الضغط على S1 يحدث إمساك لعلم التشغيل F0.0 وعند مرور عبوة على السير الأول تصل نبضة عالية إلى المدخل التصاعدي للعداد فيصبح العدد المحمل به العدد 1 وكلما مرت عبوة على السير الأول يزداد العدد المحمل به العدد بمقدار 1 وعند وصول العدد المحمل به العدد إلى ثلاثمائة يصبح خرج عملية المقارنة عاليًا ويصبح حالة العلم F0.1 عاليًا. وبالتالي يكتمل مسار الإمساك للمخرج Y2 وتتقدم الاسطوانة A للأمام فيتغير وضع القنطرة لتنقل العبوات من السير الأول إلى السير

الثالث وفي نفس الوقت يحدث تحرير للعداد C1 ويصبح العدد المحمل به العدد صفراً.



وتتكرر عملية عد العبوات المارة على السير الأول والمتجهة إلى السير الثالث وعندما يصبح العدد المحمل به العداد C1 يساوي 300 تصبح حالة F0.1 عالية ويكتمل مسار تيار مدخل تحرير المخرج Y2، وتراجع الأسطوانة للخلف فيتغير وضع القنطرة لتنقل العبوات من السير الأول إلى السير الثاني. وهكذا علماً بأنه يمكن إيقاف وحدة التعبئة بالضغط على الضاغط S2 والذي يعمل تحريراً لكل من F0.0, C1, Y2.

والشكل (٣٤-٦) يعرض الشكل السلمي لهذه الوحدة بحيث يتم نقل 400 عبوة من السير 1 إلى السير 2، 600 عبوة من السير 1 إلى السير 3 مع استبدال معاملات المداخل والمخارج برموزها للتسهيل.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 تصبح حالة علم التشغيل F0.0 عالية (1) وكذلك يحمل كل من العداد C1 بالعدد 400 والعداد C2 بالعدد 600 وعند مرور العبوات من السير الأول إلى السير الثاني تصل نبضات عالية إلى مدخل العد التنازلي للعداد C1، وعندما يصبح العدد

الشكل (٣٤-٦)

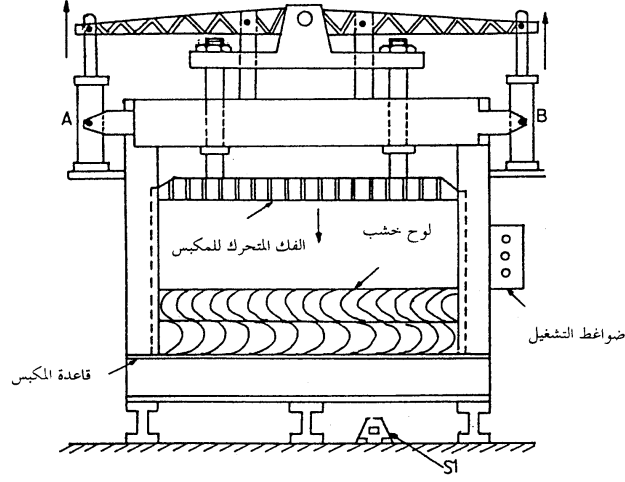
المحمل به العداد C1 مساوياً صفراً يكتمل مسار إمساك Y2 وتتقدم الأسطوانة للأمام وصولاً لفتاح نهاية المشوار SQ4 وتنقل العبوات من السير الأول إلى السير الثالث وتصل نبضات عالية إلى مدخل العد التنازلي للعداد C2 وعندما يصبح العدد المحمل

به C2 مساوياً صفرًا يكتمل مسار التحرير للمخرج Y2 وتراجع الأسطوانة للخلف وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ3. وفي نفس الوقت يكتمل مسار إمساك العداد C1 فيحمل العداد بالعدد 400 وتكرر دورة التشغيل.

ويمكن إيقاف الوحدة في أى لحظة بواسطة الضاغط S2 والذي يعمل على إعادة القنطرة إلى السير الثانى حيث يعمل على تحرير كل من C2, C1, F0.0.

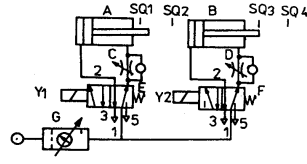
٦ / ١٤ - التمرين الرابع عشر:

الشكل (٦-٣٥) يبين المخطط التقنى لمكبس أخشاب.



الشكل (٦-٣٥)

وفي الشكل (٣٦-٦) الدائرة الهوائية لهذا المكبس .



الشكل (٣٦-٦)

محتويات الدائرة الهوائية :

A,B أسطوانات ثنائية الفعل

C,D صمامات خانقة لارجعية قابلة للمعايرة

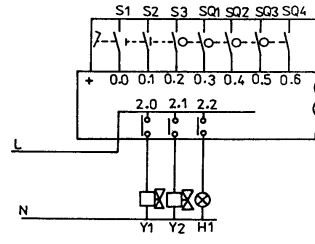
E,F صمامات اتجاهية 5/2 بملف وياى

G وحدة الخدمة

وفيما يلي قائمة التخصيص عند استخدام صمام 5/2 بملف وياى :

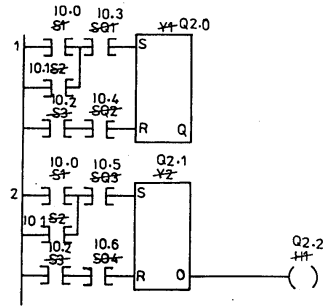
الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من بدال التشغيل
S2	I0.1	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S3	I0.2	ريشة مفتوحة من ضاغط الإيقاف
SQ1	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار عودة الأسطوانة A
SQ2	I0.4	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار ذهاب الأسطوانة A
SQ3	I0.5	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار عودة الأسطوانة B
SQ4	I0.6	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار ذهاب الأسطوانة B
Y1	Q2.0	ملف صمام الأسطوانة A
Y2	Q2.1	ملف صمام الأسطوانة B
H1	Q2.2	لمبة بيان تشغيل المكبس

والشكل (٣٧-٦) يبين مخطط التوصيل مع جهاز plc لهذا المكبس عند استخدام صمامات 5/2 بملف وياى .



الشكل (٣٧-٦)

والشكل (٣٨-٦) يبين الشكل السلمى لهذا المكبس .

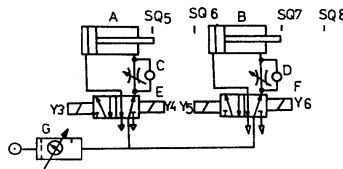


الشكل (٣٨-٦)

نظرية التشغيل :

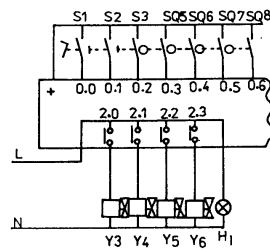
عند الضغط على البدال S1 أو ضاغط التشغيل S2 يكتمل مسار تيار الإمساك للملف Y1 وكذلك الملف Y2 فتتقدم الأسطوانتان فتتقدم الأسطوانة A لتصل لفتح نهاية المشوار SQ2 وتتقدم الأسطوانة B وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ4، وكذلك تضيء لمبة البيان H1 ويمكن إيقاف المكبس وذلك بالضغط على الضاغط S2 فيكتمل مسار تحرير Y1, Y2 وتراجع الأسطوانتان للخلف وتنطفئ لمبة البيان H1.

والشكل (٦-٣٩) يبين الدائرة الهوائية لهذا المكبس باستخدام أسطوانتين ثنائيي الفعل تعمل بصمامي 5/2 مغلقيين.



الشكل (٦-٣٩)

والشكل (٦-٤٠) يبين مخطط التوصيل مع جهاز PLC عند استخدام صمامات 5/2 بمفليين.

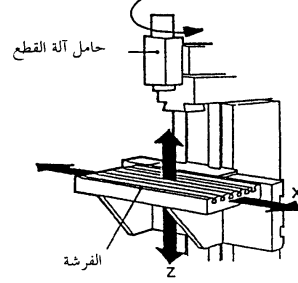


الشكل (٤٠-٦)

نظرية التشغيل :

عند الضغط على البديل S1 أو الضاغطة S2 يكتمل مسار تيار Y3, Y5, H وتتقدم الأسطوانة A والأسطوانة B وتضيء لمبة البيان H1. وعند الضغط على الضاغطة S2 يكتمل مسار تيار Y4, Y6 ويحدث تحرير للمبة البيان H1 وتراجع الأسطوانة A, B وتنطفئ لمبة البيان H1.

١٥ / ٦ - التمرين الخامس عشر :



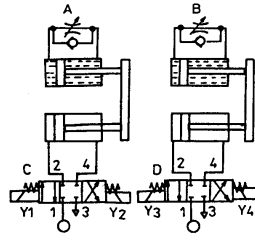
والشكل (٤٢-٦) يبين المخطط التقنى لفرزيرة رأسية تتكون من أسطوانة A لتحريك فرشاة تثبيت الشغلة جهة المحور Z أى لأعلى ولأسفل وأسطوانة B لتحريك الفرشة جهة المحور الأفقى X وذلك لعمل التغذية اللازمة جهة اليمين أو اليسار ومحرك كهربى لإدارة ظرف تثبيت آلة القطع.

ولتشغيل الفرزيرة يقوم المشغل فى البداية بالتثبيت الميكانيكى للشغلة، ثم يقوم بضبط الشغلة فى مستوى آلة القطع بواسطة

الشكل (٤٢-٦)

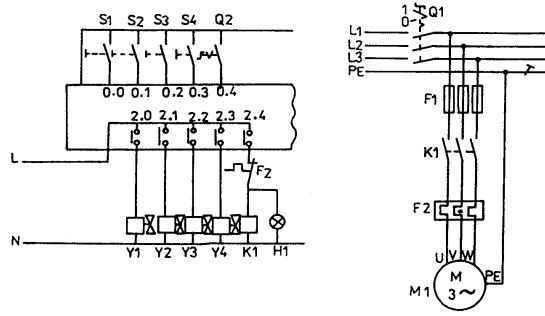
الضواغط S1, S2, S3, S4. وبعد ذلك يقوم بإدارة الظرف الحامل لآلة القطع بواسطة المفتاح Q1. ويمكن عمل التغذية اللازمة جهة اليمين أو اليسار بواسطة الضواغط S3, S4. ويمكن إيقاف أى حركة لفرشة تثبيت الشغلة بمجرد إزالة الضغط اليدوى عن ضواغط تحريك الفرشة ويمكن إيقاف آلة القطع بإعادة المفتاح Q1 لوضع OFF.

وفى الشكل (٤٣-٦) يبين الدائرة الهوائية لهذه الفرزيرة ويلاحظ أنه استخدم أسطوانتان زيتيتان للتحكم فى حركة الفرشة. وكذلك استخدم صمامان 4/3 بوضع تعادل (مركزى) مغلق لإمكانية إيقاف الأسطوانات عند أى نقطة.



الشكل (٤٣-٦)

والشكل (٤٤-٦) يبين الدائرة الرئيسية (الشكل أ) ومخطط التوصيل مع PLC (الشكل ب).



ب

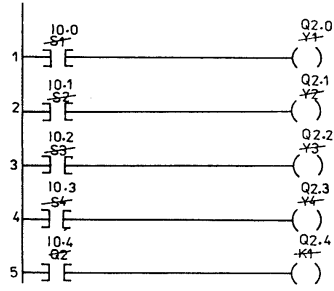
أ

الشكل (٤٤-٦)

وفيما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ضاغط تحريك الفرشة لأعلى
S2	I0.1	ضاغط تحريك الفرشة لأسفل
S3	I0.2	ضاغط تحريك الفرشة يميناً
S4	I0.3	ضاغط تحريك الفرشة يساراً
Q2	I0.4	مفتاح تشغيل المحرك
Y1	Q2.0	ملف الذهاب للصمام C
Y2	Q2.1	ملف العودة للصمام C
Y3	Q2.2	ملف الذهاب للصمام D
Y4	Q2.3	ملف العودة للصمام D
H1	Q2.4	

والشكل (٤٥-٦) يبين الشكل السلمى لهذه الفريزة.

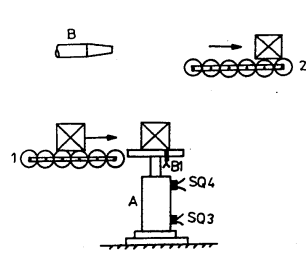


الشكل (٤٥-٦)

نظرية التشغيل :

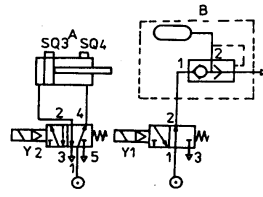
عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار تيار Y1 فتتقدم الأسطوانة A للأمام وتنحرك الفرشة لأعلى لحين إزالة الضغط عن الضاغط S1 فتتوقف الأسطوانة عند آخر وضع وصلت إليه، وكذلك تتوقف الفرشة عند آخر وضع وصلت إليه. وعند الضغط على S2 يكتمل مسار تيار Y2 فتراجع الأسطوانة A للخلف وتنحرك الفرشة لأسفل لحين إزالة الضغط عن الضاغط S2 فتتوقف الفرشة عند آخر وضع وصلت إليه. وعند الضغط على الضاغط S3 يكتمل مسار تيار Y3 وتتقدم الأسطوانة B، وتنحرك الفرشة يساراً لحين إزالة الضغط عن S4 ويعد ضبط الفرشة في المكان المطلوب يتم إدارة المحرك بضغط المفتاح Q2 فيكتمل مسار تيار الكونتاكتور K1 ويدور المحرك. ويمكن إيقاف محرك الظرف بإعادة وضع المفتاح Q2 لوضع الإيقاف علماً بأنه تم توصيل الكونتاكتور K1 مع المخرج Q2.4 لجهاز PLC عبر ريشة مغلقة للمتمم الحراري F2 حيث يفصل الكونتاكتور عند زيادة الحمل على المحرك علماً بأن هذا يمكن تحقيقه ببرنامج بدلاً من التوصيل المباشر للمتمم الحراري.

٦ / ١٦ - التمرين السادس عشر :



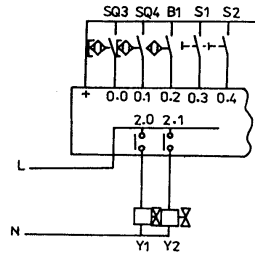
الشكل (٤٦-٦) يعرض المخطط التقني لوحدة نقل صناديق من سير لآخر مزودة بأسطوانة A ومنفاخ هوائي B. والشكل (٤٧-٦) يبين الدائرة الهوائية لهذه الوحدة باستخدام أسطوانة ثنائية الفعل A وصمام 5/2 بملف ويأى C ومنفاخ هوائي B يتكون من خزان هواء وصمام تصريف سريع ويتم تشغيله بواسطة صمام 3/2 بملف ويأى D.

الشكل (٤٦-٦)



الشكل (٤٧-٦)

والشكل (٤٨-٦) يبين مخطط التوصيل مع جهاز PLC لهذه الوحدة.

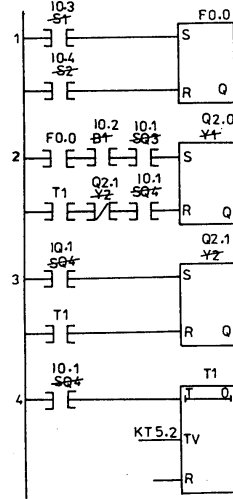


الشكل (٤٨-٦)

وفيما يلي قائمة التخصيص لهذه الوحدة :

الرمز	المعامل	التعليق
SQ3	I0.0	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي مغناطيسي
SQ4	I0.1	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي مغناطيسي
B1	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي سعوي
S1	I0.3	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I0.4	ريشة مفتوحة من ضاغط الإيقاف
Y1	Q2.0	ملف الصمام C
Y2	Q2.1	ملف الصمام D

والشكل (٤٩-٦) يبين الشكل السلمي لهذه الوحدة .



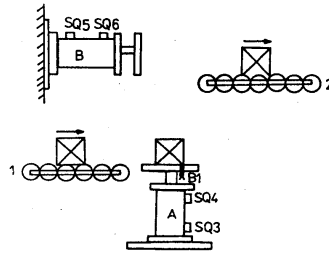
الشكل (٤٩-٦)

نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S1 يحدث إمساك للعلم F0.0 وعند وصول صندوق لمكان المفتاح التقاربي B1 من السير 1 وحيث إن الاسطوانة A متراجعة لذلك فإن SQ3 يكون مغلقاً فيكتمل مسار تيار Y1 وتتقدم الاسطوانة للامام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ4 فيكتمل مسار Y2 ويعمل المنفاخ على دفع الصندوق من على المنضدة المثبتة على الاسطوانة A لينتقل الصندوق إلى السير 2 وفي نفس الوقت يعمل المؤقت T1 وبعد انتهاء الزمن المعاير عليه المؤقت والذي يساوى 5 ثوان يحدث تحرير للملف Y2 فيتوقف المنفاخ عن العمل ثم بعد ذلك يحدث تحرير للملف Y1 فتراجع الاسطوانة A للخلف استعداداً لتكرير دورة التشغيل مع صندوق آخر. ويمكن إيقاف الوحدة عن العمل بالضغط على الضاغط S2 والذي يحدث تحريراً للعلم التشغيل F0.0.

١٧/٦- التمرين السابع عشر :

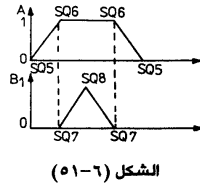
الشكل (٥٠-٦) يعرض المخطط التقني لوحدة نقل الصناديق من سير لآخر في مستويين مختلفين باستخدام أسطوانتين هوائيتين.



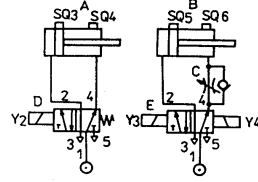
الشكل (٥٠-٦)

والشكل (٥١-٦) يبين مخطط الإزاحة لهذه الوحدة، من هذا الشكل نستنتج أن تتابع التشغيل من اليسار إلى اليمين كما يلي: (A+,B+,B-,A-) أي تقدم الأسطوانة A لرفع الصندوق عند وصوله للمنضدة، ثم تقدم الأسطوانة B لرفع الصندوق من على المنضدة إلى السير الثاني، ثم تراجع الأسطوانة B ثم تراجع الأسطوانة A.

والشكل (٥٢-٦) يبين الدائرة الهوائية لهذه الوحدة.

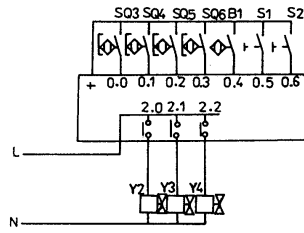


الشكل (٥١-٦)



الشكل (٥٢-٦)

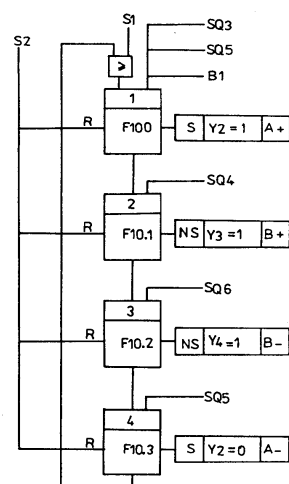
والشكل (٥٣-٦) يبين مخطط التوصيل مع جهاز PLC.



الشكل (٥٣-٦)

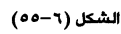
قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
SQ3	I0.0	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
SQ4	I0.1	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
SQ5	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
SQ6	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
B1	I0.4	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى سعوى
S1	I0.5	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I0.6	ريشة مفتوحة من ضاغط الإيقاف
Y2	Q2.0	ملف الصمام D
Y3	Q2.1	ملف الذهاب للصمام E
Y4	Q2.2	ملف العودة للصمام E



والشكل (٥٤-٦)
يعرض خريطة التدفق
التتابعية Sequential
Flow Chart والتسلسلى
تساعد على استنتاج
الشكل السلمى والشكل
(٥٥-٦) يبين الشكل
السلمى.

الشكل (٥٤-٦)



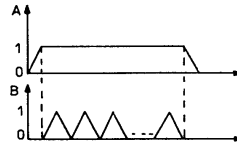
عندما يكون مكبس الاسطوانة A فى مقابلة SQ1، ومكبس الاسطوانة B فى مقابلة SQ2، ووصل صندوق إلى المتضدة فى مقابلة B1 وقام المشغل بالضغط على الضاغط S1 تتحقق شروط الخطوة الأولى وتصبح حالة العلم F10.0 مساوية 1.

وتبعاً يحدث إمسكاً نلملف Y2 وتقدم الاسطوانة A للامام وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ4 في هذه الحالة تتحقق شروط الخطوة الثانية ويحدث إمسكاً للعلم F10.1 وفي نفس الوقت يحدث تحرير للخطوة الأولى وتصبح حالة F10.0 مساوية 0 وكذلك تصبح حالة الملف Y3 مساوية 1 وتقدم الاسطوانة B للامام وصولاً لفتح

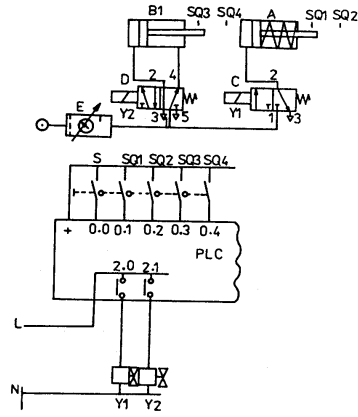
نهاية المشوار SQ6. فى هذه الحالة تتحقق شروط الخطوة الثالثة ويحدث إمساك للعلم F10.2 وفى نفس الوقت يحدث تحرير للخطوة الثانية وتصبح حالة F10.1 مساوية 0 وكذلك تصبح حالة الملف Y4 مساوية 1 فتراجع الأسطوانة B للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ5 فتتحقق شروط الخطوة الرابعة ويحدث إمساك للعلم F10.3 وفى نفس الوقت يحدث تحرير للخطوة الثالثة وتصبح حالة F10.2 مساوية 0، وكذلك يحدث تحرير للملف Y2 وتصبح حالته 0، وتراجع الأسطوانة A للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ3، ثم تتكرر دورة التشغيل السابقة. ويمكن إيقاف الوحدة فى أى لحظة بالضغط على الضاغطة S2 الذى يعمل على تحرير علم الخطوة التى فى حالة تشغيل، وكذلك تحرير الملف Y2 وتشغيل الملف Y4 وذلك لإرجاع الأسطوانتين A,B للخلف.

٦/ ١٨ - التمرين الثامن عشر :

الشكل (٦-٥٦) يبين مخطط الإزاحة لوحدة تجميع كراسى المحور حيث تقوم الأسطوانة A بتثبيت كرسى المحور وتقوم الأسطوانة B بضخ الشحم داخل كرسى المحور. ويمكن التحكم فى كمية الشحم الذى يتم حقنه فى كرسى المحور بتغيير الزمن T وذلك تبعاً لحجم كرسى المحور والشكل (٦-٥٧) يبين الدائرة الهوائية لوحدة تجميع كراسى المحور والتى بصدها (الشكل ١) وكذلك مخطط التوصيل مع جهاز PLC (الشكل ب).



الشكل (٦-٥٦)

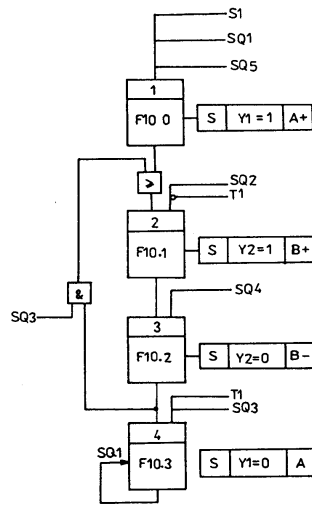


الشكل (٥٧-٦)

وفيما يلي قائمة التخصيص:

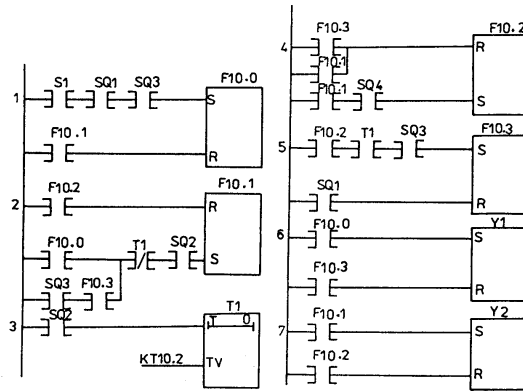
الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ضاغط التشغيل
SQ1	I0.1	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار عودة A
SQ2	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار ذهاب A
SQ3	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار عودة B
SQ4	I0.4	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار ذهاب B
Y1	Q2.0	ملف الصمام C
Y2	Q2.1	ملف الصمام D

والشكل (٥٨-٦) يبين خريطة التدفق التتابعية لهذه الوحدة والتي تساعد في استنتاج الشكل السلمي.



الشكل (٥٨-٦)

والشكل (٥٩-٦) يبين الشكل السلمي لهذه الوحدة والمستنتج من خريطة التدفق التتابعية.



الشكل (٦-٥٩)

نظرية التشغيل:

عندما يكون مكبس الاسطوانة A فى مقابلة SQ3 ومكبس الاسطوانة B فى مقابلة SQ5 وعند الضغط على الضاغط S1 تكون شروط الخطوة الاولى قد تحققت ويحدث إمساك للعلم F10.0 ويحدث إمساك لقلاب Y1 وتتقدم الاسطوانة A للامام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ2 فيعمل المؤقت T1 وفى هذه الحالة تكون شروط تشغيل الخطوة الثانية قد تحققت فيحدث إمساك للعلم F10.0 وتباعاً يحدث إمساك للقلاب Y2 وتتقدم الاسطوانة B للامام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ4 وحينئذ تكون شروط تشغيل الخطوة الثالثة قد تحققت فيحدث إمساك للعلم F10.2 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب Y2، وتراجع الاسطوانة B للخلف وصولاً لمفتاح نهاية

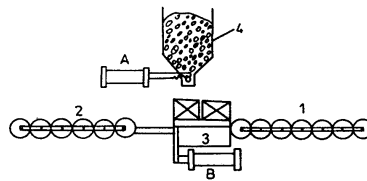
المشوار SQ3. وفي حالة عدم انتهاء الزمن المعايير عليه المؤقت T1 تتكرر الخطوتين الثانية والثالثة حتى ينتهي الزمن المعايير عليه المؤقت T1 تتكرر الخطوتان الثانية والثالثة حتى ينتهي الزمن المعايير عليه المؤقت T1 فحينئذ تكون شروط الخطوة الرابعة قد تحققت فيحدث إمساك للقلاب F10.3 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب Y1، وتراجع الأسطوانة A للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ1 وفي هذه الحالة يحدث تحرير للقلاب F10.3 وتكون عملية تجميع كرسي المحور قد اكتملت.

والجدير بالذكر أن الخطوات الموجودة داخل الحلقة Loop يجب أن تكون لها أفضلية للإمساك فيلاحظ من الشكل السلمي أن القلابات F10.2 و F10.1 لها أفضلية للإمساك فعندما يكتمل مسار التيار لمدخل الإمساك والتحرير معاً يحدث إمساك لها.

٦/ ١٩- التمرين التاسع عشر :

الشكل (٦-٦٠) يعرض المخطط التقني لوحدة تعبئة الحجر الجيري حيث إن :

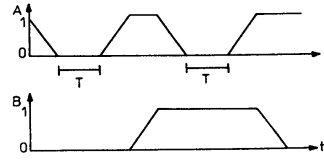
- 1, 2 سير
- 3 طاولة منزلقة
- 4 صومعة الحجر الجيري



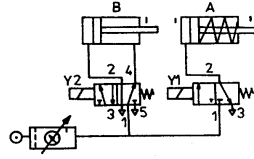
الشكل (٦-٦٠)

فعند الضغط على ضاغط التشغيل فإن الصومعة 4 تفتح بوابتها بواسطة الأسطوانة A فيملا الصندوق الموجود أسفل قادوس الصومعة بالحجر الجيري وذلك خلال فترة زمنية

ثلاث ثوان بعد ذلك تغلق بوابة قادوس الصومعة مرة أخرى بواسطة الاسطوانة A، ثم تقوم الاسطوانة B بتحريك الطاولة المنزلقة وتكرر دورة التشغيل لملء الصندوق الثانى الموجود على الطاولة المنزلقة، ثم يتم نقل الصندوقين بعد ملئهما بالحجر الجيري إلى السير 2، ثم تعود الاسطوانة B لوضعها الطبيعى وتكرر دورة التشغيل بعد انتقال صندوقين آخرين على الطاولة المنزلقة من السير والشكل (٦١-٦) يبين مخطط الإزاحة لهذه الوحدة.



الشكل (٦١-٦)



والشكل (٦٢-٦) يبين الدائرة الهوائية لهذه الوحدة. والجدير بالذكر أن مخطط التوصيل مع جهاز PLC لا يختلف عن المبين بالشكل (٥٧-٦).

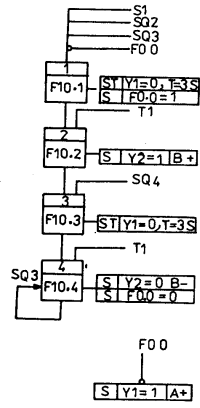
الشكل (٦٢-٦)

وفيما يلي قائمة التخصيص:

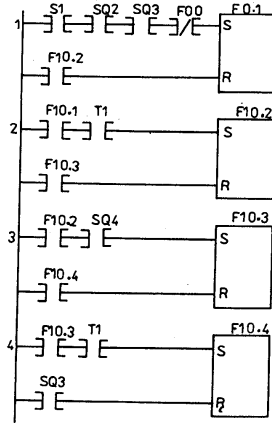
الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ضاغط التشغيل
SQ1	I0.1	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار عودة A
SQ2	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار ذهاب A
SQ3	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار عودة B
SQ4	I0.4	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار ذهاب B
Y1	Q2.0	ملف الصمام C
Y2	Q2.1	ملف الصمام D

والشكل (٦٣-٦) يبين خريطة التدفق
التتابعية لهذه الوحدة.

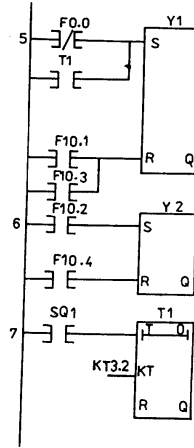
والشكل (٦٤-٦) يبين الشكل السلمى
لهذه الوحدة علماً بأنه تم استبدال معاملات
المداخل والمخارج برموزها، وذلك من أجل
تسهيل عملية فهم الشكل السلمى وعند
إدخال الشكل السلمى إما فى صورته أو بلغة
قائمة الجمل يجب إعادة الرموز إلى معاملاتها
المدونة فى قائمة التخصيص السابقة.



الشكل (٦٣-٦)



الشكل (٦٤-٦)



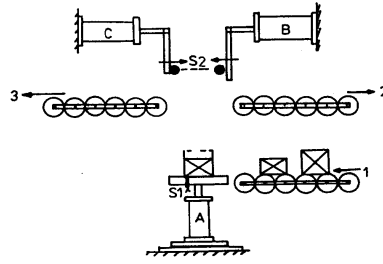
نظرية التشغيل :

فى بادئ الأمر بمجرد توصيل التيار الكهربى للجهاز تكون حالة علم التشغيل F0.0 مساوية 0 ومن ثم يكتمل مسار تيار الملف Y1 فتتقدم الاسطوانة A للامام لتغلق بوابة قادوس الصومعة 4 وعند الضغط على ضاغط التشغيل S1، وعندما تكون الاسطوانة B متراجعة والاسطوانة A متقدمة وعلم التشغيل F0.0 حالته 0 فإن مسار إمساك القلاب F10.1 يكتمل وتعمل الخطوة الاولى فتراجع الاسطوانة A لمدة ثلاث ثوان ثم تتقدم تلقائياً وبعد انتهاء هذا الزمن تتحقق شروط تشغيل الخطوة الثانية فيحدث إمساك للقلاب F10.2 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب F10.1، وتتقدم الاسطوانة B للامام وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ4 فتتحقق شروط الخطوة الثالثة ويكتمل مسار إمساك القلاب F10.3 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب F10.2 ويحدث تراجع للأسطوانة A للخلف لمدة ثلاث ثوان بعدها تتقدم الاسطوانة A للامام وبعد انتهاء زمن المؤقت T1 يكتمل مسار إمساك القلاب F10.4 فتعمل الخطوة الرابعة ويحدث تحرير للقلاب F10.3 وتراجع الاسطوانة B للخلف وصولاً لفتح نهاية المشوار SQ3 والذي يحدث تحريراً للقلاب F10.4 وتنتهى دورة التشغيل علماً بأن علم التشغيل F0.0 له وظيفتان وهما: منع بدء دورة التشغيل إلا بعد انتهائها وذلك عند الضغط على الضاغط S1 أثناء دورة التشغيل، وكذلك تسهيل عملية تقدم الاسطوانة A قبل بدء التشغيل ويتم تشغيل علم التشغيل F0.0 بواسطة الخطوة الاولى F10.1 وتحريره بواسطة الخطوة الرابعة F10.4.

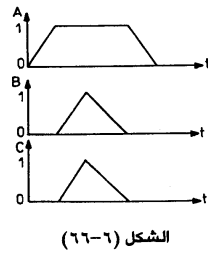
٦ / ٢٠ - التمرين العشريون :

الشكل (٦-٦٥) يعرض المخطط التقنى لجهاز رفع نوعين من الصناديق فعند وصول التيار الكهربى للجهاز وعند تراجع جميع الاسطوانات للخلف ووصول صندوق لمنضدة الرفع المثبتة اعلى الاسطوانة A لاعلى فإذا كان الصندوق كبيراً تقوم الاسطوانة C بدفع الصندوق إلى السير 2 أما إذا كان الصندوق من النوع الصغير تقوم الاسطوانة B بدفعه إلى السير 3 علماً بأن حجم الصندوق يتم تحديده بواسطة الخلية الضوئية B1، فإذا عملت دل على أن الصندوق كبير والعكس بالعكس.

وبعد ذلك تتراجع الأسطوانة C أو الأسطوانة B للخلف ثم بعد ذلك تتراجع الأسطوانة A للخلف وتكرر دورة التشغيل وهكذا.



الشكل (٦٥-٦)

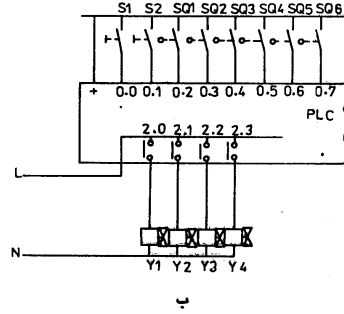
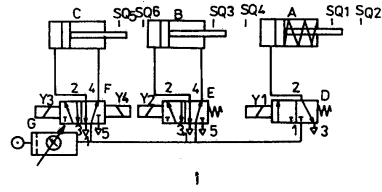


الشكل (٦٦-٦)

والشكل (٦٦-٦) يعرض مخطط الإزاحة لهذا الجهاز أما الشكل (٦٧-٦) فيعرض الدائرة الهوائية لهذا الجهاز (الشكل ١) ومخطط التوصيل مع جهاز PLC (الشكل ب)

حيث إن

- | | |
|-------|-------------------------|
| A | أسطوانة أحادية الفعل |
| B,C | أسطوانتان ثنائيتا الفعل |
| D,E,F | صمامات اتجاهية |
| G | وحدة الخدمة |



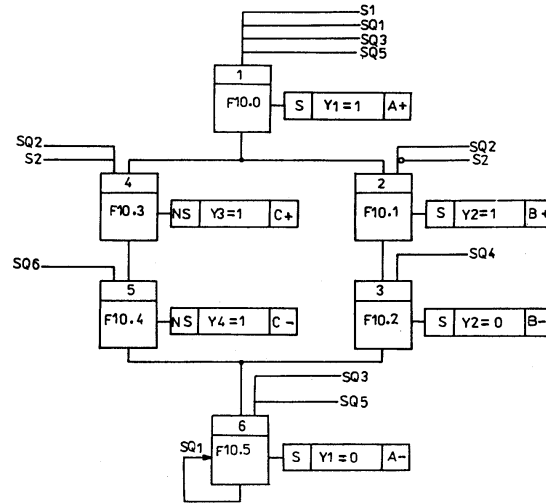
الشكل (٦-٦٧)

قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
S1	I0.0	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى سعوى موضوع بالمنضدة
S2	I0.1	ريشة مفتوحة من خلية ضوئية
SQ1	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار عودة A
SQ2	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار ذهاب A
SQ3	I0.4	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار عودة B
SQ4	I0.5	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار ذهاب B

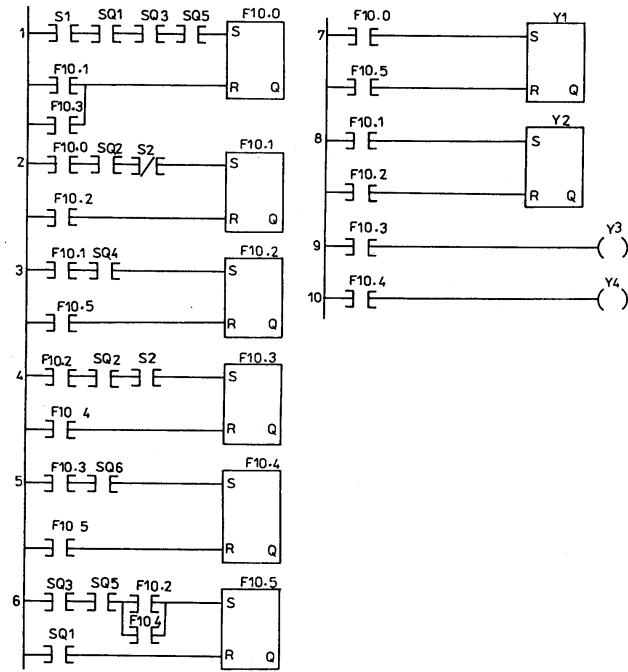
الرمز	المعامل	التعليق
SQ5	I0.6	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار عودة C
SQ6	I0.7	ريشة مفتوحة من مفتاح نهاية مشوار ذهاب C
Y1	Q2.0	ملف الصمام D
Y2	Q2.1	ملف الصمام E
Y3	Q2.2	ملف الذهاب للصمام F
Y4	Q2.3	ملف العودة للصمام F

والشكل (٦-٦٨) يعرض خريطة التدفق التتابعية لهذا الجهاز .



الشكل (٦-٦٨)

والشكل (٦٩-٦) يعرض الشكل السلمى لهذا الجهاز .



الشكل (٦٩-٦)

نظرية التشغيل :

عند وصول صندوق إلى المنضدة وعندما يكون في مقابلة S1 وكذلك عندما تكون جميع الأسطوانات A,B,C متراجعة للخلف تتحقق شروط الخطوة الأولى فيحدث إمساك للقلاب F10.0، وتباعاً يحدث إمساك للقلاب Y1 وتتقدم الأسطوانة A للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ2 فهناك احتمالان :

الاحتمال الأول :

إذا كان الصندوق كبيراً فإن الخلية الضوئية سوف تعمل فتتحقق شروط الخطوة الرابعة فيحدث إمساك للقلاب F10.3 وتباعاً يكتمل مسار التيار للملف Y3 فتتقدم الأسطوانة C للأمام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ6 ويندفع الصندوق إلى السير 2 فحينئذ تتحقق شروط الخطوة الخامسة، ويحدث إمساك للقلاب F10.4 وتباعاً يكتمل مسار التيار للملف Y4 فتراجع الأسطوانة C للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ5.

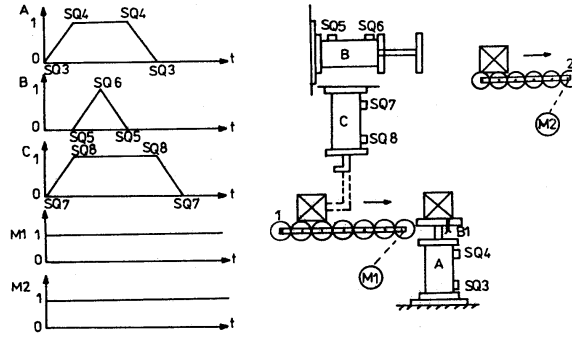
الاحتمال الثاني :

إذا كان الصندوق صغيراً فإن الخلية الضوئية لن تعمل وبالتالي تتحقق شروط الخطوة الثانية، ويحدث إمساك للقلاب F10.1 وتباعاً يحدث إمساك للقلاب Y2 وتتقدم الأسطوانة B للأمام فتدفع الصندوق إلى السير C وعند وصول الكامة المثبتة على عمود الأسطوانة B إلى المفتاح SQ4 تتحقق شروط الخطوة الثالثة فيحدث إمساك للقلاب F10.2 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب Y2، وتراجع الأسطوانة B للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ5 وسواء حدث الاحتمال الأول أو الثاني تتحقق شروط الخطوة الخامسة، ويحدث إمساك للقلاب F10.5 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب Y1 وتراجع الأسطوانة A للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ1 فيحدث تحرير للقلاب F10.5 .

وتتكرر دورة التشغيل السابقة من جديد عند وصول صندوق إلى المنضدة المثبتة أعلى الأسطوانة A عند مكان المفتاح التقاربي السعوى S2.

٦ / ٢١ - التمرين الواحد والعشرون:

الشكل (٦-٧٠) يعرض المخطط التقني لوحدة نقل الصناديق ذات الأسطوانتين الثلاثة (الشكل ١) ومخطط الإزاحة والحركة للأسطوانتين والمحركات (الشكل ب).
حيث إن الأسطوانة A لدفع منضدة رفع الصناديق لمستوى السير 2. الأسطوانة C لمنع وصول الصناديق من السير 1 لمنضدة الدفع أثناء تقدم الأسطوانة A.
الأسطوانة B لدفع الصناديق من على منضدة الدفع إلى السير 2.
المحرك M1 لإدارة السير 1 والمحرك M2 لإدارة السير 2.

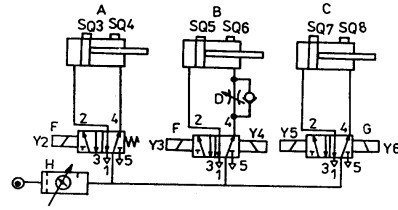


ب

١

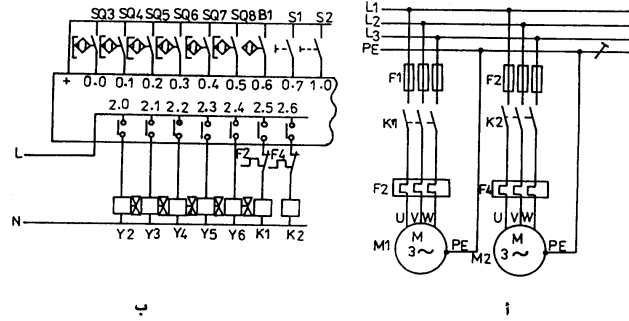
الشكل (٦-٧٠)

والشكل (٦-٧١) يعرض الدائرة الهوائية لوحدة نقل الصناديق ذات الأسطوانتين الثلاثة.



الشكل (٧١-٦)

والشكل (٧٢-٦) يعرض الدائرة الرئيسية للمحركات وكذلك مخطط التوصيل على جهاز PLC للوحدة التي نحن بصدددها .

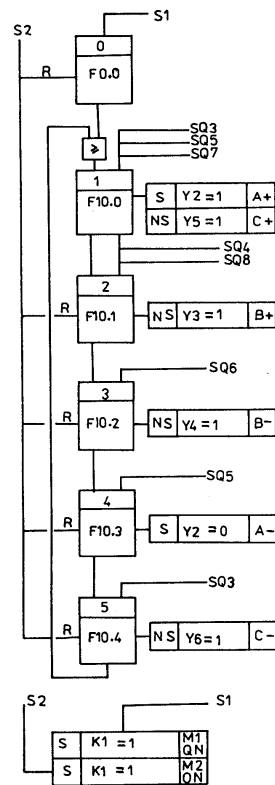


الشكل (٧٢-٦)

وفيما يلي قائمة التخصيص:

الرمز	المعامل	التعليق
Y2	Q2.0	E ملف الصمام
Y3	Q2.1	F ملف الذهاب للصمام
Y4	Q2.2	F ملف العودة للصمام
Y5	Q2.3	F ملف الذهاب للصمام
Y6	Q2.4	F ملف العودة للصمام
K1	Q2.5	كونتاكتور تشغيل محرك السير الأول
K2	Q2.6	كونتاكتور تشغيل محرك السير الثاني
SQ3	I0.0	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي مغناطيسي
SQ4	I0.1	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي مغناطيسي
SQ5	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي مغناطيسي
SQ6	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي مغناطيسي
SQ7	I0.4	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي مغناطيسي
SQ8	I0.5	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي مغناطيسي
B1	I0.6	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربي سعوي
S1	I0.7	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I1.0	ريشة مفتوحة من ضاغط الإيقاف

والشكل (٦-٧٣) يعرض خريطة التدفق المتتابعة لوحدة نقل الصناديق ذات الصناديق الثلاثة والتي تتكون من خطوة تحضيرية وكذلك خمس خطوات أساسية 5: 1.

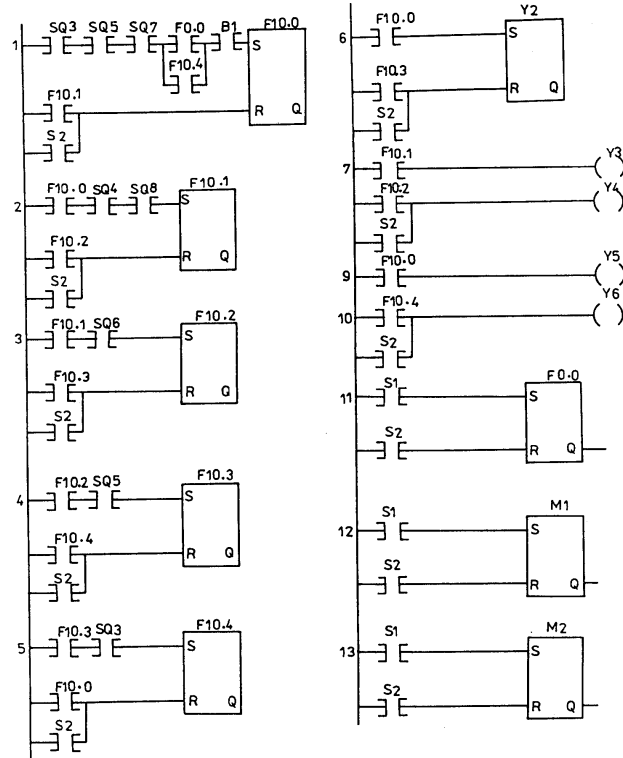


الشكل (٧٣-٦)

نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغطة S1 تتحقق شروط الخطوة التحضيرية 0 ويحدث إمساك للقلاب F0.0 وكذلك يحدث إمساك لكل من K1, K2 ومن ثم يدور المحرك M1 والمحرك M2 وتعمل السيور 1,2، وعندما تكون الأسطوانة A, B, C متراجعة للخلف فإن مفاتيح نهاية المشوار SQ3, SQ5, SQ7 تكون مغلقة وعند وصول صندوق إلى المنضدة المثبتة على الأسطوانة A في مقابلة المفتاح التقاربي B1 تغلق ريشة المفتاح التقاربي B1 فتتحقق شروط التشغيل للخطوة الأولى ويحدث إمساك للقلاب F10.0 فيحدث تحرير للقلاب F0.0 وكذلك يحدث إمساك للقلاب Y2 وتتقدم الأسطوانة A لترفع الصندوق لأعلى وكذلك يكتمل مسار تيار Y5 فتتقدم الأسطوانة C لتمنع وصول الصناديق من على السير الأول إلى مكان المنضدة وعند تقدم الأسطوانتين A, C تغلق مفاتيح نهاية المشوار SQ4, SQ8 فتتحقق شروط الخطوة الثانية ويحدث إمساك للقلاب F10.1 فيحدث تحرير للقلاب F10.0، وكذلك يكتمل مسار تيار الملف Y3 وتتقدم الأسطوانة B للامام وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ6 وتدفع الصندوق من على المنضدة إلى السير الثاني وفي هذه الحالة تتحقق شروط الخطوة الثالثة فيحدث إمساك للقلاب F10.2.

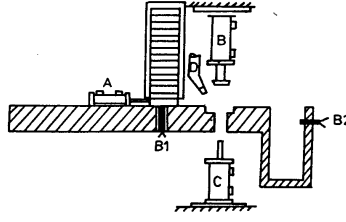
وتبعاً يحدث تحرير للقلاب F10.1، وكذلك يكتمل مسار تيار الملف Y4 فتتراجع الأسطوانة B للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ5 فتتحقق شروط تشغيل الخطوة الرابعة ويحدث إمساك للقلاب F10.3 وتبعاً يحدث تحرير للقلاب F10.2 ويحدث تحرير للقلاب Y2 فتتراجع الأسطوانة A للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ3، وتتحقق شروط تشغيل الخطوة الخامسة فيحدث إمساك للقلاب F10.4 وتبعاً يحدث تحرير للقلاب F10.3 ويكتمل مسار تيار الملف Y6 وتتراجع الأسطوانة C للخلف وتكرر دورة التشغيل التي تتكون من خمس خطوات 5 : 1 ويمكن إيقاف الوحدة في أى لحظة بالضغط على الضاغطة S2 والذي يحدث تحريراً لجميع الخطوات الست (F0.0, F10.0, F10.4) وكذلك يحدث تحرير للملف Y2 والمحركات M1, M2 ويكتمل مسار تيار الملفات Y4, Y6 فتتوقف جميع المحركات وتتراجع جميع الأسطوانة للخلف مرة ثانية ، والشكل (٦-٧٤) يبين الشكل السلمي والمستنتج من خريطة التدفق التتابعية .



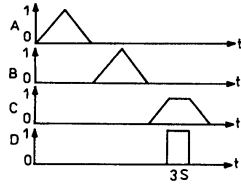
الشكل (٦-٧٤)

٦ / ٢٢- التمرين الثاني والعشرون :

الشكل (٦-٧٥) يعرض المخطط التقني لوحدة ختم العملات المعدنية ذات المنفاخ الهوائي :



الشكل (٦-٧٥)

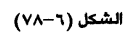


وتقوم هذه الوحدة بعمل أختام على الشغلات فعند الضغط على ضاغط التشغيل S1 تعمل وحدة الاختام فتقوم الاسطوانة A بدفع الشغلة من مخزن الشغلات ليستقر في المكان المعد لذلك، ثم تتراجع الاسطوانة A للخلف وبعد ذلك تتقدم الاسطوانة B لعمل ختم على الشغلة، ثم تتراجع تلقائياً وبعد ذلك تتقدم الاسطوانة C لرفع الشغلة من مكان تثبيتها، ثم يقوم المنفاخ C بنفخ الشغلة لتستقر في السلة وبعد مرور ثلاث ثوان تتراجع

الشكل (٦-٧٦)

الاسطوانة C ثم تتكرر دورة التشغيل من جديد لحين امتلاء سلة الشغلات المختومة أو فراغ مخزن الشغلات . والشكل (٦-٧٦) يبين مخطط الإزاحة لهذه الوحدة .

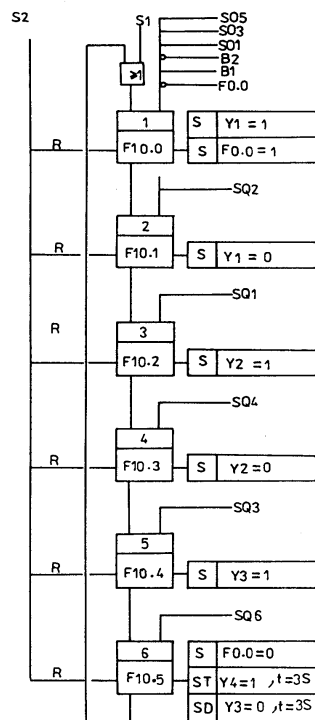
والشكل (٦-٧٨) يبين مخطط التوصيل مع جهاز PLC.



قائمة التخصيص :

الرمز	المعامل	التعليق
B2	I0.7	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى سعوى
S1	I1.0	ريشة مفتوحة من ضاغط التشغيل
S2	I1.1	ريشة مفتوحة من ضاغط الإيقاف
Y1	Q2.0	E ملف الصمام
Y2	Q2.1	F ملف الصمام
Y3	Q2.2	G ملف الصمام
Y4	Q2.3	H ملف الصمام
SQ1	I0.0	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
SQ2	I0.1	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
SQ3	I0.2	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
SQ4	I0.3	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
SQ5	I0.4	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
SQ6	I0.5	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى مغناطيسى
B1	I0.6	ريشة مفتوحة من مفتاح تقاربى سعوى

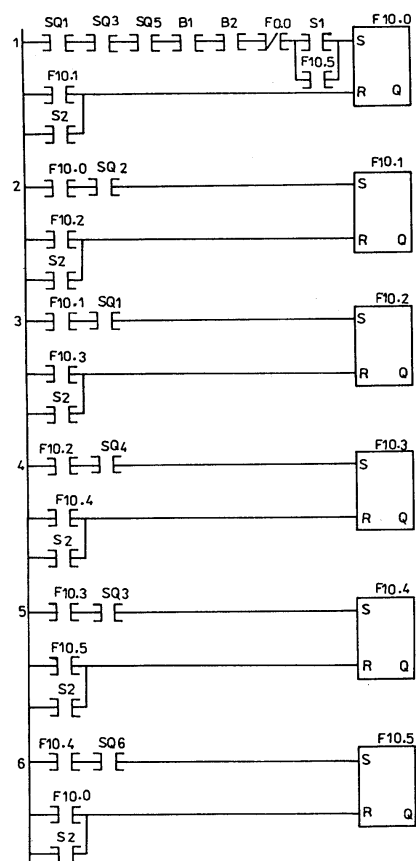
والشكل (٦-٧٩) يبين خريطة التدفق التتابعية لهذه الوحدة وهى تتكون من ست خطوات .



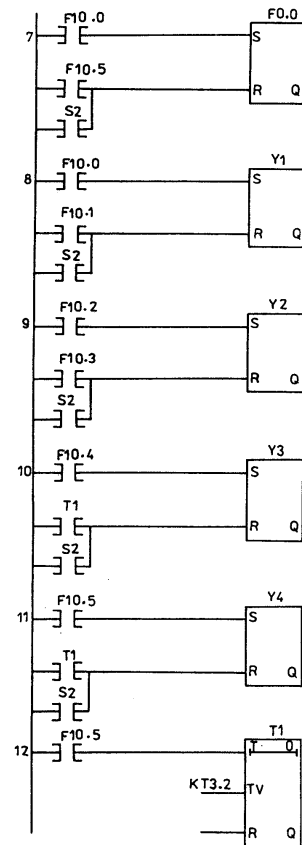
الشكل (٦-٧٩)

نظرية التشغيل :

عند الضغط على الضاغط S1 وعندما تكون جميع الأسطوانات متراجعة للخلف تغلق ريش المفاتيح التقاربية المغناطيسية SQ1, SQ3, SQ5 وعندما تكون سلة الشغلات فارغة تكون ريشة المفتاح B2 مفتوحة عندما يكون مخزن الشغلات ممتلئ بالشغلات تكون ريشة المفتاح B1 مغلقة وعند بداية التشغيل يكون علم التشغيل F0.0 فى حالة تحرير فنتحقق شروط تشغيل الخطوة الأولى ويحدث إمساك للقلاب F10.0 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب Y1 فتراجع الأسطوانة A للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ1، فنتحقق شروط تشغيل الخطوة الثالثة ويحدث إمساك للقلاب F10.2، وتباعاً يحدث تحرير للقلاب F10.1، ويحدث إمساك للقلاب Y2 وتتقدم الأسطوانة B للأمام لتعمل ختماً على الشغلة وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ4، فنتحقق شروط الخطوة الرابعة ويحدث إمساك للقلاب F10.3 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب F10.2 وأيضاً يحدث تحرير للقلاب Y2، وتراجع الأسطوانة B للخلف وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ3، فنتحقق شروط الخطوة الخامسة ويحدث إمساك للقلاب F10.4 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب F10.3 ويحدث إمساك للقلاب Y3 وتتقدم الأسطوانة C للأمام لرفع الشغلة من مكانها وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ6 فنتحقق شروط تشغيل الخطوة السادسة ويحدث إمساك للقلاب F10.5، وتباعاً يحدث تحرير لعلم التشغيل F0.0، ويحدث تشغيل لفترة زمنية مقدارها ثلاث ثوانى للقلاب Y4 فيعمل المنفاخ D لمدة ثلاث ثوان ويحدث تحرير للقلاب Y3 بعد تأخير ثلاث ثوان أى تتراجع الأسطوانة C بعد ثلاث ثوان من بدء الخطوة السادسة وتكرر دورة التشغيل من جديد؛ علماً بأنه عند تحقق شروط الخطوة الأولى يحدث إمساك للقلاب F10.0 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب F10.5. ويمكن إيقاف الوحدة فى أى لحظة بواسطة ضاغط الإيقاف S2 والذي يحدث تحريراً لجميع القلابات. والشكل (٦-٨٠) يبين الشكل السلمى المستنتج من خريطة التدفق المتتابعة.



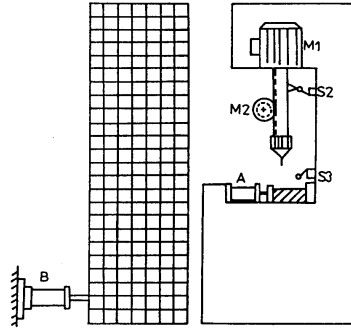
الشكل (٦-٨٠)



تابع الشكل (٦-٨٠)

٢٣/٦ - التمرين الثالث والعشرون

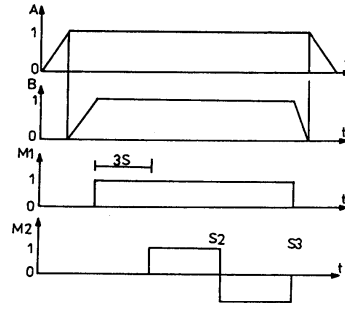
الشكل (٨١-٦) يعرض المخطط التقني للدريل مزود بشبكة أمان.



الشكل (٨١-٦)

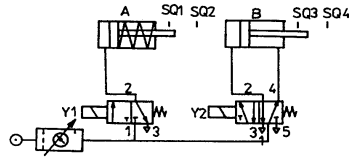
والشكل (٨٢-٦) يعرض مخطط الإزاحة والحركة للأسطوانة والمحركات لهذا الدريل.

فعند التشغيل الآتوماتيكي للدريل تغلق شبكة الأمان بواسطة الأسطوانة A، ثم يتم تثبيت الشغلة بواسطة الأسطوانة B ثم يدور محرك الظرف M1 وعند وصول سرعة محرك الظرف للسرعة الكاملة أي بعد حوالي ثلاث ثوان تبدأ عملية الثقب فيدور المحرك M2 الذي يتحكم في خفض ورفع ظرف الدريل فيعمل على خفض ظرف الدريل وصولاً لنهاية المشوار S2 فينعكس اتجاه حركة المحرك M2 ويعمل على رفع ظرف الدريل وصولاً لنهاية المشوار S3 حينئذ تتوقف المحركات M1, M3 وتراجع الأسطوانة B التي تثبت الشغلة، ثم تتراجع الأسطوانة A والتي تفتح شبكة الأمان.



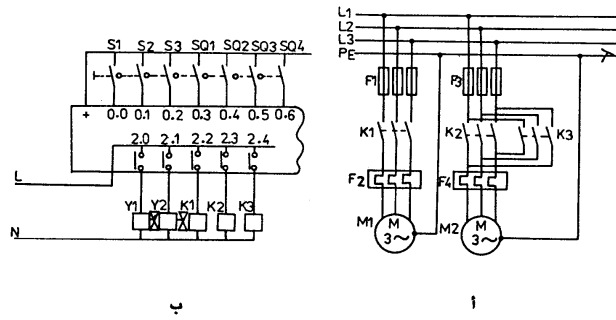
الشكل (٨٢-٦)

والشكل (٨٣-٦) يبين الدائرة الهوائية لهذا الدريل .



الشكل (٨٣-٦)

والشكل (٨٤-٦) يبين الدائرة الرئيسية للمحركات (الشكل ١) ومخطط التوصيل مع جهاز PLC (الشكل ب) .

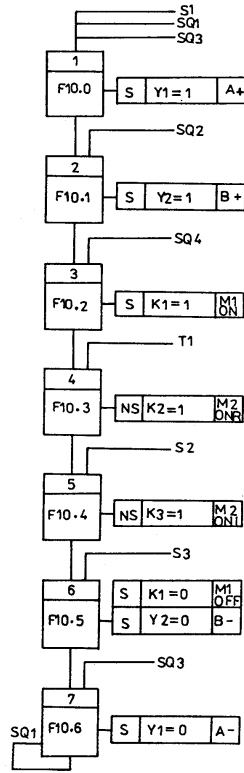


الشكل (٦-٨٤)

والشكل (٦-٨٥) يبين خريطة التدفق التتابعية لهذا الدريل والتي تتكون من سبع خطوات 1:7.

نظرية التشغيل:

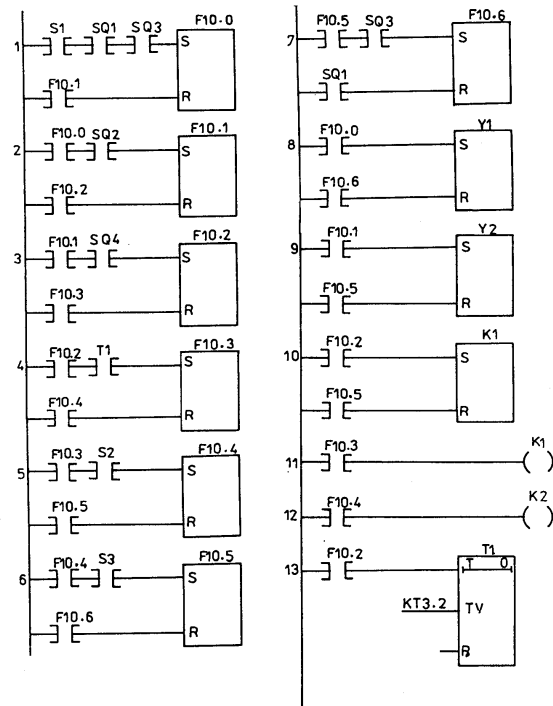
عند الضغط على الضاغط S1 وعندما تكون الأسطوانتان A, B متراجعتين فإن ريش المفتاحين SQ1, SQ3 تكون مغلقة، فتتحقق شروط الخطوة الأولى ويحدث إمساك للقلاب F10.0، وتباعاً يحدث إمساك للقلاب Y1 وتتقدم الأسطوانة A للأمام لتغلق شبكة الأمان وصولاً لمفتاح نهاية المشوار SQ2 فتتحقق شروط الخطوة الثانية فيحدث إمساك للقلاب F10.1 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب F10.0 وإمساك للقلاب Y2 وتتقدم الأسطوانة B للأمام لتثبيت الشغلة، وعند الوصول لمفتاح نهاية المشوار SQ4 تتحقق شروط الخطوة الثالثة. فيحدث إمساك للقلاب F10.2 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب F10.1 وإمساك للقلاب K1 ومن ثم يعمل المحرك M1 فيدور الظرف وبعد مرور ثلاث ثوان يعمل المؤقت T1 فتتحقق شروط تشغيل الخطوة الرابعة فيحدث إمساك للقلاب F10.3 وتباعاً يحدث تحرير للقلاب F10.2 ويكتمل مسار تيار ملف K2 فيعمل فيدور المحرك M2 اتجاه اليمين فيتحرك الظرف لأسفل



الشكل (٦-٨٥)

لتنتم عملية الثقب وعند الوصول
لمفتاح نهاية المشوار S2 تتحقق
شروط الخطوة الخامسة فيحدث
إمساك للقلاب F10.4 وتباعاً
يحدث تحرير للقلاب F10.3
ويكتمل مسار تيار ملف K3
فيعمل الكونتكتور K3 ويدور
المحرك M2 في عكس عقارب
الساعة فيرتفع الظرف ل أعلى
وعند الوصول لمفتاح نهاية
المشوار S3 تكون شروط الخطوة
السادسة قد تحققت فيحدث
إمساك للقلاب F10.6، وتباعاً
يحدث تحرير للقلاب F10.5،
وأيضاً يحدث تحرير للقلاب Y2،
K1 ويتوقف المحرك M1 فيتوقف
الظرف وتتراجع الأسطوانة B
وصولاً للمفتاح SQ3 فتتحقق
شروط تشغيل الخطوة السابعة،
ويحدث إمساك للقلاب F10.6
وتباعاً يحدث تحرير للقلاب
F10.5 وتحرير للقلاب Y1،
وتتراجع الأسطوانة A للخلف
فتفتح شبكة الأمان وصولاً لمفتاح
نهاية المشوار SQ1 فيحدث تحرير
للقلاب F10.6 ويتوقف الدريل.

والشكل (٨٦-٦) يبين الشكل السلمى المستنتج من خريطة التدفق التتابعية السابقة.



الشكل (٨٦-٦)

الـباب السابع

الصيانة الوقائية واكتشاف الأعطال



الصيانة الوقائية واكتشاف الأعطال

١ / ٧ - الصيانة الوقائية لأجهزة التحكم الكهربائية:

تعد الصيانة الوقائية من أهم الأعمال التي تجرى لضمان عمل الأجهزة الكهربائية بحالة جيدة وبأمان، وتمنع المشاكل الصغيرة من التفاقم حتى يحدث انهيار كامل يؤدي إلى توقف النظام بأكمله وعادة تدون أعمال الصيانة الوقائية في جداول زمنية يذكر فيها بيانات عن الأجهزة المختلفة التي تجرى عليها أعمال الصيانة و زمن إجراء الصيانة عليها ويمكن القول بأن أعمال الصيانة البسيطة التي تجرى لمدة دقائق معدودة كل أسبوع تمنع حدوث انهيار يوقف النظام لساعات طويلة، وفيما يلي العناصر الأساسية للصيانة الوقائية:

- ١ - الفحص: ويتلخص الفحص في ملاحظة الأمور غير الطبيعية للأجهزة مثل: ارتفاع درجة الحرارة - تراكم الأتربة على الأجهزة - فك مسامير الرباط - سماع صوت أزيز - شم رائحة غير طبيعية .. إلخ.
- ٢ - التنظيف: إن عملية تنظيف الأجهزة من الداخل والخارج من الأمور المهمة للتشغيل الجيد لمنع تسرب التيار الكهربى وارتفاع درجة الحرارة، وعادة يتم تنظيف الأجهزة الكهربائية بواسطة نفخ الأتربة بهواء جاف بضغط منخفض وكذلك تتم عملية التنظيف لى جهاز تحكم أثناء عمل صيانة أو إصلاح له.
- ٣ - الترابط: عادة تؤدي الاهتزازات الناتجة عن فصل ووصل الكونتاكتورات، وكذلك عمل الماكينات إلى فك مسامير الرباط للأجهزة الكهربائية الأمر الذى يؤدي إلى ارتفاع درجة حرارتها لذلك يجب التأكد من إحكام رباط المسامير وذلك بالمعدات المناسبة.
- ٤ - المحافظة على الأجهزة جافة: عادة تسبب الرطوبة صدأ معادن أجهزة التحكم مما يؤدي إلى زيادة مقاومتها الكهربائية وارتفاع درجة حرارتها وكذلك تؤدي

الرطوبة إلى تسرب التيارات الكهربائية من الخطوط الحية إلى الأرض أو حدوث قصر كامل بين الأوجه والأرض، لذلك من المفروض على الفنيين التأكد من إحكام غلق أجهزة التحكم التي تعمل في العراء أو في الأماكن الرطبة.

٢ / ٧ - اكتشاف الأعطال الكهربائية وإصلاحها:

يعتمد اكتشاف الأعطال على الدراسة والخبرة وأول مبادئ اكتشاف الأعطال هو المعرفة الجيدة لاستخدام أجهزة القياس والفحص مثل: الأفوميتر والميجر وجهاز قياس التيار ذو الكماشة .. إلخ، وفيما يلي أهم تعليمات استخدام أجهزة الفحص:

- ١ - قراءة تعليمات المصنع لأجهزة القياس والفحص بعناية.
 - ٢ - عند استخدام جهاز فحص له عدة مستويات للقياس يجب وضعه على المستوى الأعلى عند قياس كمية غير معروف قيمتها.
 - ٣ - يجب فصل التيار الكهربى عن الجهاز المطلوب مقاومته.
 - ٤ - يجب أن تكون أطراف أجهزة القياس والفحص معزولة جيداً.
 - ٥ - يجب التأكد من سلامة المصهرات والبطاريات الخاصة بأجهزة القياس فمثلاً بالنسبة لجهاز الأفوميتر يتم وضع الجهاز على وضع قياس المقاومة، ثم ملازمة أطراف الجهاز معاً فإذا كانت قراءة الجهاز 0 دل على أن البطارية سليمة والعكس بالعكس.
 - ٦ - عند استخدام أجهزة قياس التيار ذات الكماشة يجب قفل الكماشة جيداً حول الخط المطلوب قياس التيار المار فيه.
- وحتى يمكن اكتشاف الأعطال يجب أولاً فهم الدائرة الكهربائية جيداً، وهناك بعض الاختبارات المبدئية كما يلي:
- ١ - التأكد من وجود الجهد الكهربى عند مدخل الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم.
 - ٢ - التأكد من سلامة المصهرات والسكاكين إن وجدت.

٣ - التأكد من أن جميع المتتمات الحرارية للمحركات على وضع تشغيل وليس هناك متم حرارى فاصل، وذلك بالضغط على ضوابط تحريرها .

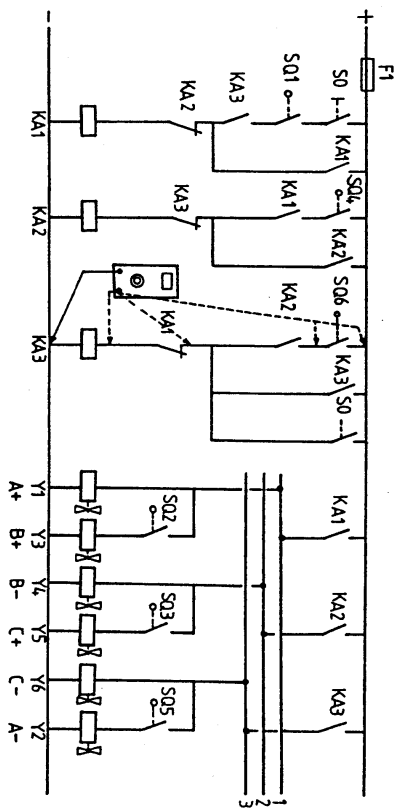
٤ - فحص سريع لجميع أجهزة التحكم من حيث درجة حرارتها وراثتها وعلامات التسرب التي ظهرت حديثاً . وعادة يمكن الحصول على معلومات عن الماكينة من المشغل، فإذا لم نحصل على نتائج من الاختبارات المبدئية يجب البحث عن الأعطال بالطريقة المشروحة في المثال التالي :

الشكل (٧ - ١) يعرض دائرة التحكم الكهربائية الخاصة بجهاز ثنى ألواح الصاج على شكل U (انظر الفقرة ٤ - ٦)، حيث إن تابع التشغيل لهذا الجهاز كما يلي :

رقم المجموعة	1		2		3	
الحركة	A+	B+	B-	C+	C-	A-

ولنفرض أن الجهاز توقف بعد تقدم الأسطوانة C للأمام أى (C+) .

أى أن الجهاز توقف عند المجموعة الثالثة لذلك فى هذه الحالة نختبر ريلاي المجموعة الثالثة هل يعمل أم لا، فإذا لم يكن يعمل يستخدم جهاز الآفوميتر لمعرفة سبب عدم عمل الريلاى KA3، وذلك بضبطه ليعمل كجهاز فولتميتر ثم تتم عملية الفحص بالطريقة الموضحة بالشكل ذاته . وعادة فإن المتوقع غلق ريشة مفتاح نهاية المشوار SQ6 ولذلك يتم فحص هذا المفتاح وكذلك نظام التثبيت له . أما إذا كان الريلاى KA3 يعمل بصورة طبيعية فنتأكد من أن الريشة KA3 والموصلة بخط المجموعة 3 مغلقة وأن الجهد الكهربى يصل للملف Y5، فإذا كان هناك جهد كهربى عند هذا الملف فإن المتوقع هو انهيار هذا الملف فإذا لم يكن كذلك فيمكن أن يكون هناك مشكلة فى الدائرة الهوائية نفسها .



٥٠٢

المشغل (١ - ٧)

٣ / ٧ - مشاكل أجهزة التحكم الكهربائية (أسبابها - طرق إصلاحها) :

١ / ٣ / ٧ - الكونتاكتورات والريليهات الكهرومغناطيسية :

المشكلة	السبب	الإصلاح
١ - ريش التلامس : اهتزاز ريش التلامس	١ - انكسار حلقة الإزاحة التحاشي ٢ - جهد تشغيل منخفض ٣ - ريش تلامس سيئة	١ - استبدال القلب المغناطيسي ٢ - صحح جهد التشغيل وخصوصاً عند البدء ٣ - استبدال ريش التلامس ويايات الإرجاع
التحام ريش التلامس	١ - تيار كبير نتيجة لقصر أو زيادة في الحمل ٢ - تيار كبير عن القيمة المقتنة للكونتاكتور	١ - افحص سبب زيادة التيار ثم اعمل على إزالة السبب واستبدال ريش التلامس . ٢ - استخدم كونتاكتور له قدرة أكبر تناسب الحمل .
توصيل غير جيد لريش التلامس .	١ - قوة دفع صغيرة من اليايات ٢ - جهد منخفض يمنع القلب المغناطيسي من الإحكام	١ - استبدال ريش التلامس ويايات الإرجاع وافحص حامل ريش التلامس للتأكد من سلامته من التشويه . ٢ - صحح جهد التشغيل وخصوصاً عند البدء وذلك بزيادة مساحة مقطع الموصلات المستخدمة .

المشكلة	السبب	الإصلاح
	٣ - جسم غريب يمنع ريش التلامس من الغلق .	٣ - نظف ريش التلامس بمادة الفرون Freon .
عمر قصير لنقاط الأيلاتين أو ارتفاع درجة حرارتها .	١ - بردها بمبرد خشن لمساوتها . ٢ - تيار تشغيل كبير عن القيمة المقننة للكونتاكتور . ٣ - ضغط ياي إرجاع ضعيف . ٤ - قازورات أو جسم غريب .	١ - استبدال ريش التلامس . ٢ - استبدال الكونتاكتور بأكبر . ٣ - استبدال الريش مع يابات الإرجاع وتأكد من أن حامل ريش التلامس لم يتشوه . ٤ - نظف ريش التلامس بمادة الفرون .
	٥ - قصر . ٦ - وصلات غير محكمة الرباط .	٥ - يجب إزالة سبب القصر والتأكد من حجم المصهرات والقواطع المستخدمة . ٦ - التأكد من إحكام ربط أطراف ريش التلامس مع الموصلات باستخدام المعدات المناسبة .
٢ - البويينة : ملف البويينة مفتوح .	١ - انهيار ميكانيكى .	غير الملف بعناية وذلك بفك مسامير تجميع الكونتاكتور مع مراعاة عدم انطلاق ياي الإرجاع من مكانه ثم أعد تجميع

المشكلة	السبب	الإصلاح
		الكونتاكتور بعكس خطوات الفك انظر الشكل (٢-٨).
ملفات محمصة (محتقة).	١ - جهد زائد . ٢ - قصر حاد بين مجموعة لفات نتيجة لانحياز ميكانيكى .	١ - اختبر جهد التشغيل وصحة . ٢ - غير الملف بعناية انظر الشكل (٢-٨) .
٣ - القلب المغناطيسى والأجزاء الميكانيكية: صوت أزيز للقلب .	١ - انكسار حلقة النحاس . ٢ - أوجه القلب المغناطيسى لا تتعشق . ٣ - قازورات أو صدا على أوجه القلب المغناطيسى . ٤ - جهد منخفض .	١ - استبدال القلب المغناطيسى . ٢ - استبدال القلب المغناطيسى . ٣ - نظف القلب المغناطيسى . ٤ - اختبر جهد التشغيل وخصوصاً عند البدء وصحة .
الفتل في انجذاب القلب المغناطيسى وتعشيقه .	١ - جهد منخفض . ٢ - ملف البوبينة تالف . ٣ - وجود مشكلة ميكانيكية تمنع حركة القلب المتحرك .	١ - اختبر جهد التشغيل وصحة . ٢ - استبدل ملف البوبينة . ٣ - اختبر حركة الأجزاء الميكانيكية بدفع الأجزاء

المشكلة	السبب	الإصلاح
		المتحركة باليد ثم اعمل على إزالة المشكلة.
الفشل في الفصل.	<p>١ - يوجد مواد التصاق على سطح ريش التلامس.</p> <p>٢ - الجهد لم يرفع عن الدائرة.</p> <p>٣ - مغناطيسية متبقية نتيجة لنقص الفجوة الهوائية في مسار القلب المغناطيسي.</p> <p>٤ - التهام ريش التلامس نتيجة لتيار عالٍ.</p>	<p>١ - نظف أوجه ريش التلامس بمادة الفرون freon.</p> <p>٢ - ابحث عن سبب عدم انقطاع التيار عن البوبينة.</p> <p>٣ - استبدل القلب المغناطيسي.</p> <p>٤ - استبدل ريش التلامس بأخرى سليمة واعمل على إزالة سبب زيادة التيار.</p>

٢ / ٣ / ٧ - المتتمات الحرارية والمؤقتات الزمنية ومفاتيح نهايات المشوار:

المشكلة	السبب	الإصلاح
المتمم الحرارى يفصل باستمرار.	<p>١ - حمل زائد مستمر.</p> <p>٢ - وصلات غير مربوطة جيداً.</p> <p>٣ - انخفاض جهد المصدر عند</p>	<p>١ - تأكد من عدم وجود قصر أو تسرب أرضى أو حمل زائد على المحرك.</p> <p>٢ - تأكد من إحكام رباط الموصلات مع أطراف المتمم الحرارى وذلك باستخدام المعدات المناسبة.</p> <p>استبدل الموصلات بأخرى لها</p>

المشكلة	السبب	الإصلاح
	البداء . ٤ - تغير القيمة المعير عليها المتعم الحرارى؛ نتيجة للاعتزاز . ٥ - متعم حرارى غير مناسب .	مساحة مقطع أكبر . ٤ - اعد عملية ضبط المتعم الحرارى . ٥ - بدل المتعم الحرارى بآخر مناسب .
اختلال أزمنة المؤقتات الزمنية .	١ - تغير الأزمنة المعايرة عليها .	١ - راجع القيم المعايرة عليها أجهزة المؤقتات وصححها .
أجزاء مكسورة من مفاتيح نهايات المشوار .	١ - حركة زائدة من الكامة أدت إلى كسور أجزاء نهايات المشوار .	١ - استخدم الكامة المناسبة وعنصر الفعل المناسب للمفتاح وشغل المفتاح فى الحدود المسموح بها .

٧ / ٤ - الصيانة الوقائية لأجهزة التحكم الهوائية :

يوجد قائمة اختبارات زمنية متبعة لعمل الصيانة الوقائية للأجهزة الهوائية، وعادة يستعان بتعليمات الشركات المصنعة لإجراء الصيانة اللازمة .

ويمكن تقسيم الصيانة الوقائية إلى الأقسام التالية :

أ - الصيانة اليومية والتي يندرج تحتها الأعمال التالية :

- ١ - تصريف المتكاثف من المرشحات وفاصلات الماء .
- ٢ - اختبار مستوى الزيت فى المزيتة ويجب أن يكون الزيت بين المستوى الأدنى والمستوى الأعلى مع استخدام نفس الزيت أثناء القيام بزيادة متنسب الزيت .
- ٣ - تزييت نقاط التزييت مع استخدام نفس الزيت المنصوص عليه فى تعليمات الشركات المصنعة .

ب - الصيانة الأسبوعية والتي يندرج تحتها الأعمال التالية :

- ١ - نظافة وفحص عناصر تشغيل الصمامات مثل : البكرات وأزرع التشغيل... إلخ واستبدال التالف منها .
- ٢ - فحص جميع الخطوط الهوائية واستبدال التالف منها .
- ٣ - فحص جميع أدوات التوصيل المستخدمة وإحكام رباط الأدوات المفكوكة .
- ٤ - اختبار أجهزة قياس الضغط الموجودة في وحدة الخدمة .
- ٥ - اختبار وظيفة المزيتات وذلك بالتأكد من أن معدل سقوط قطرات الزيت في الدقيقة خمس نقاط .

ج - الصيانة الشهرية ويندرج تحتها الأعمال التالية :

- ١ - فحص التسريبات في جميع اللواكيز ذات المسامير وإحكام رباط اللواكيز وإصلاح واستبدال التالف منها .
- ٢ - فحص التسريبات في الصمامات خصوصاً في الأوضاع الابتدائية .
- ٣ - تنظيف قلوب المرشحات وغسلها بالكيروسين ونفضها بالهواء المضغوط في عكس تدفق الهواء فيه .
- ٤ - فحص وصلات الأسطوانات مع إحكام ربطها وتغيير وسائل منع التسريب إن لزم الأمر .
- ٥ - فحص صمامات التصريف الأتوماتيكية ذات العوامة Automatic water drains للوصول للأداء الطبيعي بدون تسريب هواء، حيث يتم تنظيفها من الشوائب والأتربة إن لزم الأمر .

د - الصيانة النصف سنوية ويندرج تحتها الأعمال التالية :

- ١ - فحص مكابس الأسطوانات بمفرقاتها ووسائل منع التسريب فيها مع تغيير التالف عند الضرورة .

٢ - فحص كواتم الصوت واستبدال التالف منها (المكتوم تماماً).

ويضاف على الأعمال المذكورة في الصيانات السابقة الأعمال المنصوص عليها في تعليمات الشركات المصنعة.

١ / ٤ / ٧ - صيانة ضواغط الهواء:

يجب عمل صيانة لضواغط الهواء الخاصة بالنظام الهوائي تبعاً للأعمال المنصوص عليها في تعليمات الشركات المصنعة، حيث تتغير هذه الأعمال من شركة لأخرى ومن ضاغط لآخر، وفيما يلي نقاط الصيانة في الضواغط الترددية:

العنصر	الفترة الزمنية	الإجراء
مرشح هواء المدخل.	- كل أسبوعين.	- التنظيف عند الضرورة.
نظام التبريد.	- باستمرار.	- قياس درجة حرارة الماء الداخل والخارج.
	- عند الضرورة.	- نظافة مداخل الماء في نظم التبريد بالماء.
الزيت.	- على فترات محددة من قبل الشركة المصنعة أو بالخبرة.	- فحص مستوى الزيت.
		- تغيير زيت عمود المرفق.
كراس المحور.	- على فترات محددة من قبل الشركة المصنعة أو بالخبرة.	- فحص التآكل والضبط والاستبدال عند الضرورة.
التصريف.	- شهرياً.	- فحص صرف المبرد البيئي.
	- يومياً.	- فحص صمامات التصريف اليدوية والأوماتيكية.
صمامات الأمان.	- على فترات محددة من قبل الشركة المصنعة أو بالخبرة.	- الفحص والنظافة.
شناير المكابس.	- سنوياً.	- الفحص والاستبدال إن لزم الأمر.

وفيما يلي فترات تغيير الزيت للأنواع المختلفة للمضواغط الترددية :

نوع الضاغط	ظروف التشغيل	فترات التغيير
ثابت .	التشغيل لأول مرة . بيعة نظيفة . بيعة قدرة .	بعد مائة ساعة . سنة شهر أو ألفين ساعة تشغيل . ثلاثة شهور أو ألف ساعة تشغيل .
محمول .	التشغيل لأول مرة . بيعة متوسطة النظافة . بيعة قدرة . بيعة قدرة جداً .	بعد خمسون ساعة . شهر واحد أو خمسمائة ساعة . اسبوعين أو 250 ساعة . اسبوع واحد أو 100 ساعة .

٧ / ٥ - صيانة وحدات الخدمة وصمامات التصريف والخطوط الهوائية :

يتم فحص صمامات التصريف ومصابيد الرطوبة strainer خلال فترات زمنية منتظمة يتم تحديدها بناءً على توصيات الشركات المصنعة، ويجب أن تأخذ مرشحات وفواصل الماء في وحدات الخدمة رعاية خاصة، حيث إن مستوى الماء يكون مرئياً داخل زجاجة المرشح ويجب عمل نظافة دورية للمرشحات وفواصل الماء، بغض النظر عن نوعية التصريف يدوية كانت أو أوتوماتيكية وتعتمد هذه الفترة الزمنية على قذارة النظام، فهناك بعض المرشحات يمكن تنظيف حشوها بسهولة، وذلك بواسطة الهواء المضغوط، وهناك أنواع تحتاج لطرق خاصة لتنظيف وتغيير حشوها يمكن معرفتها من تعليمات الشركة المصنعة، وتعتبر المرشحات المسدودة هي العامل الرئيسي لانخفاض الضغط عند الماكينات وأيضاً فإن تسريب الهواء عند الوصلات المرنة هو السبب الآخر لانخفاض الضغط ويؤدي انخفاض الضغط إلى تغيير أداء الآلة ..

وعند حدوث ذلك يجب أولاً اختبار أدوات التوصيل وتشديد ربطها وبعد ذلك تختبر الوصلات المرنة (الخراطيم) ويجب ألا يزيد انخفاض الضغط عند الآلة عن مستوى الضغط عند الخزان عن 0.2 : 0.35 bar، وعادة يحدث التسريب عند

صمامات التصريف فقد تفتح هذه الصمامات نتيجة لوجود بعض الشوائب بداخلها . أما المزيتات فيجب فحص مستوى الزيت فيها بصفة دورية، وايضاً التحقق من أن معدل حقن الزيت في الهواء المضغوط يساوى خمس قطرات في الدقيقة وعند إضافة زيوت للمزيتات يجب استخدام الأنواع المنصوص عليها في توصيات الشركات المصنعة .

أما الخطوط الهوائية فتجرى عليها أعمال الصيانة عند ظهور بعض العلامات الدالة على وجود مشاكل فيها، وفيما يلي بيان بالمشاكل التي تتعرض لها الخطوط الهوائية والإجراءات المتبعة :

نوع الخط الهوائي	المشكلة	الإجراء المتبع
خطوط صلبة .	- اهتزاز المواسير . - تسريب . - ماء بالخطوط .	- استخدام وسائل التشييت المناسبة لمنع الاهتزاز . - التأكد من سلامة جميع أدوات التوصيل واستبدال التالف . - فحص صمامات التصريف الموجودة على الخط . - التأكد من أن مآخذ الهواء المضغوط للأحمال منفذة بالطريقة الصحيحة .
خطوط مرنة .	- تسريب .	- فحص التآكل عند الوصلات المختلفة . - استخدام خرطوم ذات أغلفة قوية في ظروف التشغيل الصعبة . - استبدال الخرطوم التالفة .

نوع الخط الهوائي	المشكلة	الإجراء المتبع
	- انخفاض كبير في الضغط .	- فحص السطح الداخلى للخرائطيم . - التأكد من أن حجم الخراطيم مناسب ولا يوجد تسريب فى الخراطيم .

٦/٧ - صيانة الأسطوانات الهوائية والصمامات :

يجب استخدام وحدة خدمة (مرشح - مزيتة - منظم ضغط) لكل معدة نيوماتيكية، وعادة فإن الهواء الجاف يحافظ على عمل جميع العناصر الهوائية بدون تلف، ويقلل من أعمال الإصلاح اللازمة، وعادة ينصح بتوفير قطع غيار للأجزاء القابلة للتآكل وهذا يمكن معرفته من رسومات تفصيلية للعناصر النيوماتيكية من كتالوجات الشركات المصنعة، وعادة يرافق هذه الرسومات جداول بالأجزاء المختلفة المكونة لهذه العناصر موضحاً فيها الأجزاء القابلة للتآكل، وهناك عامل هام لتلف الأسطوانات الهوائية، وهو طريقة التثبيت غير الصحيحة، والذي يؤدي إلى حدوث قوى عرضية إلى التآكل السريع للأجزاء الداخلية للأسطوانات، مما يؤدي إلى تغيير الأسطوانة كلياً، ولذلك يجب الاهتمام بطريقة تثبيت الأسطوانات الهوائية والتأكد من استقامة محور الأسطوانة مع محور الحمل ويجب من حين لآخر فحص اللواكير المستخدمة عند مدخل الهواء المضغوط فى الأسطوانات، حيث يحدث عادة تسرب للهواء عند هذه النقاط .

أما بالنسبة للصمامات الهوائية فعند حدوث تسربات عند فتحات تصريفها يجب تحديد مصدر التسريب فمن الممكن أن يكون ناتجاً عن مشكلة بالأسطوانة، أو مشكلة بالصمام، وهناك طريقة اختبار بسيطة تتم فى هذه الحالة؛ وهى فصل خط العادم الواصل بين الأسطوانة والصمام من جهة الصمام فإذا استمر تسريب الهواء فى هذا الخط دل على أن موانع التسريب لمكبس الأسطوانة تالفة وإذا لم يكن هناك تسريب فى هذا الخط دل على وجود تسريب داخلى فى الصمام .

وفيما يلي بيان بالمشاكل التي تتعرض لها الصمامات الاتجاهية وطرق إصلاحها :

المشكلة	السبب	الإصلاح
ارتفاع درجة حرارة بوبينة الصمام مما يؤدي إلى انهيار الملف .	١ - جهد تشغيل منخفض . ٢ - درجة الحرارة المحيطة مرتفعة . ٣ - القلب المغناطيسي غير قادر على الحركة لمشكلة ميكانيكية . ٤ - تشغيل متكرر .	١ - معرفة السبب وإزالته واستبدال البوبينة .
انهيار ميكانيكي .	١ - جهد زائد يؤدي إلى تعرض العنصر المنزلق لقوة زائدة . ٢ - وجود ذرات أتربة أو شوائب ضارة في الهواء المضغوط .	١ - استبدال الصمام الاتجاهي .

1. The first step in the process of creating a new product is to identify a market need. This involves conducting market research to determine what consumers want and need. Once a need is identified, the next step is to develop a concept for a product that meets that need.

2. The second step is to develop a business plan. This involves determining the costs of production, the pricing strategy, and the marketing plan. The business plan also includes a financial forecast and a break-even analysis. Once the business plan is complete, the next step is to secure financing for the project.

الملاحق

1. The first part of the document is a list of the names of the persons who have been appointed to the various positions of the Board of Directors of the Corporation.

2. The second part of the document is a list of the names of the persons who have been appointed to the various positions of the Board of Directors of the Corporation.

ملحق (١) الوحدات المستخدمة

الجدول التالي يبين الوحدات المختلفة للكميات المختلفة ومعامل التحويل من الوحدة الأولى إلى الوحدة الثانية.




الكمية	الوحدة الأولى	الرمز	الوحدة الثانية	الرمز	معامل التحويل
Pressure	Bar	bar	Atmosphere	atm	0.9869
Pressure	Bar	bar	Kilogram force/cm ²	Kgf/cm ²	1.0197
Pressure	Bar	bar	Pound force/Sq. inch (PSI)	lbf/in ²	14.5053
Force	Kilogram force	kg _f	Newton	N	9.8066
Force	Kilogram force	kg _f	Pound force	lbf	2.2045
Weight	Kilogram	kg	Gramme	g	1000
Weight	Kilogram	kg	Pound	lb	2.2045
Viscosity	Centistoke	cSt	Engler degree	°E	*
Temperature	Centigrade	C	Fahrenheit	°F	**
Volume	Cubic centimetre	cm ³	Litre	L	0.001
Displacement					
Volume	Cubic centimetre (10 ⁻⁶ m ³)	cm ³	Cubic inch (ft ³ /1728)	in ³	0.0610
Displacement					
Length	Centimetre (10 ⁻² m)	cm	Inch (ft/12)	in	0.3937
Area (Section)	Square centimetre (10 ⁻⁴ m ²)	cm ²	Square inch (ft ² /144)	in ²	0.1550
Capacity	Litre	l	Gallon, UK	UK gal	0.2199
Capacity	Litre	l	Gallon, US	US gal	0.2641
Angle	Degree	o	Radian	rad	0.0174
Power	Kilowatt	kw	Horse Power	HP	1.36
Momentum (Torque)	Kilogram force metre	kg _f .m	Newton metre	Nm	9.8066
Momentum (Torque)	Kilogram force metre	kg _f .m	Pound force inch	lbf.in	86.8745
Angular Speed	Revolution per minute	RPM	Radian per second	rad/sec	0.1047
Flow	Litre per minute	l/min	Gallon (UK) per minute	(UK) GPM	0.2199
Flow	Litre per minute	l/min	Gallon (US) per minute	(US) GPM	0.2641

ملحق (٢) رموز أجهزة التحكم الكهربائية

الوصف	الرمز الكهربى	الحرف المميز
ضابط برىشتين NO + NC		S
مفتاح نهاية مشوار برىشتين (NO + NC)		S
ريش تلامس ريلاي		K
ريش تلامس لكونتاكتور		K
ريشتان (NO + NC) لمؤقت زمنى يؤخر عند التوصيل		D
ريشتان (NO + NC) لمؤقت زمنى يؤخر عند الفصل		D
ريشتان (NO + NC) لمؤقت زمنى رعاش		D
ريشتان (NO + NC) لمتعم حرارى		F

الوصف	الرمز الكهربى	الحرف المميز
ريشتان (NO + NC) لتوموستات		S
ريشتان (NO + NC) لفتح عوامة كهربية		S
قاطع دائرة اتوماتيكي		F
الملفات الحرارية لمصنم حرارى		F
محرك استثنائى نجما دلتا		M
خط كهرباء حى		L
خط تعادل		N
خط ارضى		PE
مصهر (فيوز)		F
مقاومة		R
موحد		V

الوصف	الرمز الكهربى	الحرف المميز
مكثف		C
ثايرستور		V
ترياك		V
ترانزستور ضوئى		V
بويينة كونتاكتور أو ريلائى		K
بويينة مؤقت زمنى يؤخر عند الفصل		D, KT
بويينة مؤقت زمنى يؤخر عند التوصيل		D, KT
بويينة مؤقت رعاش		D, KT
بويينة صمام اتجاهى		Y

الحرف المميز	الرمز الكهربى	الوصف
H		لمبة إشارة
Q		مفتاح رئيسى دوار
Q		مفتاح يدوى بريشة مفتوحة NO وأخرى مغلقة NC

ملحق (٣) الرموز النيوماتيكية

أولاً: الضواغط والحركات الهوائية:

ضابط هوائى .



مضخة تفريغ .



محرك هوائى بسرعة ثابتة يدور فى اتجاه واحد .



محرك هوائى بسرعة ثابتة يدور فى اتجاهين .



محرك هوائى بسرعة يمكن التحكم فيها ويدور فى اتجاه واحد .

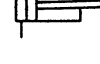


محرك هوائى بسرعة يمكن التحكم فيها ويدور فى اتجاهين .



ثانياً: الأسطوانات الهوائية:

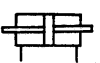
أسطوانة أحادية الفعل تعود ذاتياً بفعل حمل خارجى .



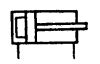
أسطوانة أحادية الفعل تعود ذاتياً بفعل يابى إرجاع .



أسطوانة ثنائية الفعل بذراعى دفع .



أسطوانة ثنائية الفعل بخمد فى اتجاه واحد .



أسطوانة ثنائية الفعل بخمد حركة متغير القيمة في اتجاهي
الحركة



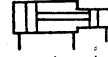
أسطوانة هوائية دوارة.



أسطوانة تلسكوبية.



أسطوانة تكبير ضغط.



ثالثاً: عناصر ترشيح وتجفيف وتزييت والتحكم في ضغط الهواء المضغوط:

مرشح.



فاصل ماء يدوي.



فاصل ماء أوتوماتيكي.



مرشح بفاصل ماء يدوي.



مرشح ماء بفاصل أوتوماتيكي.



مجفف.

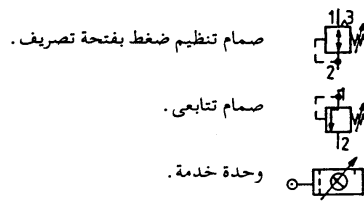


مزيتة.

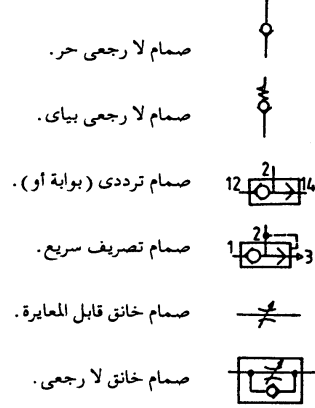


صمام تنظيم ضغط.

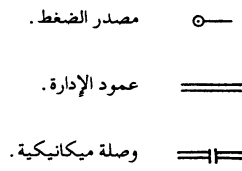




رابعاً : الصمامات اللارجعية والصمامات الخانقة :



خامساً : خطوط الضغط والوصلات الميكانيكية والهوائية :



خط ضغط الهواء .	—
خط العادم .	-----
خط التحكم .	-----
وصلة هواء مرنة .	⌒
تقاطع خطوط هواء مضغوط بدون توصيل .	+
تقاطع خطوط هواء مضغوط مع التوصيل .	+
وصلة اختبار ضغط مغلقة .	→X
وصلة اختبار ضغط موصلة مع خط عداد ضغط .	→XX
وصلة سريعة مفكوكة .	→○ ←
وصلة سريعة مجمعة .	→ +○

سادساً : وسائل تشغيل الصمامات الاتجاهية :

ذراع تشغيل يعمل باليد .	≡
ضاغط يعمل باليد .	≡
بدال يعمل بالقدم .	≡

خابور يعمل بالدفع بكامة متحركة.



بكارة تعمل بالدفع بكامة متحركة.



ياى إرجاع.



ملف كهبرى .



ملف كهبرى سابق التحكم .



ملف كهبرى بوسيلة يدوية سابقة التحكم .



إشارة ضغط .



إشارة ضغط سابقة التحكم .



سابعاً : الصمامات الاتجاهية :

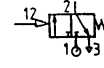
صمام اتجاهى 2/2 بضغوط وياى وبوضع ابتدائى مفتوح .



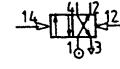
صمام اتجاهى 2/2 ببداى وياى وبوضع ابتدائى مغلق .



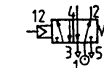
صمام اتجاهى 3/2 بإشارة ضغط وياى .



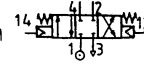
صمام اتجاهى 4/2 بإشارتى ضغط .



صمام اتجاهى 5/2 بإشارة ضغط وياى إرجاع (سابق التحكم) .



صمام اتجاهى 4/3 بإشارتى ضغط وياى إرجاع (سابق التحكم) .



ملحق (٤) المصطلحات الفنية النيوماتيكية

Absolute Pressure	– الضغط المطلق ويساوى الضغط المقاس مضافاً إليه الضغط الجوي .
Absolute Temperature	– درجة الحرارة المطلقة وتساوى درجة الحرارة المقاسة منسوبة إلى الصفر المطلق والذي يساوى 273 °K .
Actuator	– عنصر الفعل وهو جهاز يقوم بتحويل طاقة الضغط لطاقة حركة مثل الأسطوانات الهوائية .
After cooler	– مبرد الإعادة ويقوم بتبريد الهواء المضغوط ويوضع عادة بعد الضاغط .
Air dryer	– مجفف الهواء المضغوط .
Air reciever	– خزان الهواء المضغوط الذى يمد الدائرة الهوائية بالهواء المضغوط .
Air motor	– محرك هوائى .
Automatic drain valve	– صمام تصريف ذاتى للماء المتكاثف فى الأنظمة الهوائية .
Automatic control	– تحكم ذاتى (أوتوماتيكى) .
Boyle's Law	– قانون بويل وينص على أن حجم غاز جاف يتناسب عكسياً مع الضغط عند ثبات درجة الحرارة .
Calibrate	– ضبط أى جهاز قياس للحصول على قراءة صحيحة للكمية المقاسة وتسمى هذه العملية بالمعايرة .

Centigrade	- تدريج درجة الحرارة باعتبار أن نقطة تجمد الماء صفر ونقطة غليان الماء هي 100، وهذا التدرج مقسم إلى 100 قسم كل قسم يسمى درجة.
Charles Law	- قانون شارلز، وينص على أن حجم الغاز الجاف يتناسب طردياً مع درجة الحرارة المطلقة عند ثبات الضغط.
Check valve	- صمام لارجعى يسمح بمرور تدفق الهواء المضغوط فى اتجاه واحد فقط.
Compressed Air	- يطلق على الهواء الذى ضغطه أعلى من الضغط الجوى بالهواء المضغوط.
Compressor	- الضاغط ويقوم برفع ضغط الغازات على سبيل المثال: الضاغط الهوائى.
Condensation	- التكثيف، وهو التغير من الحالة الغازية للحالة السائلة.
Dew Point	- درجة الحرارة التى عندها يكون الهواء مشبعاً تماماً ببخار الماء.
Directional valve	- صمام اتجاهى يستخدم فى التحكم فى اتجاه تدفق الهواء المضغوط.
Direct pneumatic operation	- تشغيل مباشر بالهواء المضغوط.
Displacement diagram	- مخطط الإزاحة.
Double acting cylinder	- أسطوانة ثنائية الفعل تعطى قوة دفع فى شوطيها (الذهاب - العودة).
Double acting cylinder with cushioning	- أسطوانة ثنائية الفعل بخمد للمحركة فى نهاية شوط الذهاب والعودة.

Efficiency	– الكفاءة وهي النسبة بين القدرة الخارجة للقدرة الداخلة كنسبة مئوية.
Gravity force	– قوة الجاذبية الأرضية التي تجذب الأجسام لمركز الأرض.
Horse power	– وحدة قياس القدرة ويسمى حصان ميكانيكى.
Humidity	– الرطوبة وهو وزن بخار الماء فى المتر المكعب من الماء.
Idle return roller	– البكرة الحاملة وتستخدم لتشغيل الصمامات الاتجاهية وتعود لوضعها الطبيعى بمجرد الضغط عليها بجسم متحرك.
Muffler (silencer)	– كاتم صوت يقوم بتقليل صوت الضوضاء الناجمة عن خروج الهواء الفائض.
Passage, Pneumatic	– مسارات الهواء المضغوط داخل العناصر الهوائية.
Pilot valve	– صمام إشارة يتحكم فى صمام آخر رئيسى.
Pipe	– ماسورة.
Piston type cylinder	– أسطوانة عمود مكبسها له مساحة مقطع أقل من نصف مساحة مقطع المكبس.
Pneumatics	– علم يدرس خواص الهواء المضغوط.
Pneumatic control panel	– مجموعة من العناصر النيوماتيكية مثبتة داخل لوحة تحكم.
Pneumatic counter	– عداد هوائى.
Pneumatic timer	– مؤقت زمنى هوائى.
Port	– فتحة دخول أو خروج الهواء المضغوط فى العناصر الهوائية.
Power	– القدرة.

Pressure	- الضغط .
Pressure differential	- فرق الضغط بين نقطتين في الدائرة الهوائية .
Pressure seals	- وسائل منع التسريب عند زيادة الضغط .
Pressure gauge	- جهاز قياس الضغط .
Pressure regulator valve	- صمام تنظيم الضغط للتحكم في ضغط الدائرة .
Push button	- ضاغط تشغيل يعمل باليد عند الضغط عليه .
Primemover	- مصدر القدرة الميكانيكية المستخدم لإدارة الضاغط الهوائي .
Quick coupling	- وصلة سريعة لربط خرطوم الهواء المضغوط المرنة معاً في لحظات .
Quick exhaust valve	- صمام التصريف السريع ويستخدم لزيادة سرعة الأسطوانات .
Ram type cylinder	- أسطوانة لها عمود مكبس مساحة مقطعة أكبر من نصف مساحة مقطع المكبس .
Reciprocating compressor	- ضاغط ترددي .
Relief valve (safety valve)	- صمام تصريف الضغط الزائد (صمام أمان) .
Restrictor	- صمام خائق ويقوم بتقليل معدل التدفق .
Roller cylinder	- التشغيل ببكرة تدفع بواسطة الأجسام المتحركة .
Rotary cylinder	- أسطوانة دواره وهذه الأسطوانة تعطي حركة زاوية لا تزيد عن 360° في الاتجاهين .
Service Life	- الفترة الزمنية التي يعمل فيها العنصر الهوائي بعدها يصبح أداؤه غير مقبول .
Service unit	- وحدة الخدمة وتوضح عند الأحمال وتقوم بتجفيف وترشيح وتزيت الهواء المضغوط

	وكذلك تنظيم ضغطه .
Sequence valve	- صمام تتابعى يسمح بمرور الهواء المضغوط عند وصول ضغطه للضغط المعابر عليه الصمام .
Shuttle valve	- صمام ترددى وهو يكافئ بوابة أو المنطقية .
Shut off valve	- محبس يدوى للفتح والغلق .
stepper sequencor	- عناصر تحكم هوائية تستخدم للتحكم الذاتى فى العمليات المتعاقبة الهوائية .
Single-acting cylinder	- أسطوانة أحادية الفعل تعطى قوة دفع فى اتجاه الذهاب فقط .
Solenoid operation	- التشغيل بملف كهبرى .
Spring return	- العودة بياى ميكانيكى .
Step diagram	- مخطط الإزاحة .
Surge	- ارتفاع عابر للضغط .
Vacuum	- انخفاض الضغط عن الضغط الجوى .
Vapour	- بخار الماء .
Volume flow rate	- حجم الهواء المار عند مقطع معين فى الخط الهوائى فى زمن معين بوحدة L/S .
Exhaust	- العادم وهو الهواء الذى يخرج من الدائرة الهوائية للهواء الجوى .
Fahrenheit	- تدرج قياس درجة الحرارة باعتبار أن نقطة تجمد الماء 32 ونقطة غليان الماء 212 مقسم إلى 180 قسماً متساوياً كل قسم يسمى درجة .
Feedback	- التغذية المرتدة وهو نقل الطاقة من مخرج الجهاز لمدخله .
Filter (strainer)	- مرشح يقوم بتنقية الهواء المضغوط من الاتربة

	العالقة به .
Filter with water separator	مرشح مزود بفاصل للماء العالق بالهواء .
Flow control valve	صمام يتحكم فى معدل تدفق الهواء المضغوط .
Flow meter	جهاز قياس معدل تدفق الموائع (غاز سائل) .
Fluid	مائع وهو سائل أو غاز .
Force	القوة وتقوم بتغيير حالة الأجسام من السكون للحركة .
Free Flow	تدفق بدون أى معوقات وذلك بإهمال المؤثرات الخارجية مثل الاحتكاك .
Friction	هو احتكاك جسم بآخر على سبيل المثال احتكاك الغاز عند مروره داخل الأنابيب بالجدران الداخلية لها .
Friction pressure drop	هو مقدار النقص فى ضغط الهواء المضغوط المتدفق فى الأنابيب، نتيجة للاحتكاك مع الجدران .
Gage pressure	الضغط المقاس منسوباً للضغط الجوى .
Gasket	أحد أنواع موانع التسريب وتسمى بجوان ويوضع بين الأجسام الثابتة .

المراجع

REFERENCES

- 1 - Stewart, Harry L. Hydraulic and Pneumatic power for production. New York: Industrial Press.
- 2 - Compressed Air Handbook. New York: Compressed Air and gas Institute.
- 3 - Hydraulics and pneumatics Magazine.
- 4 - Harry L. Stewart. pneumatics and Hydraulics New York: Macmillan publishing Co.
- 5 - pneumatic handbook. England LTrdde & Technical press LTD.
- 6 - Werner Deppert/Kurtstoll. pneumatic application. wurzburg: Vogel - Verlag.
- 7 - Compressed Air Pocket guide. England: domnick hanter.
- 8 - J. P. Hasebrink, R. Kobler. Fundamentals of pneumatic control engineering.
- 9 - H. Mexner/R. Kobler. Maintenance of pneumatic equipment.
- 10 - Introduction to pneumatics. Germany: Festo didactic.
- 11 - Bruce E. McCord. Designing pneumatic control Circuits. New York: Marcel Dekker, Inc.
- 12 - Fluid power. U. S. A: Navy training publication center.
- 13 - Anton H. Hehn. Fluid Power troubleshooting. New York: Marcel Dekker, Inc.

مطابع دار الطباعة والنشر الإسلامية/العائش من رمضان/المنطقة الصناعية ب٢ تليفون : ٣٦٢٣١٤ - ٣٦٢٣١٣
Printed in Egypt by ISLAMIC PRINTING & PUBLISHING Co. Tel.: 015 / 363314 - 362313
مكتب القاهرة ٥ : مدينة نصر ١٢ ش ابن هاتيم الأتلمسي ت : ٤٠٣٨١٣٧ - تليفون : ٤٠١٧٠٥٣

